

仕様外形図集(抜粋版)

この仕様外形図集はカタログ(2025年1月制作)から抜粋・編集しています。
最新情報はWEBサイトの製品詳細ページをご確認ください。

ステッピングモーター PKPシリーズ

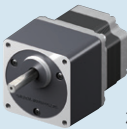
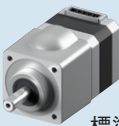
2相

ステッピングモーターPKPシリーズ

高トルク

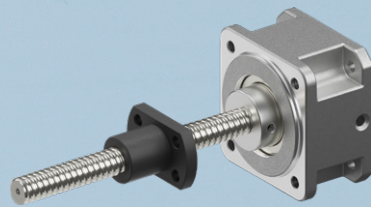
低振動

●バイポーラ(4本リード線)、ユニポーラ(5本または6本リード線)結線方式を用意。

システム構成 / 品名の見方 / 種類					B-1~8
モータータイプ	モーター 取付角寸法	付加機能			掲載ページ
		標準	エンコーダ付	電磁ブレーキ付	
標準タイプ (基本ステップ角度：1.8°/step) 薄型コネクタ 高強度 リーズナブル  <ミニコネクタ仕様> <コネクタ仕様> 標準 エンコーダ付 電磁ブレーキ付	☐ 20mm	●	●	—	B-9~50
	☐ 28mm	●	●	●	
	☐ 35mm	●	●	●	
	☐ 42mm	●	●	●	
	☐ 56.4mm	●	●	●	
	☐ 60mm*	●	—	—	
	☐ 85mm	●	—	—	
高分解能タイプ (基本ステップ角度：0.9°/step) 薄型コネクタ 高強度 リーズナブル  <ミニコネクタ仕様> <コネクタ仕様> 標準 エンコーダ付 電磁ブレーキ付	☐ 28mm	●	●	—	B-51~68
	☐ 42mm	●	●	●	
	☐ 56.4mm	●	●	●	
薄型タイプ (基本ステップ角度：0.018°～1.8°/step)  標準 ハーモニックギヤード	☐ 42mm	●	—	—	B-69~76
	☐ 60mm	●	—	—	
	☐ 51mm	ハーモニックギヤード			
	☐ 61mm	ハーモニックギヤード			
SHギヤードタイプ (基本ステップ角度：0.05°～0.5°/step)  標準 エンコーダ付	☐ 28mm	●	●	—	B-77~94
	☐ 42mm	●	●	—	
	☐ 60mm	●	●	—	
	☐ 90mm*	●	—	—	
CSギヤードタイプ (基本ステップ角度：0.09～0.36°/step)  標準	☐ 28mm	●	—	—	B-95~100
	☐ 42mm	●	—	—	
	☐ 60mm	●	—	—	

*従来品のPKシリーズです。

一般仕様 / 電磁ブレーキ部仕様 / エンコーダ部仕様 / 許容ラジアル荷重・許容アキシアル荷重 / 薄型ハーモニックギヤードタイプの許容モーメント荷重 / 薄型ハーモニックギヤードタイプの精度について / モーターの内部結線図と回転方向	B-101~104
---	-----------



NEW LA アタッチメント

- 推力およびセルフロック力 最大100N
- カップリングレスで取り付けでき、省スペース化を実現
- □28mm、□42mmのモーターに組み付け可能

● 詳細はWEBサイトをご確認ください。

5相

ステッピングモーターPKPシリーズ

高精度

低振動

システム構成 / 品名の見方 / 種類					C-1~4
モータータイプ	モーター 取付角寸法	付加機能			掲載ページ
		標準	エンコーダ付	電磁ブレーキ付	
標準タイプ (基本ステップ角度: 0.72°/step) 薄型コネクタ 高強度    <ミニコネクタ仕様> <コネクタ仕様> 標準 エンコーダ付	□20mm*	●	●	—	C-5~22
	□28mm	●	●	—	
	□42mm	●	●	—	
	□56.4mm	●	●	—	
	□60mm	●	●	—	
	□85mm*	●	—	—	
高分解能タイプ (基本ステップ角度: 0.36°/step)  標準	□28mm	●	●	—	C-23~30
	□42mm	●	●	—	
	□60mm	●	●	—	
TSギヤードタイプ (基本ステップ角度: 0.024~0.2°/step)  標準	□42mm	●	—	—	C-31~32
	□60mm	●	—	—	
一般仕様 / エンコーダ部仕様 / モーターピン配列 / 回転方向 / 許容ラジアル荷重・許容アキシャル荷重					C-33~34

2相

5相

ステッピングモーター用ドライバ CVDシリーズ

小型

低振動

業界最小サイズ

2相の組み合わせモーターはバイポーラ(4本リード線)のみです。

種類と特徴			D-1
 パルス列入力タイプ	 RS-485通信タイプ		D-2~14
 Sタイプ 基板実装型 パルス列入力/SPI通信 ・エンコーダ情報取り込みで脱調検知 ・断線検出可	 フルクロード制御タイプ ・5相ステッピングモーターをフルクロード制御 ・サブミクロンの高精度位置決め ・Modbus RTU (RS-485 通信) 通信で運転可能	 多軸タイプ EtherCAT 対応 ・4軸制御 ・1つのドライバで、2相/5相モーターに対応 ・エンコーダ情報取り込みで脱調検知 ・電磁ブレーキ自動制御	WEBサイトでご確認ください。
ケーブル			E-1~12

2相ステッピングモーター PKPシリーズ

モーター
取付角寸法

□20mm

□28mm

□35mm

□42mm

□51mm

□56.4mm

□60mm

□61mm

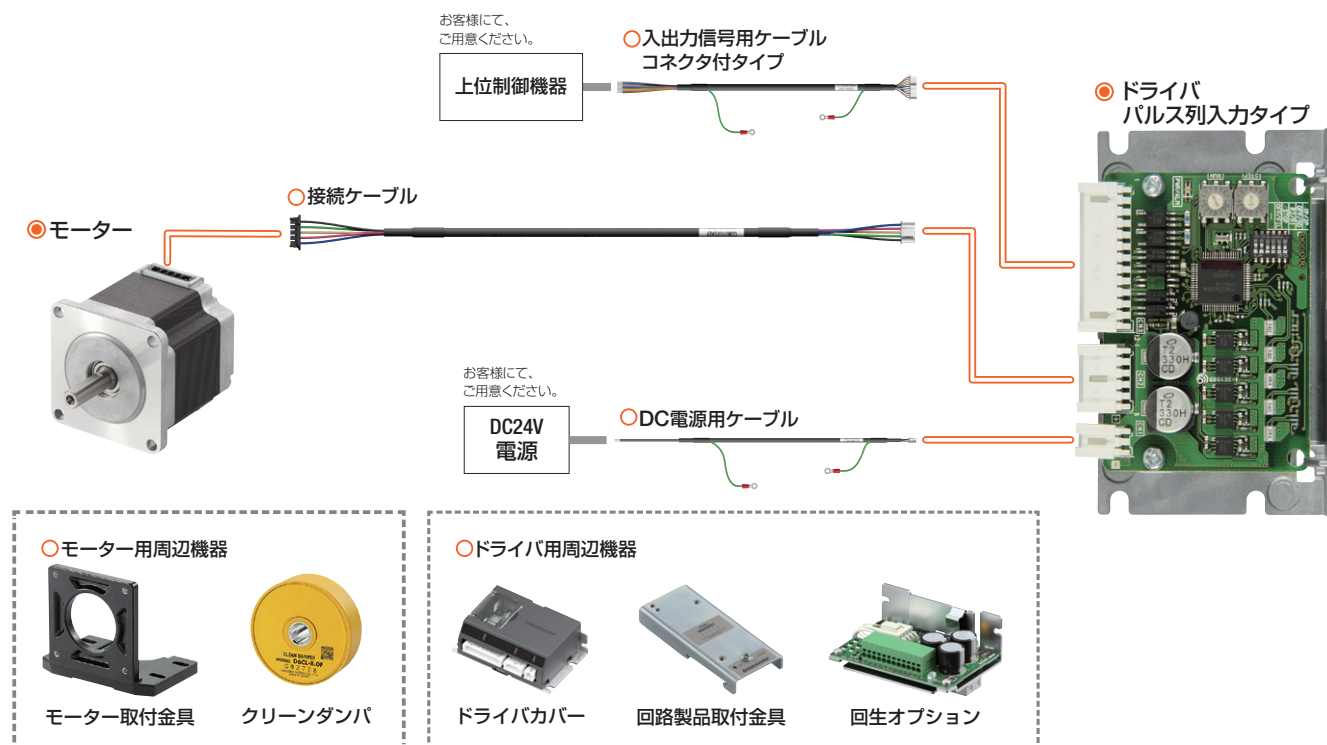
□85mm

□90mm

■システム構成

●2相ステッピングモーターPKPシリーズとCVDシリーズパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
上位制御機器（パルス発振機能搭載）を使用したシステム構成例です。モーター、ドライバ、接続ケーブルは、別手配です。

- 必ずご購入ください
- 必要に応じてご購入ください



●ケーブルは詳細ページをご覧ください。

●システム構成例

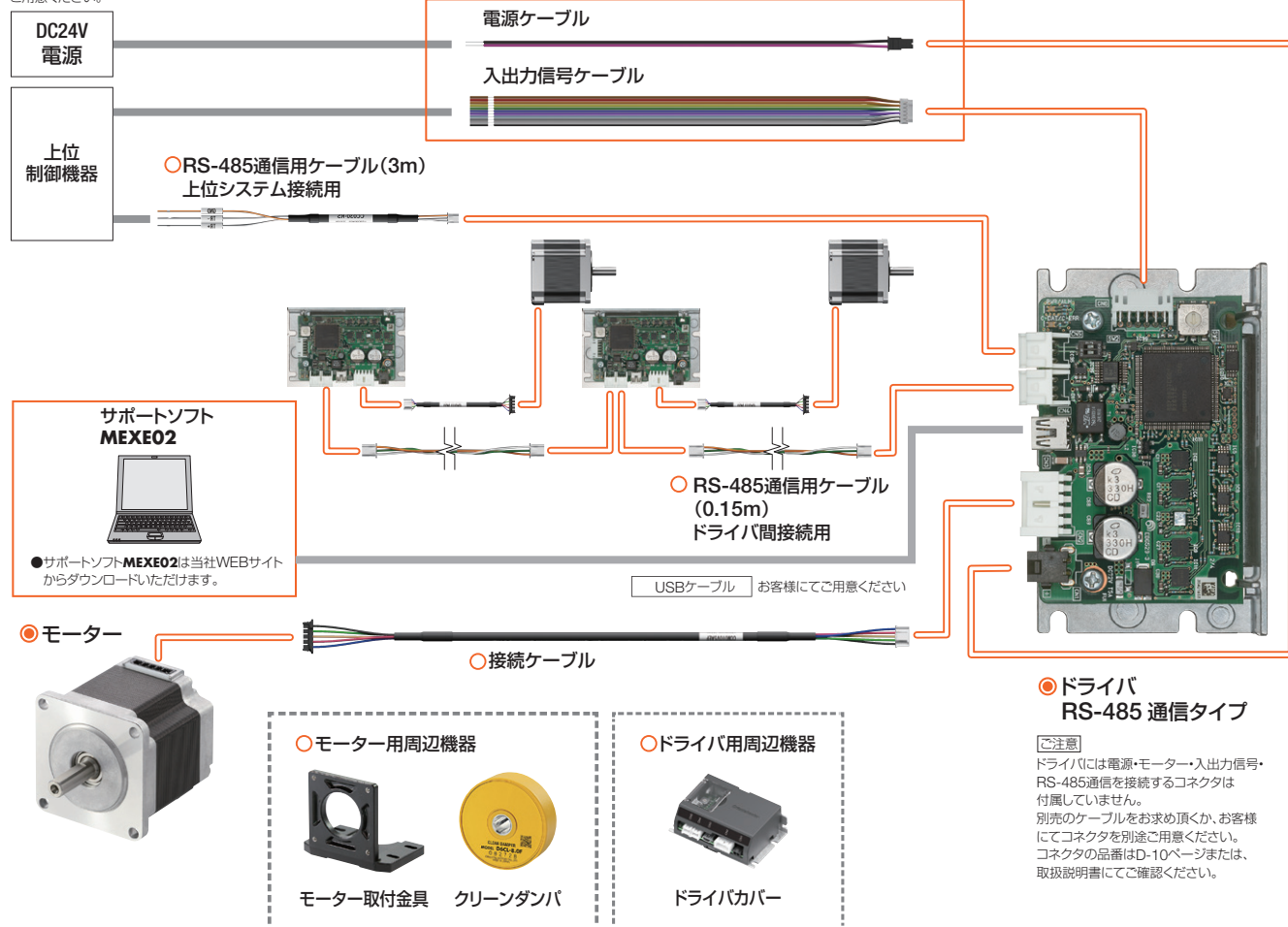
モーター	+	ドライバ	+	ケーブル			+	周辺機器	
				接続ケーブル (1m)	入出力信号用 ケーブル (1m)	DC電源用 ケーブル (1m)		モーター 取付金具	クリーン ダンパ
PKP264D28B2		CVD228BR-K		CCM010V2AEF	CC12D010-2	CC02D010-2		PALW2P-2	D6CL-8.0F
○		○		○	○	○		○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●2相ステッピングモーターPKPシリーズとCVDシリーズRS-485通信タイプのドライバを組み合わせた場合
RS-485通信で使用した3軸のシステム構成例です。モーター、ドライバ、接続ケーブルは、別手配です。

- 必ずご購入ください
- 必要に応じてご購入ください

お客様にて、
ご用意ください。



●ケーブルは詳細ページをご覧ください。

●システム構成例

モーター	+	ドライバ	+	ケーブル			+	周辺機器	
				接続ケーブル (1m)	RS-485通信用ケーブル (3m)	ケーブルセット (0.3m)		モーター取付金具	クリーンダンパ
PKP264D28B2		CVD2BR-KR		CCM010V2AEF	CC030-RS	LHS003CC		PALW2P-2	D6CL-8.0F
○		○		○	○	○		○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

◇SH、CSギヤードタイプ

PKP 2 4 3 U 09 B 2 - SG 18

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

◇SHギヤードタイプ エンコーダ付

PKP 2 6 4 D 28 A 2 - SG 18 - R3F L

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫

PKシリーズ

◇標準タイプ

PK 2 6 4 J D B

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

◇SHギヤードタイプ

PK 2 9 6 A 1 - SG 18

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

●ドライバ

ドライバの詳細はD-1ページをご覧ください。

●接続ケーブル

◇モーター接続ケーブル

LC 2 B 06 A

① ② ③ ④ ⑤

①	ケーブル	LC：コネクタ付リード線
②	2：2相	
③	ケーブル種類	B：バイポーラ用 U：ユニポーラ用
④	ケーブル長さ	06：0.6m 10：1m
⑤	追番	

◇電磁ブレーキ接続ケーブル

LC M 02 A - 006

① ② ③ ④ ⑤

①	ケーブル	LC：コネクタ付リード線
②	ケーブル種類	M：電磁ブレーキ用
③	リード線本数	
④	追番	
⑤	ケーブル長さ	006：0.6m 010：1m

①	シリーズ名	PKP：PKPシリーズ
②	2：2相	
③	モーター取付角寸法	2：28mm 4：42mm 6：60mm
④	モーターケース長さ	
⑤	リード線本数	D：4本 U：5本または6本
⑥	モーター巻線仕様	
⑦	形状	A：片軸シャフト B：両軸シャフト
⑧	追番	
⑨	ギヤ種類	SG：SHギヤードタイプ CS：CSギヤードタイプ
⑩	減速比	

①	シリーズ名	PKP：PKPシリーズ
②	2：2相	
③	モーター取付角寸法	2：28mm 4：42mm 6：60mm
④	モーターケース長さ	
⑤	リード線本数	D：4本
⑥	モーター巻線仕様	
⑦	形状	A：片軸シャフト
⑧	追番	
⑨	ギヤ種類	SG：SHギヤードタイプ
⑩	減速比	
⑪	エンコーダ分解能	R3F：400P/R
⑫	エンコーダ出力回路形式	なし：電圧出力 L：ラインドライバ出力

①	シリーズ名	PK：PKシリーズ
②	2：2相	
③	モーター取付角寸法	6：60mm
④	モーターケース長さ	
⑤	モーター種類	J：高トルクタイプ
⑥	リード線本数	なし：6本 D：4本
⑦	形状	A：片軸シャフト B：両軸シャフト

①	シリーズ名	PK：PKシリーズ
②	2：2相	
③	モーター取付角寸法	9：90mm
④	モーターケース長さ	
⑤	形状	A：片軸シャフト B：両軸シャフト
⑥	モーター巻線仕様	
⑦	ギヤ種類	SG：SHギヤードタイプ
⑧	減速比	

◇エンコーダ接続ケーブル

LC E 08 A - 006

① ② ③ ④ ⑤

①	ケーブル	LC：コネクタ付リード線
②	ケーブル種類	E：エンコーダ用
③	適用機種	05：電圧出力用 08：ラインドライバ出力用
④	追番	
⑤	ケーブル長さ	006：0.6m

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

種類

コネクタ接続方式のモーターには、接続ケーブルが必要です。

モーター、ドライバ、接続ケーブルは別手配です。ドライバの詳細はD-1ページ、接続ケーブルの詳細はE-1ページをご覧ください。

●モーター

◇標準タイプ

●バイポーラ(4本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP213D05A	PKP213D05B
PKP214D06A	PKP214D06B
PKP223D15A2	PKP223D15B2
PKP225D15A2	PKP225D15B2
PKP233D15A	PKP233D15B
PKP233D23A	PKP233D23B
PKP235D15A	PKP235D15B
PKP235D23A	PKP235D23B
PKP243D08A2	PKP243D08B2
PKP243D15A2	PKP243D15B2
PKP243D15A	PKP243D15B
PKP243D23A2	PKP243D23B2
PKP243D23A	PKP243D23B
PKP244D08A2	PKP244D08B2
PKP244D15A2	PKP244D15B2
PKP244D15A	PKP244D15B
PKP244D23A2	PKP244D23B2
PKP244D23A	PKP244D23B
PKP245D08A2	PKP245D08B2
PKP245D15A2	PKP245D15B2
PKP245D15A	PKP245D15B
PKP245D23A2	PKP245D23B2
PKP245D23A	PKP245D23B
PKP246D15A2	PKP246D15B2
PKP246D15A	PKP246D15B
PKP246D23A2	PKP246D23B2
PKP246D23A	PKP246D23B
PKP264D14A2	PKP264D14B2
PKP264D28A2	PKP264D28B2
PKP264D28A	PKP264D28B
PKP264D42A2	PKP264D42B2
PKP266D14A2	PKP266D14B2
PKP266D28A2	PKP266D28B2
PKP266D28A	PKP266D28B
PKP266D42A2	PKP266D42B2
PKP268D14A2	PKP268D14B2
PKP268D28A2	PKP268D28B2
PKP268D28A	PKP268D28B
PKP268D42A2	PKP268D42B2
PK264JDA	PK264JDB
PK266JDA	PK266JDB
PK267JDA	PK267JDB
PK269JDA	PK269JDB
PKP296D45A	PKP296D45B
PKP296D63A	PKP296D63B
PKP299D45A	PKP299D45B
PKP299D63A	PKP299D63B
PKP2913D45A	PKP2913D45B
PKP2913D56A	PKP2913D56B

- ユニポーラ(5本または6本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP213U05A	PKP213U05B
PKP214U06A	PKP214U06B
PKP223U09A2	PKP223U09B2
PKP225U09A2	PKP225U09B2
PKP233U12A	PKP233U12B
PKP235U12A	PKP235U12B
PKP243U04A	PKP243U04B
PKP243U06A	PKP243U06B
PKP243U08A2	PKP243U08B2
PKP243U09A2	PKP243U09B2
PKP243U09A	PKP243U09B
PKP243U12A2	PKP243U12B2
PKP244U04A	PKP244U04B
PKP244U08A2	PKP244U08B2
PKP244U08A	PKP244U08B
PKP244U12A2	PKP244U12B2
PKP244U12A	PKP244U12B
PKP245U05A	PKP245U05B
PKP245U08A2	PKP245U08B2
PKP245U08A	PKP245U08B
PKP245U12A2	PKP245U12B2
PKP245U12A	PKP245U12B
PKP246U12A2	PKP246U12B2
PKP246U12A	PKP246U12B
PKP246U16A2	PKP246U16B2
PKP264U10A2	PKP264U10B2
PKP264U10A	PKP264U10B
PKP264U20A2	PKP264U20B2
PKP264U20A	PKP264U20B
PKP264U30A	PKP264U30B
PKP266U10A2	PKP266U10B2
PKP266U10A	PKP266U10B
PKP266U20A2	PKP266U20B2
PKP266U20A	PKP266U20B
PKP266U30A	PKP266U30B
PKP268U10A2	PKP268U10B2
PKP268U10A	PKP268U10B
PKP268U20A2	PKP268U20B2
PKP268U20A	PKP268U20B
PKP268U30A	PKP268U30B
PK264JA	PK264JB
PK266JA	PK266JB
PK267JA	PK267JB
PK269JA	PK269JB
PKP296U20A	PKP296U20B
PKP296U30A	PKP296U30B
PKP296U45A	PKP296U45B
PKP299U20A	PKP299U20B
PKP299U30A	PKP299U30B
PKP299U45A	PKP299U45B
PKP2913U20A	PKP2913U20B
PKP2913U40A	PKP2913U40B

◇標準タイプ エンコーダ付
●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP213D05A-R3□■
PKP214D06A-R3□■
PKP223D15A2-R3□■
PKP225D15A2-R3□■
PKP233D15A-R3□■
PKP233D23A-R3□■
PKP235D15A-R3□■
PKP235D23A-R3□■
PKP243D08A2-R3□■
PKP243D15A2-R3□■
PKP243D23A2-R3□■
PKP244D08A2-R3□■
PKP244D15A2-R3□■
PKP244D23A2-R3■
PKP245D08A2-R3□■
PKP245D15A2-R3□■
PKP245D23A2-R3□■
PKP246D15A2-R3□■
PKP246D23A2-R3□■
PKP264D14A2-R3□■
PKP264D28A2-R3□■
PKP264D42A2-R3□■
PKP266D14A2-R3□■
PKP266D28A2-R3■
PKP266D42A2-R3□■
PKP268D14A2-R3□■
PKP268D28A2-R3□■
PKP268D42A2-R3□■

◇高分解能タイプ
●バイポーラ(4本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP223MD15A	PKP223MD15B
PKP225MD15A	PKP225MD15B
PKP243MD15A2	PKP243MD15B2
PKP243MD15A	PKP243MD15B
PKP244MD15A2	PKP244MD15B2
PKP244MD15A	PKP244MD15B
PKP245MD15A2	PKP245MD15B2
PKP246MD15A2	PKP246MD15B2
PKP264MD28A2	PKP264MD28B2
PKP264MD28A	PKP264MD28B
PKP266MD28A2	PKP266MD28B2
PKP266MD28A	PKP266MD28B
PKP268MD28A2	PKP268MD28B2
PKP268MD28A	PKP268MD28B

◇高分解能タイプ エンコーダ付
●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP223MD15A-R3F■
PKP225MD15A-R3F■
PKP243MD15A2-R3F■
PKP244MD15A2-R3F■
PKP245MD15A2-R3F■
PKP246MD15A2-R3F■
PKP264MD28A2-R3F■
PKP266MD28A2-R3F■
PKP268MD28A2-R3F■

◇標準タイプ 電磁ブレーキ付
●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP223D15M2
PKP225D15M2
PKP233D15M
PKP235D15M
PKP243D23M2
PKP244D23M2
PKP245D23M2
PKP246D23M2
PKP264D28M2
PKP266D28M2
PKP268D28M2

●ユニポーラ(6本リード線)

品名
PKP223U09M2
PKP225U09M2
PKP233U12M
PKP235U12M
PKP243U09M
PKP244U12M
PKP245U12M
PKP246U12M
PKP264U20M
PKP266U20M
PKP268U20M

●ユニポーラ(5本または6本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP223MU09A	PKP223MU09B
PKP225MU09A	PKP225MU09B
PKP243MU09A	PKP243MU09B
PKP243MU12A2	PKP243MU12B2
PKP244MU12A2	PKP244MU12B2
PKP244MU12A	PKP244MU12B
PKP245MU12A2	PKP245MU12B2
PKP246MU12A2	PKP246MU12B2
PKP264MU20A2	PKP264MU20B2
PKP264MU20A	PKP264MU20B
PKP266MU20A2	PKP266MU20B2
PKP266MU20A	PKP266MU20B
PKP268MU20A2	PKP268MU20B2
PKP268MU20A	PKP268MU20B

◇高分解能タイプ 電磁ブレーキ付
●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP243MD15M
PKP244MD15M
PKP264MD28M
PKP266MD28M
PKP268MD28M

●ユニポーラ(6本リード線)

品名
PKP243MU09M
PKP244MU12M
PKP264MU20M
PKP266MU20M
PKP268MU20M

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す**E**(200P/R)または**F**(400P/R)が入ります。
- 品名中の■には、エンコーダ分解能を表す**E**(200P/R)、**F**(400P/R)、**J**(1000P/R)のいずれかが入ります。
- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す**L**(ラインドライバ出力)が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
薄型 タイプ
SHギヤード タイプ
CSギヤード タイプ
共通仕様
モーター 内部結線

5相モーター
PKP

システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
TSギヤード タイプ
共通仕様
モーター ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

●バイポーラ(4本リード線)

品名 (片軸シャフト)	品名 (両軸シャフト)
PKP223D15A-SG7.2	PKP223D15B-SG7.2
PKP223D15A-SG9	PKP223D15B-SG9
PKP223D15A-SG10	PKP223D15B-SG10
PKP223D15A-SG18	PKP223D15B-SG18
PKP223D15A-SG36	PKP223D15B-SG36
PKP243D15A2-SG3.6	PKP243D15B2-SG3.6
PKP243D23A2-SG3.6	PKP243D23B2-SG3.6
PKP243D15A2-SG7.2	PKP243D15B2-SG7.2
PKP243D23A2-SG7.2	PKP243D23B2-SG7.2
PKP243D15A2-SG9	PKP243D15B2-SG9
PKP243D23A2-SG9	PKP243D23B2-SG9
PKP243D15A2-SG10	PKP243D15B2-SG10
PKP243D23A2-SG10	PKP243D23B2-SG10
PKP243D15A2-SG18	PKP243D15B2-SG18
PKP243D23A2-SG18	PKP243D23B2-SG18
PKP243D15A2-SG36	PKP243D15B2-SG36
PKP243D23A2-SG36	PKP243D23B2-SG36
PKP264D14A2-SG3.6	PKP264D14B2-SG3.6
PKP264D28A2-SG3.6	PKP264D28B2-SG3.6
PKP264D14A2-SG7.2	PKP264D14B2-SG7.2
PKP264D28A2-SG7.2	PKP264D28B2-SG7.2
PKP264D14A2-SG9	PKP264D14B2-SG9
PKP264D28A2-SG9	PKP264D28B2-SG9
PKP264D14A2-SG10	PKP264D14B2-SG10
PKP264D28A2-SG10	PKP264D28B2-SG10
PKP264D14A2-SG18	PKP264D14B2-SG18
PKP264D28A2-SG18	PKP264D28B2-SG18
PKP264D14A2-SG36	PKP264D14B2-SG36
PKP264D28A2-SG36	PKP264D28B2-SG36

●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP242D23A2H50R3
PKP242D23A2H100R3
PKP262FD15AWH50R3
PKP262FD15AWH100R3

- ユニポーラ(5本または6本リード線)

品名 (片軸シャフト)	品名 (両軸シャフト)
PKP223U09A-SG7.2	PKP223U09B-SG7.2
PKP223U09A-SG9	PKP223U09B-SG9
PKP223U09A-SG10	PKP223U09B-SG10
PKP223U09A-SG18	PKP223U09B-SG18
PKP223U09A-SG36	PKP223U09B-SG36
PKP243U09A2-SG3.6	PKP243U09B2-SG3.6
PKP243U09A2-SG7.2	PKP243U09B2-SG7.2
PKP243U09A2-SG9	PKP243U09B2-SG9
PKP243U09A2-SG10	PKP243U09B2-SG10
PKP243U09A2-SG18	PKP243U09B2-SG18
PKP243U09A2-SG36	PKP243U09B2-SG36
PKP264U10A2-SG3.6	PKP264U10B2-SG3.6
PKP264U20A2-SG3.6	PKP264U20B2-SG3.6
PKP264U10A2-SG7.2	PKP264U10B2-SG7.2
PKP264U20A2-SG7.2	PKP264U20B2-SG7.2
PKP264U10A2-SG9	PKP264U10B2-SG9
PKP264U20A2-SG9	PKP264U20B2-SG9
PKP264U10A2-SG10	PKP264U10B2-SG10
PKP264U20A2-SG10	PKP264U20B2-SG10
PKP264U10A2-SG18	PKP264U10B2-SG18
PKP264U20A2-SG18	PKP264U20B2-SG18
PKP264U10A2-SG36	PKP264U10B2-SG36
PKP264U20A2-SG36	PKP264U20B2-SG36
PK296A1-SG3.6	PK296B1-SG3.6
PK296A2-SG3.6	PK296B2-SG3.6
PK296A1-SG7.2	PK296B1-SG7.2
PK296A2-SG7.2	PK296B2-SG7.2
PK296A1-SG9	PK296B1-SG9
PK296A2-SG9	PK296B2-SG9
PK296A1-SG10	PK296B1-SG10
PK296A2-SG10	PK296B2-SG10
PK296A1-SG18	PK296B1-SG18
PK296A2-SG18	PK296B2-SG18
PK296A1-SG36	PK296B1-SG36
PK296A2-SG36	PK296B2-SG36

B-7

◇SHギヤードタイプ エンコーダ付

●バイポーラ(4本リード線)

品名
PKP223D15A-SG7.2-R3F■
PKP223D15A-SG9-R3F■
PKP223D15A-SG10-R3F■
PKP223D15A-SG18-R3F■
PKP223D15A-SG36-R3F■
PKP243D15A2-SG3.6-R3F■
PKP243D23A2-SG3.6-R3F■
PKP243D15A2-SG7.2-R3F■
PKP243D23A2-SG7.2-R3F■
PKP243D15A2-SG9-R3F■
PKP243D23A2-SG9-R3F■
PKP243D15A2-SG10-R3F■
PKP243D23A2-SG10-R3F■
PKP243D15A2-SG18-R3F■
PKP243D23A2-SG18-R3F■
PKP243D15A2-SG36-R3F■
PKP243D23A2-SG36-R3F■
PKP264D28A2-SG3.6-R3F■
PKP264D28A2-SG7.2-R3F■
PKP264D28A2-SG9-R3F■
PKP264D28A2-SG10-R3F■
PKP264D28A2-SG18-R3F■
PKP264D28A2-SG36-R3F■

◇CSギヤードタイプ

●バイポーラ(4本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP223D15A-CS10	PKP223D15B-CS10
PKP223D15A-CS15	PKP223D15B-CS15
PKP223D15A-CS20	PKP223D15B-CS20
PKP243D15A2-CS5	PKP243D15B2-CS5
PKP243D23A2-CS5	PKP243D23B2-CS5
PKP243D15A2-CS10	PKP243D15B2-CS10
PKP243D23A2-CS10	PKP243D23B2-CS10
PKP243D15A2-CS15	PKP243D15B2-CS15
PKP243D23A2-CS15	PKP243D23B2-CS15
PKP243D15A2-CS20	PKP243D15B2-CS20
PKP243D23A2-CS20	PKP243D23B2-CS20
PKP264D14A2-CS5	PKP264D14B2-CS5
PKP264D28A2-CS5	PKP264D28B2-CS5
PKP264D14A2-CS10	PKP264D14B2-CS10
PKP264D28A2-CS10	PKP264D28B2-CS10
PKP264D14A2-CS15	PKP264D14B2-CS15
PKP264D28A2-CS15	PKP264D28B2-CS15
PKP264D14A2-CS20	PKP264D14B2-CS20
PKP264D28A2-CS20	PKP264D28B2-CS20

●ユニポーラ(6本リード線)

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP223U09A-CS10	PKP223U09B-CS10
PKP223U09A-CS15	PKP223U09B-CS15
PKP223U09A-CS20	PKP223U09B-CS20

●ドライバ

ドライバの詳細はD-1ページをご覧ください。

●接続ケーブル

接続ケーブルの適用モーターは、各製品の外形図ページでご確認ください。

推奨ドライバと直接接続できるケーブルも一部ご用意しています。E-1ページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL(ラインドライバ出力)が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

標準タイプ 取付角寸法 20mm (ユニポーラ 5本リード線) リード線仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP213U05□	0.014	1.6×10^{-7}	0.5	4.25	8.5	2.9	1.8°
PKP214U06□	0.026	2.9×10^{-7}	0.6	4.2	7	2.4	

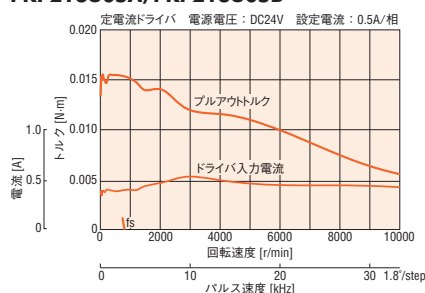
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

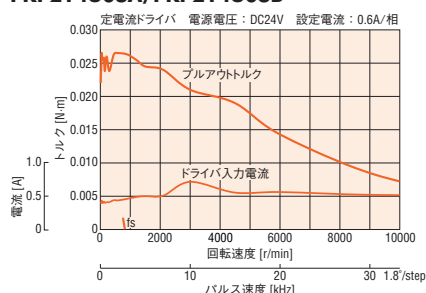
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP213U05A/PKP213U05B



PKP214U06A/PKP214U06B



ご注意

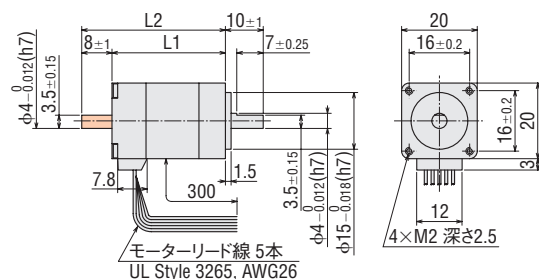
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP213U05A	30	—	0.05	B977
PKP213U05B		38		
PKP214U06A	40	—	0.07	B979
PKP214U06B		48		



- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。
- 両軸シャフトの反出力軸側はすべてフリスカットです。

モーター内部結線図

結線図番号：モデルC⑥

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ エンコーダ付 取付角寸法 20mm (バイポーラ 4本リード線)

リード線仕様

仕様

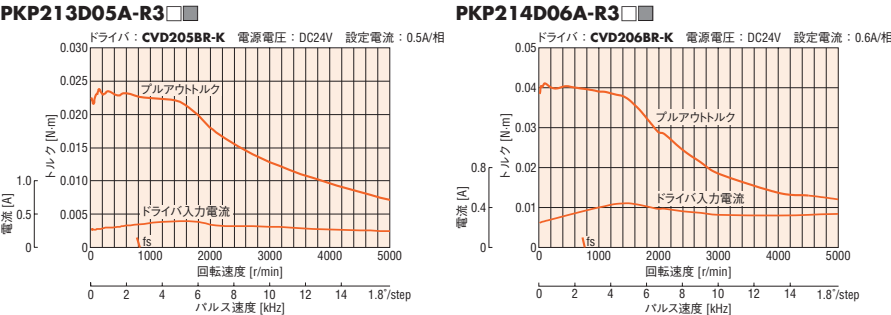
品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ品名*
PKP213D05A-R3	0.02	2.5×10 ⁻⁷	0.5	4.25	8.5	4.1	1.8°	CVD205BR-K
PKP214D06A-R3	0.036	3.8×10 ⁻⁷	0.6	3.9	6.5	3.5		CVD206BR-K

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R) または **F** (400P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。
- エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。
- *組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs : 最大自起動周波数



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

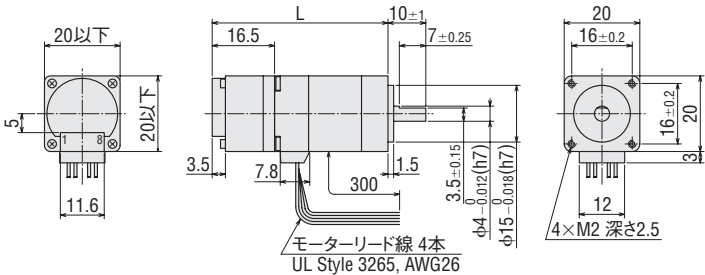
外形図 (単位 mm)

モーター

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP213D05A-R3	46.5	0.07	B1100
PKP214D06A-R3	56.5	0.09	B1101

- 適用コネクタ (Molex)

	エンコーダ部
コネクタハウジング	51021-0800
コンタクト	50079-8100
圧着工具	57177-5000



接続ケーブル (別売)

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

- 外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーター内部結線図

結線図番号 : モデル C⑤

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R) または **F** (400P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

標準タイプ 取付角寸法 28mm (バイポーラ 4本リード線) コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP223D15□2	0.095	9×10 ⁻⁷	1.5	1.77	1.18	0.96	1.8°	CVD215BR-K
PKP225D15□2	0.19	18×10 ⁻⁷		3	2	1.6		

●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

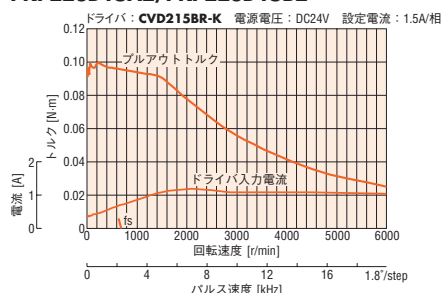
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

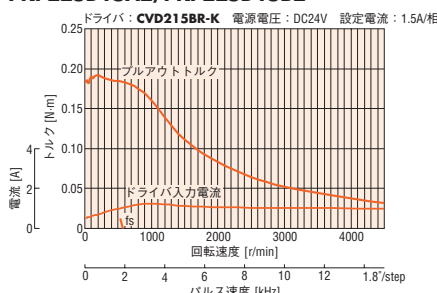
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP223D15A2/ PKP223D15B2



PKP225D15A2/ PKP225D15B2



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

●RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

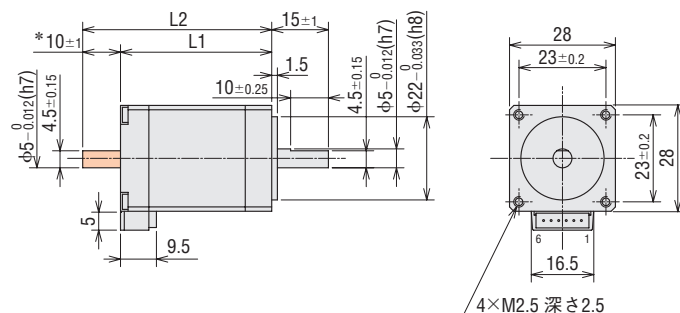
品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP223D15A2	32	—	0.11	B980
PKP223D15B2		42		
PKP225D15A2	51.5	—	0.2	B982
PKP225D15B2		61.5		

●適用コネクタ

コネクタハウジング: 51065-0600 (Molex)

コンタクト: 50212-8100 (Molex)

圧着工具: 57176-5000 (Molex)



*両軸シャフトのフライスカット部の長さは10±0.25です。

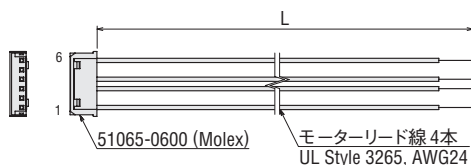
●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06A	0.6
LC2B10A	1



モーター内部結線図

結線図番号: モデル B③

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

標準タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 28mm (ユニポーラ 6本リード線)

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP223U09M2	0.075	14×10 ⁻⁷ *	0.95	2.95	3.11	1.44	1.8°	0.08
PKP225U09M2	0.135	23×10 ⁻⁷ *		4.4	4.6	2.11		

●電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

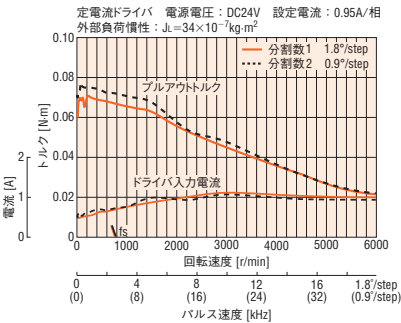
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

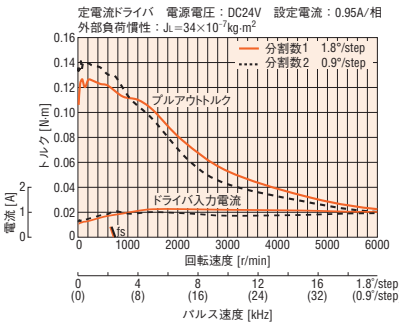
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP223U09M2



PKP225U09M2



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●回転速度—トルク特性は、外部負荷慣性を使用したときのデータです。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

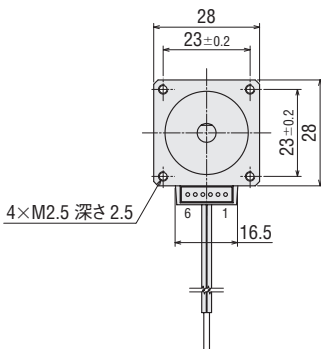
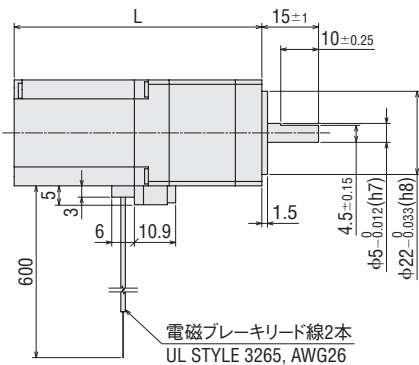
品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP223U09M2	65.5	0.17	B1196
PKP225U09M2	85	0.26	B1197

適用コネクタ

コネクタハウジング : 51065-0600 (Molex)

コンタクト : 50212-8100 (Molex)

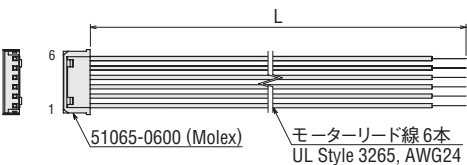
圧着工具 : 57176-5000 (Molex)



接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06A	0.6
LC2U10A	1



モーター内部結線図

結線図番号 : モデル B④

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

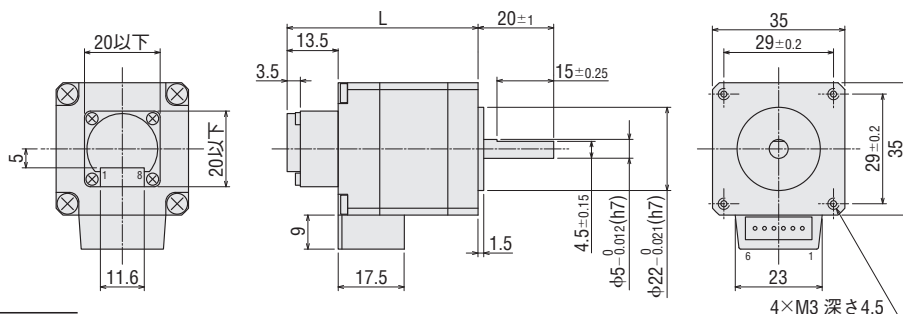
ケーブル

外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP233D15A-R3	50.5	0.2	B1102
PKP233D23A-R3	65.5	0.31	B1103
PKP235D15A-R3			
PKP235D23A-R3			



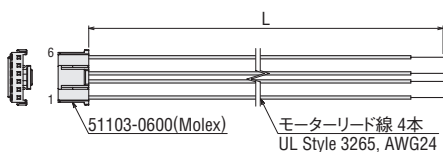
●適用コネクタ (Molex)

	モーター部	エンコーダ部
コネクタハウジング	51103-0600	51021-0800
コンタクト	50351-8100	50079-8100
圧着工具	57295-5000	57177-5000

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06B	0.6
LC2B10B	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

●モーター内部結線図

結線図番号：モデルB③

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

●品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R) または **F** (400P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

標準タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 35mm (ユニポーラ 6本リード線)

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP233U12M	0.16	36×10 ⁻⁷ *	1.2	3.24	2.7	1.4	1.8°	0.3
PKP235U12M	0.3	62×10 ⁻⁷ *		4.08	3.4	2		

●電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

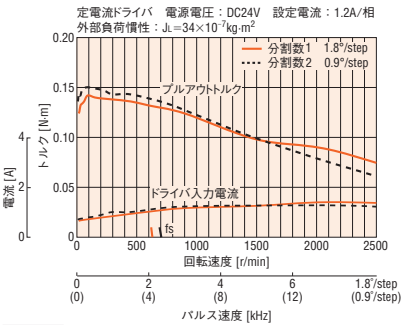
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

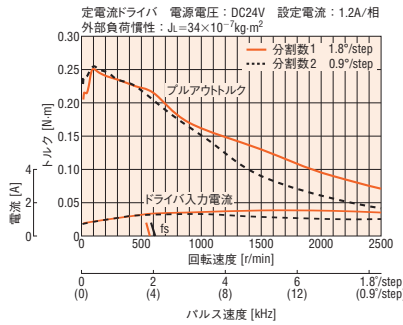
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP233U12M



PKP235U12M



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●回転速度—トルク特性は、外部負荷慣性を使用したときのデータです。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

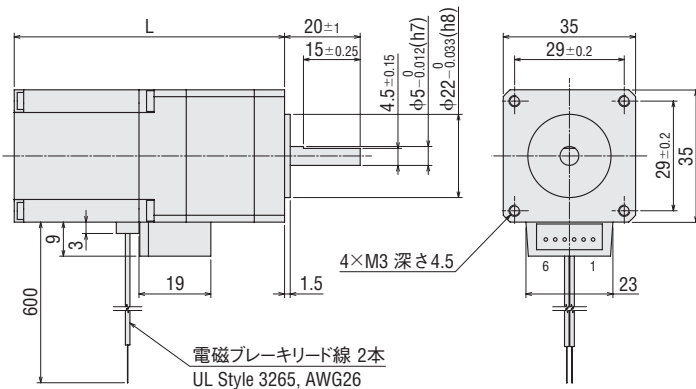
品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP233U12M	71	0.285	B1134
PKP235U12M	86	0.39	B1135

●適用コネクタ (Molex)

コネクタハウジング: 51103-0600

コンタクト: 50351-8100

圧着工具: 57295-5000



- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ

取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

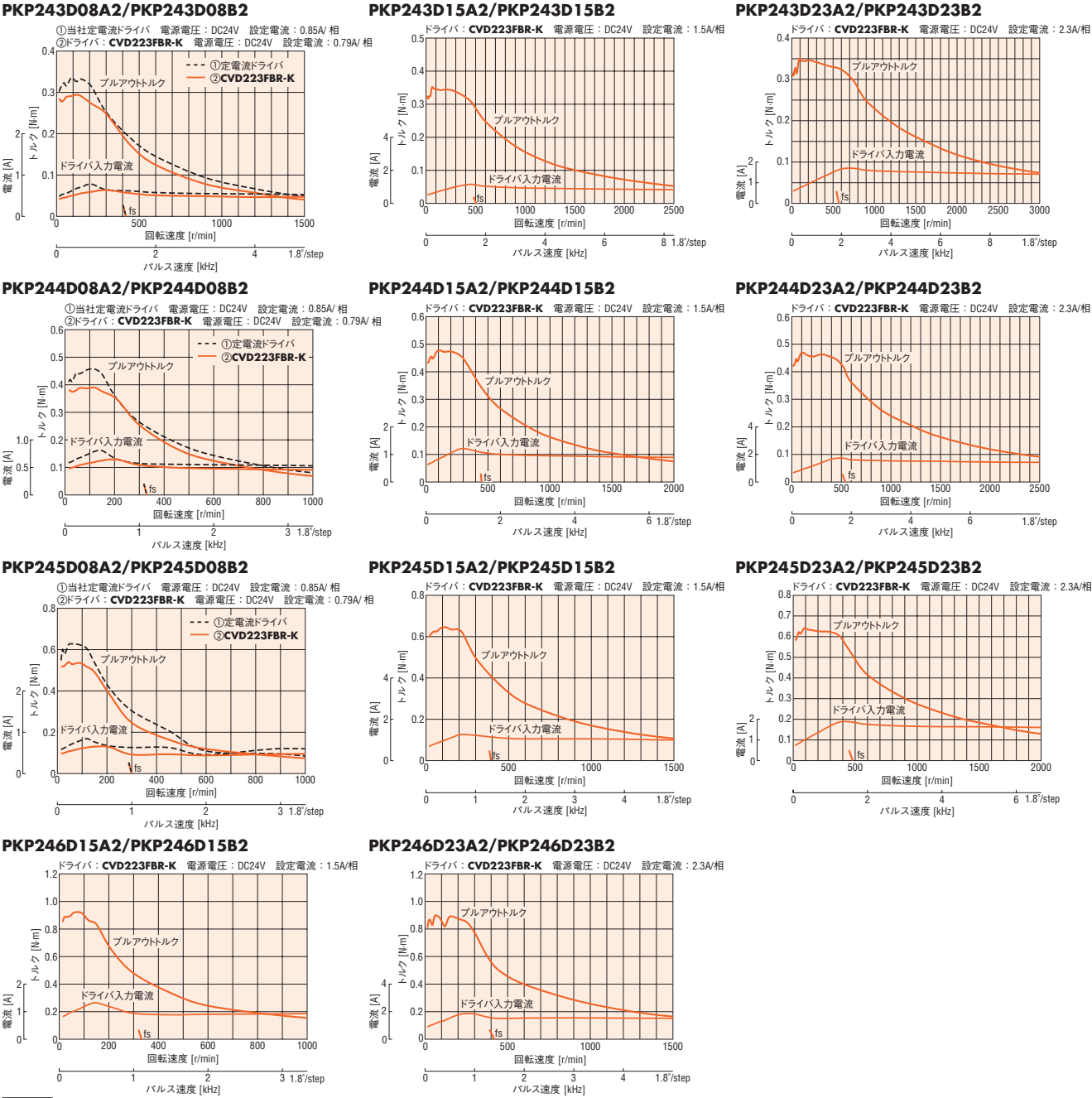
仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP243D08□2	0.35	36×10 ⁻⁷	0.85	4.6	5.4	10	1.8°	CVD223FBR-K
PKP243D15□2			1.5	2.7	1.8	3.3		
PKP243D23□2			2.3	1.8	0.78	1.4		
PKP244D08□2	0.48	54×10 ⁻⁷	0.85	5.7	6.7	14		
PKP244D15□2			1.5	3.2	2.1	4.4		
PKP244D23□2			2.3	2.1	0.93	1.9		
PKP245D08□2	0.66	73×10 ⁻⁷	0.85	6	7.1	16		
PKP245D15□2			1.5	3.3	2.2	5.3		
PKP245D23□2			2.3	2.3	1	2.2		
PKP246D15□2	0.99	110×10 ⁻⁷	1.5	4.4	2.9	7.9		
PKP246D23□2			2.3	3.2	1.4	3.3		

●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。
ご注意
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値)

fs : 最大自起動周波数



ご注意
●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP243D08A2	33	—	0.23	B1260
PKP243D08B2		48		
PKP243D15A2		—		
PKP243D15B2		48		
PKP243D23A2		—		
PKP243D23B2		48		
PKP244D08A2	39	—	0.3	B1261
PKP244D08B2		54		
PKP244D15A2		—		
PKP244D15B2		54		
PKP244D23A2		—		
PKP244D23B2		54		
PKP245D08A2	47	—	0.37	B1262
PKP245D08B2		62		
PKP245D15A2		—		
PKP245D15B2		62		
PKP245D23A2		—		
PKP245D23B2		62		
PKP246D15A2	59	—	0.5	B1263
PKP246D15B2		74		
PKP246D23A2		—		
PKP246D23B2		74		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

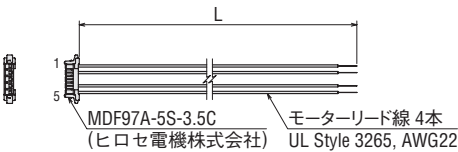
コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

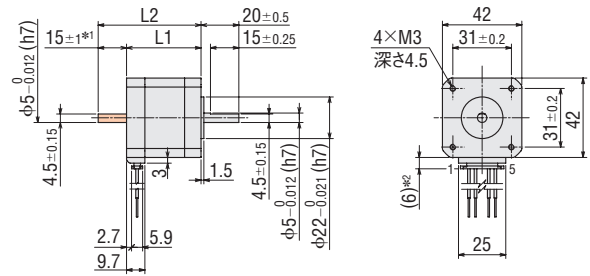
品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



*1 両軸シャフトのフリスカット部の長さは15±0.25です。

*2 接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

2D & 3D CAD

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP243U08A2	33	—	0.23	B1335
PKP243U08B2		48		
PKP243U09A2		—		
PKP243U09B2		48		
PKP243U12A2		—		
PKP243U12B2		48		
PKP244U08A2	39	—	0.3	B1336
PKP244U08B2		54		
PKP244U12A2		—		
PKP244U12B2		54		
PKP245U08A2	47	—	0.37	B1337
PKP245U08B2		62		
PKP245U12A2		—		
PKP245U12B2		62		
PKP246U12A2	59	—	0.5	B1338
PKP246U12B2		74		
PKP246U16A2		—		
PKP246U16B2		74		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

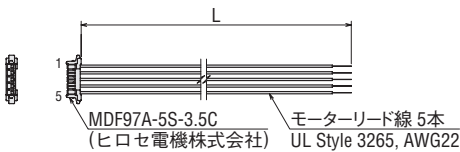
コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

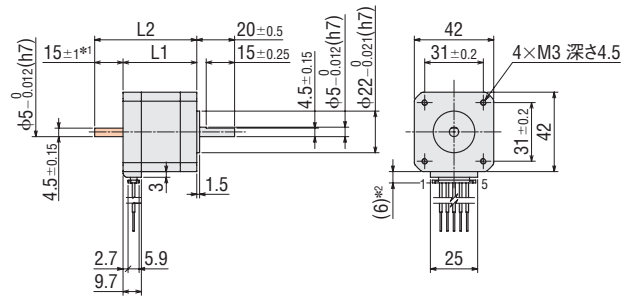
品名	長さ L (m)
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号：モデルA②

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



*1 両軸シャフトのフライスカット部の長さは15±0.25です。

*2 接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

PKP245U05A/PKP245U05B



■ **外形図** (単位 mm)

2D & 3D CAD

Technical drawing of a mechanical part (Fig. 10-10) showing a side view and a top view.

Side View Dimensions:

- Total length: 42
- Mounting hole diameter: $\phi 5_{-0.012}^{0}(\text{h7})$
- Hole offset from left face: 4.5
- Hole diameter: $\phi 22_{-0.033}^{0}(\text{h8})$
- Length segments: 15, 20, 15
- Mounting hole diameter: $\phi 31_{\pm 0.2}$
- Mounting hole offset from corner: 6
- Mounting hole diameter: $\phi 23$
- Mounting hole depth: 4.5

Top View Dimensions:

- Side length: 42
- Mounting hole diameter: $\phi 31_{\pm 0.2}$
- Mounting hole offset from corner: 6
- Mounting hole diameter: $\phi 23$
- Mounting hole depth: 4.5

◇モーター接続ケーブル

Diagram illustrating the motor lead wire assembly. The assembly consists of a connector (labeled 51103-0600 (Molex)) and a motor lead wire (labeled モーターリード線 6本 UL Style 3265 AWG24). The length of the lead wire is denoted by L. The connector has pins labeled 1 and 6.

■モーター内部結線図

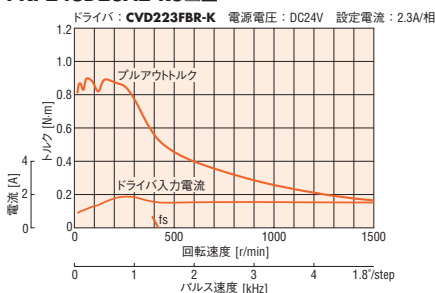
●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

■回転速度—トルク特性(参考値) fs: 最大自起動周波数

PKP246D15A2-R3



PKP246D23A2-R3



●ご注意

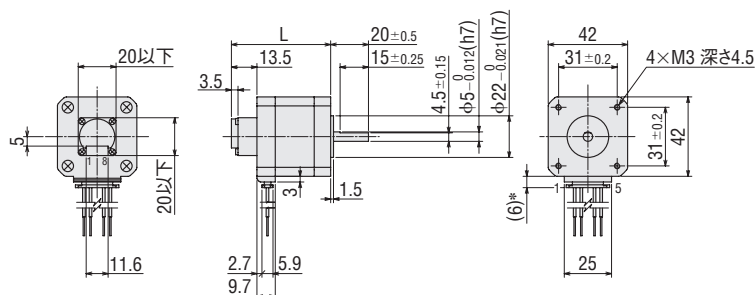
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は 85℃ 以下でお使いください。
- RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP243D08A2-R3	46.5	0.25	B1321
PKP243D15A2-R3			
PKP243D23A2-R3			
PKP244D08A2-R3	52.5	0.32	B1322
PKP244D15A2-R3			
PKP244D23A2-R3			
PKP245D08A2-R3	60.5	0.39	B1323
PKP245D15A2-R3			
PKP245D23A2-R3			
PKP246D15A2-R3	72.5	0.52	B1324
PKP246D23A2-R3			



*接続ケーブル取付時

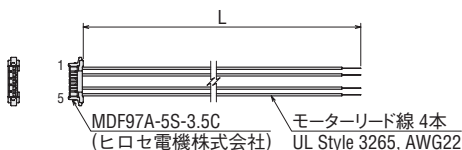
●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

- 外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

■モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R) または **F** (400P/R) が入ります。
- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R)、**F** (400P/R)、**J** (1000P/R) のいずれかが入ります。
- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

□20mm

□28mm

□35mm

□42mm

□51mm

□56.4mm

□60mm

□61mm

□85mm

□90mm

標準タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線) ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N-m	ローター慣性 モーメント J : kg-m ²	定格電流 A / 相	電圧 V	巻線抵抗 Ω / 相	インダクタンス mH / 相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N-m
PKP243D23M2	0.35	48×10 ⁻⁷ *	2.3	1.8	0.78	1.4	1.8°	0.3
PKP244D23M2	0.48	66×10 ⁻⁷ *		2.1	0.93	1.9		
PKP245D23M2	0.66	85×10 ⁻⁷ *		2.3	1	2.2		
PKP246D23M2	0.99	120×10 ⁻⁷ *		3.2	1.4	3.3		

●電磁ブレーキ仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

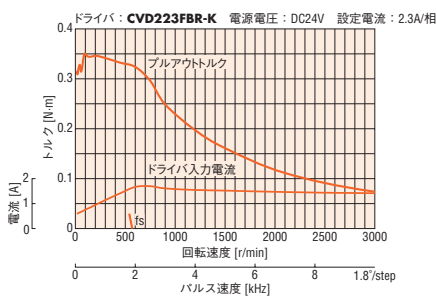
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

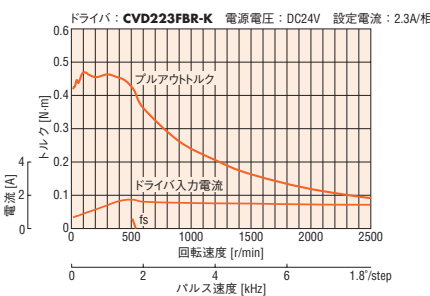
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

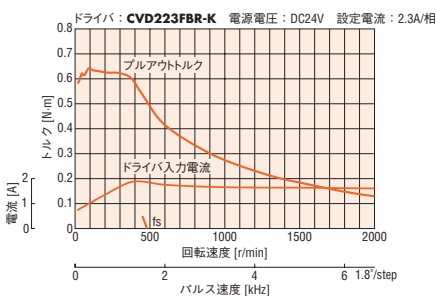
PKP243D23M2



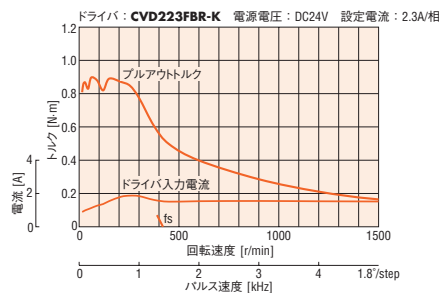
PKP244D23M2



PKP245D23M2



PKP246D23M2



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100°C以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP243D23M2	69	49	0.33	B1435
PKP244D23M2	75	55	0.40	B1436
PKP245D23M2	83	63	0.47	B1437
PKP246D23M2	95	75	0.60	B1438

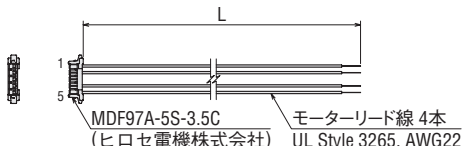
適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	電磁ブレーキ部 (ヒロセ電機株式会社)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	DF62C-2S-2.2C
コンタクト	MDF97-22SC	DF62-22SCA
圧着工具	HT801/MDF97-22S	HT801/DF62-22(10)

接続ケーブル(別売)

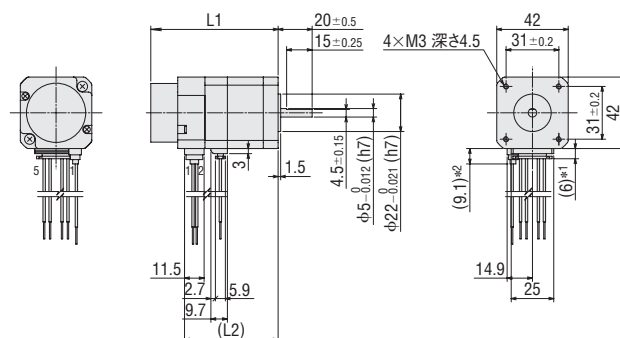
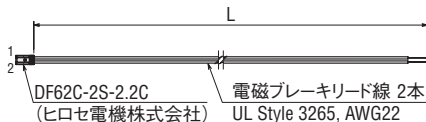
◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



◇電磁ブレーキ接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LCM02A-006	0.6
LCM02A-010	1



*1 接続ケーブル取付時

*2 電磁ブレーキ接続ケーブル取付時

モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

標準タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 42mm (ユニポーラ 6本リード線)

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP243U09M	0.25	48×10 ⁻⁷ *	0.95	4.47	4.7	5	1.8°	0.3
PKP244U12M	0.39	69×10 ⁻⁷ *	1.2	4.8	4	3.9		
PKP245U12M	0.45	95×10 ⁻⁷ *		4.56	3.8	5		
PKP246U12M	0.75	126×10 ⁻⁷ *		7.2	6	6.5		

●電磁ブレーキ仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

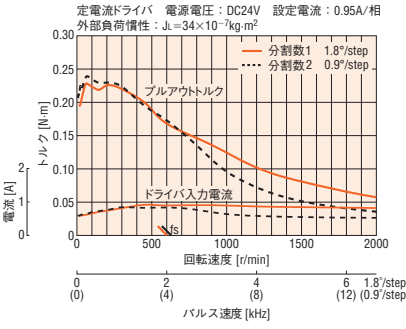
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

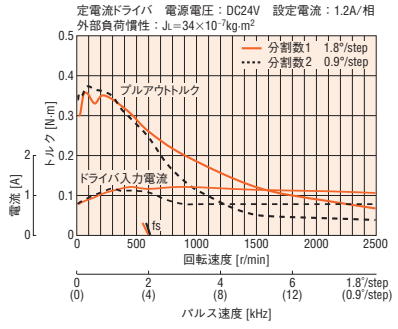
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

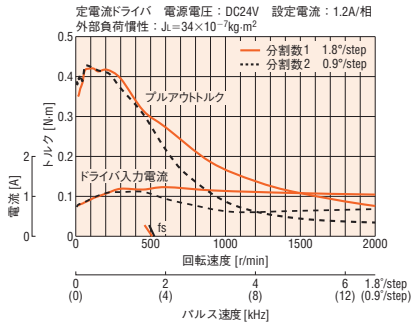
PKP243U09M



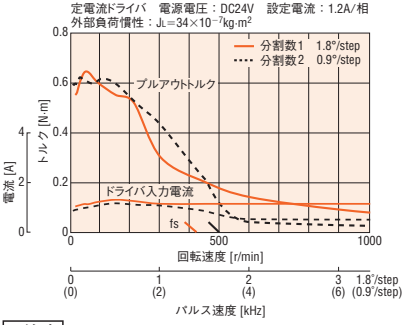
PKP244U12M



PKP245U12M



PKP246U12M



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性は、外部負荷慣性を使用したときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP243U09M	67	0.36	B1136
PKP244U12M	73	0.41	B1137
PKP245U12M	81	0.5	B1138
PKP246U12M	93	0.61	B1139

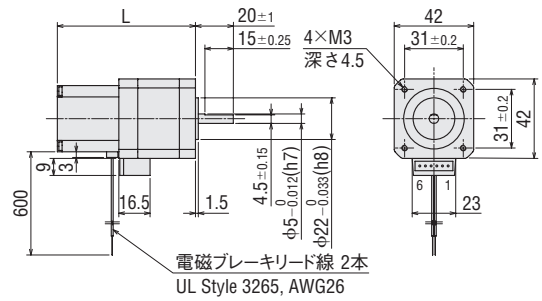
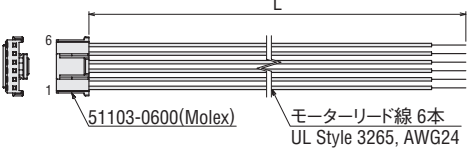
●適用コネクタ (Molex)

コネクタハウジング : 51103-0600
コンタクト : 50351-8100
圧着工具 : 57295-5000

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06B	0.6
LC2U10B	1



モーター内部結線図

結線図番号 : モデルB④

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

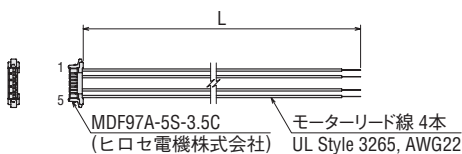
ケーブル

●モーター

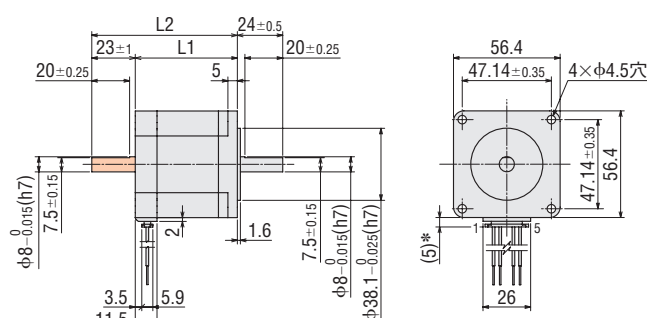
品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264D14A2	39	—	0.45	B1249
PKP264D14B2		62		
PKP264D28A2		—		
PKP264D28B2		62		
PKP264D42A2		—		
PKP264D42B2	62			
PKP266D14A2	54	—	0.7	B1250
PKP266D14B2		77		
PKP266D28A2		—		
PKP266D28B2		77		
PKP266D42A2		—		
PKP266D42B2	77			
PKP268D14A2	76	—	1.1	B1251
PKP268D14B2		99		
PKP268D28A2		—		
PKP268D28B2		99		
PKP268D42A2		—		
PKP268D42B2	99			

- ### ◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



片軸シャフトの場合、部分のシャフトはありません。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264U10A	39	—	0.46	B972
PKP264U10B		62		
PKP264U20A		—		
PKP264U20B		62		
PKP264U30A		—		
PKP264U30B		62		
PKP266U10A	54	—	0.73	B973
PKP266U10B		77		
PKP266U20A		—		
PKP266U20B		77		
PKP266U30A		—		
PKP266U30B		77		
PKP268U10A	76	—	1.1	B974
PKP268U10B		99		
PKP268U20A		—		
PKP268U20B		99		
PKP268U30A		—		
PKP268U30B		99		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：51067-0600 (Molex)

コンタクト：50217-9101 (Molex)

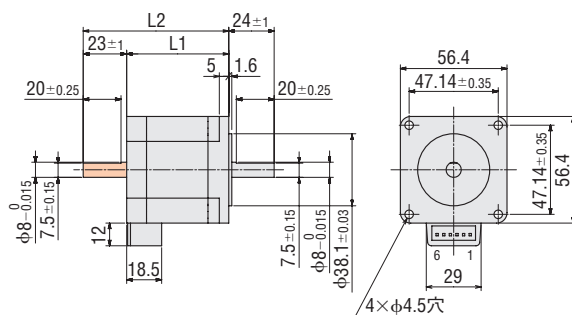
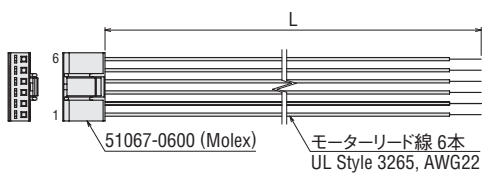
圧着工具：57189-5000 (Molex)

57190-5000 (Molex)

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06C	0.6
LC2U10C	1



●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

■モーター内部結線図

結線図番号：モデルB④

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

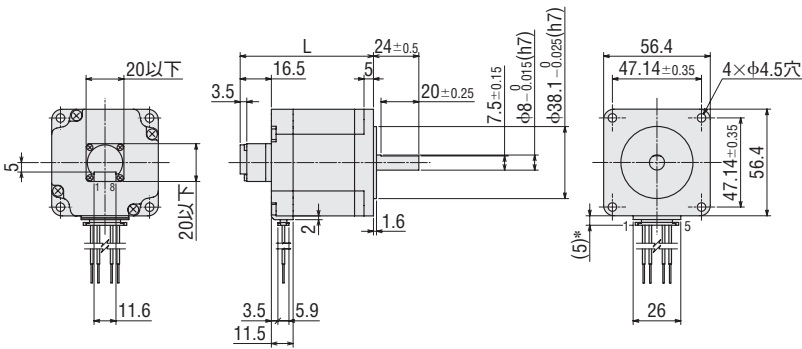
●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP264D14A2-R3 	55.5	0.47	B1325
PKP264D28A2-R3 			
PKP264D42A2-R3 			
PKP266D14A2-R3 	70.5	0.72	B1326
PKP266D28A2-R3 			
PKP266D42A2-R3 			
PKP268D14A2-R3 	92.5	1.12	B1327
PKP268D28A2-R3 			
PKP268D42A2-R3 			

●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

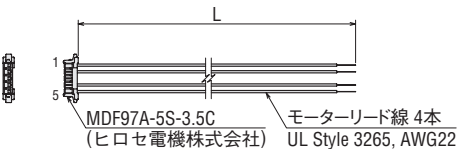


*接続ケーブル取付時

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R) または **F** (400P/R) が入ります。
- 品名中の■には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R)、**F** (400P/R)、**J** (1000P/R) のいずれかが入ります。
- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
- 61mm
- 85mm
- 90mm

標準タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 56.4mm (バイポーラ 4本リード線) ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J：kg・m ²	定格電流 A /相	電圧 V	巻線抵抗 Ω /相	インダクタンス mH /相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP264D28M2	0.74	270×10 ⁻⁷ *	2.8	1.6	0.57	1.5	1.8°	0.8
PKP266D28M2	1.4	400×10 ⁻⁷ *		2.4	0.86	2.9		
PKP268D28M2	2.5	630×10 ⁻⁷ *		3.4	1.2	4.6		

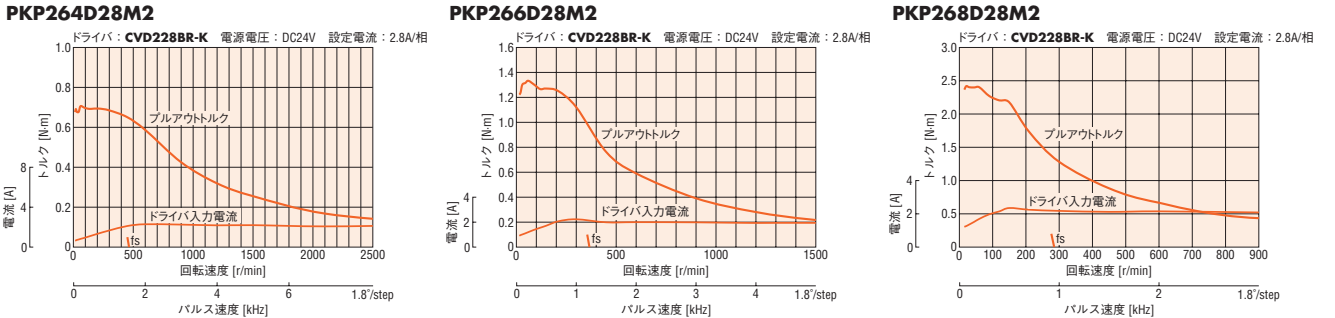
●電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs：最大自起動周波数



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

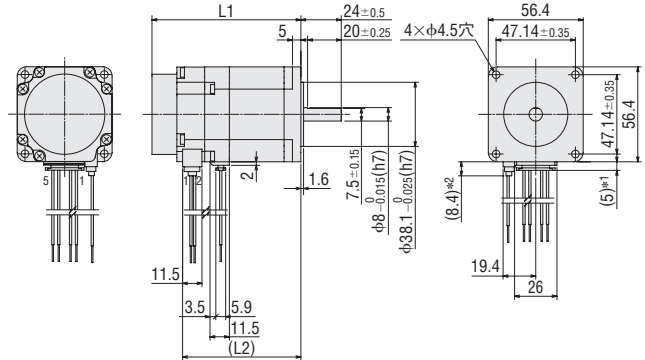
外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD				
品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264D28M2	73.5	55.3	0.65	B1439
PKP266D28M2	88.5	70.3	0.9	B1440
PKP268D28M2	110.5	92.3	1.3	B1441

●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	電磁ブレーキ部 (ヒロセ電機株式会社)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	DF62C-2S-2.2C
コンタクト	MDF97-22SC	DF62-22SCA
圧着工具	HT801/MDF97-22S	HT801/DF62-22(10)



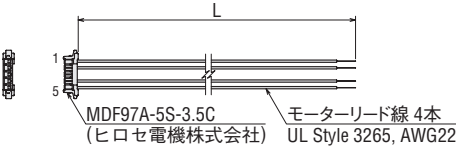
*1 接続ケーブル取付時

*2 電磁ブレーキ接続ケーブル取付時

●接続ケーブル (別売)

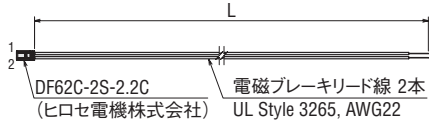
◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



◇電磁ブレーキ接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LCM02A-006	0.6
LCM02A-010	1



モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

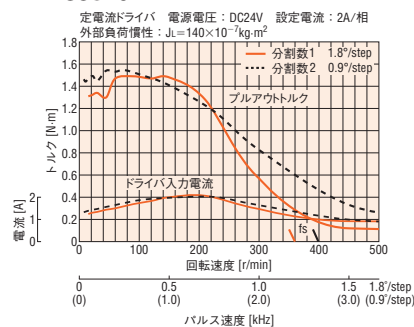
薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード タイプ

共通仕様

毛一夕一
内部結線



5相モーター
PKP

システム構成種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

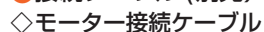
TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル



6
1

51067-0600 (Molex)

モーターリード線 6本
UL Style 3265, AWG22

L

標準タイプ 取付角寸法 60mm (ユニポーラ 6本リード線) リード線仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PK264J□	0.75	280×10^{-7}	2	2.9	1.46	1.8	1.8°
PK266J□	1.35	450×10^{-7}		4	2	3.05	
PK267J□	1.7	570×10^{-7}		4.8	2.4	3.54	
PK269J□	2.2	900×10^{-7}		6	2.98	5.7	

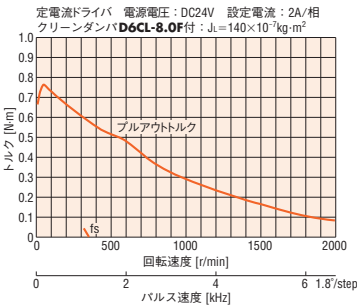
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

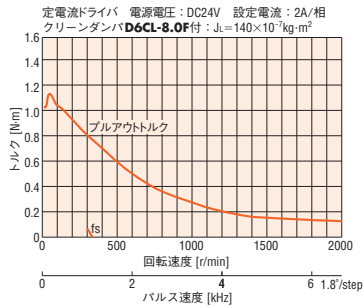
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

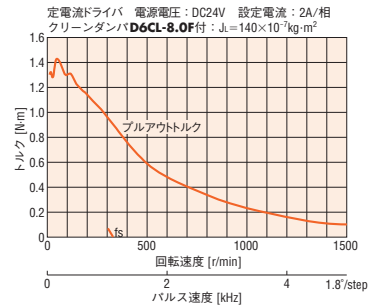
PK264JA/PK264JB



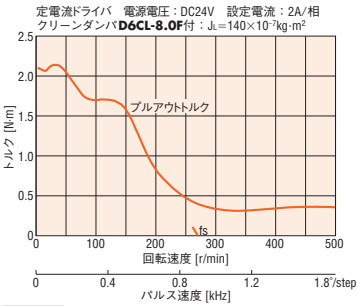
PK266JA/PK266JB



PK267JA/PK267JB



PK269JA/PK269JB



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下お使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

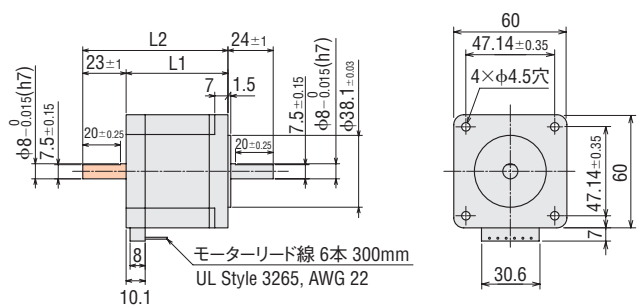
2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PK264JA	43.5	—	0.6	B279
PK264JB		66.5		
PK266JA	54	—	0.83	B232
PK266JB		77		
PK267JA	65	—	1.02	B233
PK267JB		88		
PK269JA	85	—	1.43	B280
PK269JB		108		

モーター内部結線図

結線図番号 : モデル C②

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



- この外形図は両軸シャフトのもので、片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

2相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
薄型 タイプ
SHギヤード タイプ
CSギヤード タイプ
共通仕様
モーター 内部結線

5相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
TSギヤード タイプ
共通仕様
モーター ピン配列

2相/5相 モーター用 ドライバ
ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

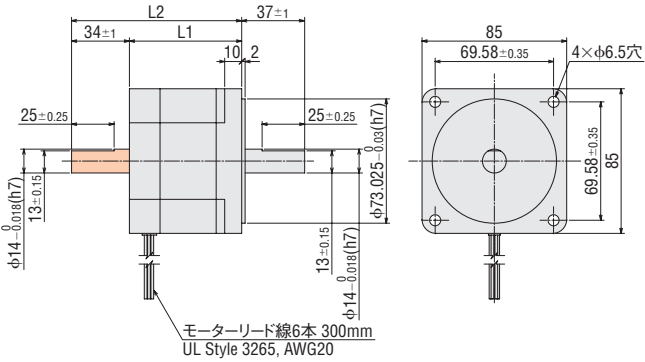
2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP296U20A	66	—	1.8	B1246
PKP296U20B		100		
PKP296U30A		—		
PKP296U30B		100		
PKP296U45A		—		
PKP296U45B		100		
PKP299U20A	96	—	2.9	B1247
PKP299U20B		130		
PKP299U30A		—		
PKP299U30B		130		
PKP299U45A		—		
PKP299U45B		130		
PKP2913U20A	126	—	4	B1248
PKP2913U20B		160		
PKP2913U40A		—		
PKP2913U40B		160		

■モーター内部結線図

結線図番号：モデルC⑦

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



●この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

高分解能タイプ 取付角寸法 28mm (ユニポーラ 6本リード線)
コネクタ仕様

■仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP223MU09 □	0.07	8.6×10^{-7}	0.95	2.95	3.11	1.9	0.9°
PKP225MU09 □	0.124	17×10^{-7}		4.4	4.6	3.2	

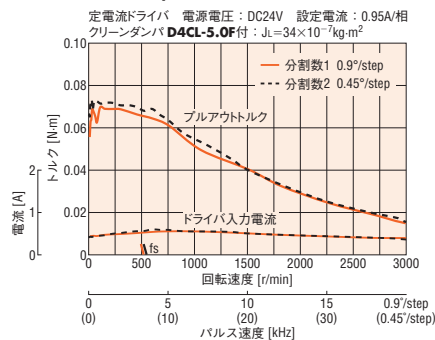
●品名中の□には、形状を表す**A** (片軸シャフト) または**B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

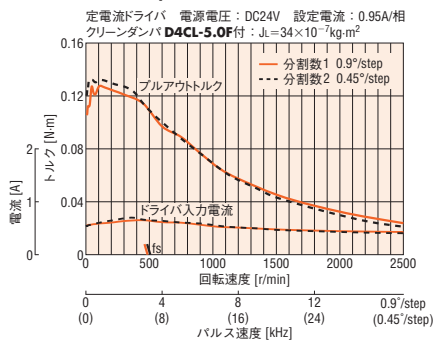
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

■ **回転速度—トルク特性 (参考値)** f_s : 最大自起動周波数

PKP223MU09A/PKP223MU09B



PKP225MU09A/PKP225MU09B



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

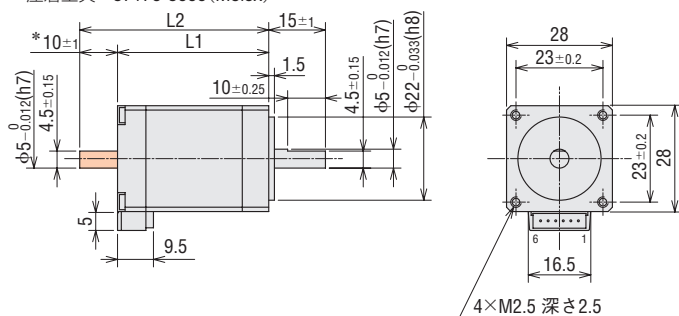
品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP223MU09A	32	—	0.11	B980
PKP223MU09B		42		
PKP225MU09A	51.5	—	0.2	B982
PKP225MU09B		61.5		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：51065-0600(Molex)

コンタクト：50212-8100 (Molex)

压着工具：57176-5000(Molex)



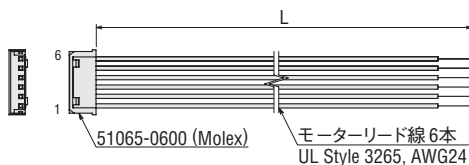
*両軸シャフトのフライスカット部の長さは 10 ± 0.25 です。

●この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル（別売）

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06A	0.6
LC2U10A	1



高分解能タイプ 取付角寸法 42mm (ユニポーラ 5本リード線) ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP243MU12□2	0.26	39×10 ⁻⁷	1.2	3.2	2.7	3.5	0.9°
PKP244MU12□2	0.35	58×10 ⁻⁷		4.9	4.1	5	
PKP245MU12□2	0.5	78×10 ⁻⁷		3.8	3.2	5.3	
PKP246MU12□2	0.65	116×10 ⁻⁷		4.9	4.1	6.7	

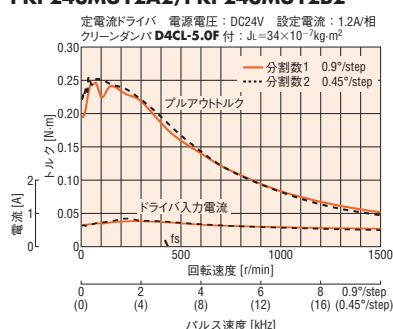
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

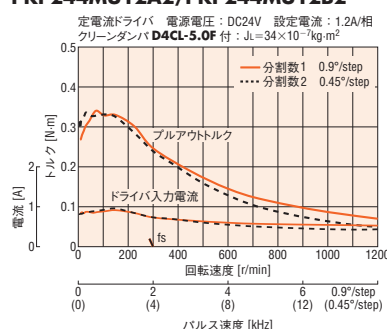
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

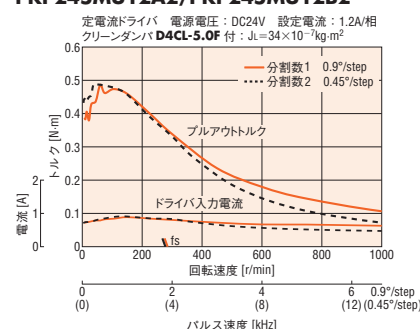
PKP243MU12A2/PKP243MU12B2



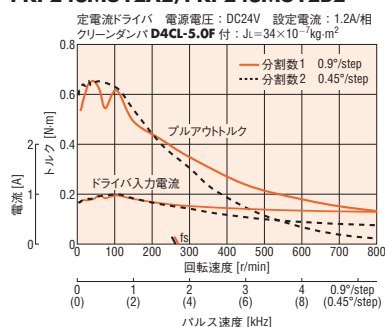
PKP244MU12A2/PKP244MU12B2



PKP245MU12A2/PKP245MU12B2



PKP246MU12A2/PKP246MU12B2



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP243MU12A2	33	—	0.23	B1335
PKP243MU12B2		48		
PKP244MU12A2	39	—	0.3	B1336
PKP244MU12B2		54		
PKP245MU12A2	47	—	0.37	B1337
PKP245MU12B2		62		
PKP246MU12A2	59	—	0.5	B1338
PKP246MU12B2		74		

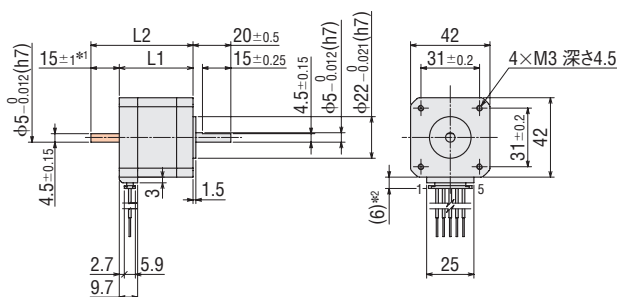
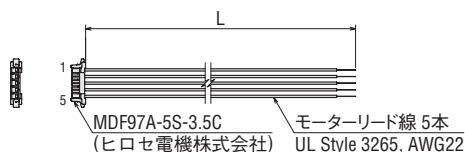
●適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1



*1 両軸シャフトのフライスカット部の長さは15±0.25です。

*2 接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルA②

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

高分解能タイプ 取付角寸法 42mm (ユニポーラ6本リード線) コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP243MU09□	0.25	36×10^{-7}	0.95	4.47	4.7	6.6	0.9°
PKP244MU12□	0.35	57×10^{-7}	1.2	4.8	4	6	

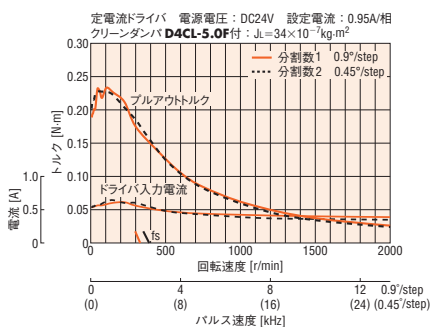
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

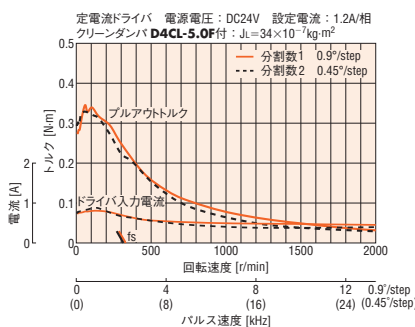
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP243MU09A/PKP243MU09B



PKP244MU12A/PKP244MU12B



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100°C以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

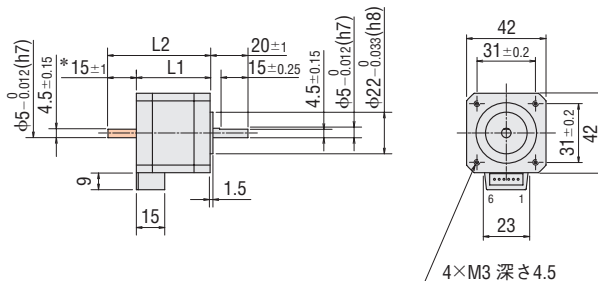
モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP243MU09A	33	—	0.25	B968
PKP243MU09B		48		
PKP244MU12A	39	—	0.3	B969
PKP244MU12B		54		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：51103-0600 (Molex)
コンタクト：50351-8100 (Molex)
圧着工具：57295-5000 (Molex)



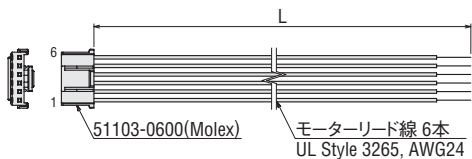
*両軸シャフトのフリスカット部の長さは15±0.25です。

- この外形図は両軸シャフトのものです。
- 片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06B	0.6
LC2U10B	1



モーター内部結線図

結線図番号：モデルB④

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

高分解能タイプ エンコーダ付 取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ品名*
PKP243MD15A2-R3F■	0.32	40×10 ⁻⁷	1.5	2.7	1.8	5.1	0.9°	CVD223FBR-K
PKP244MD15A2-R3F■	0.42	59×10 ⁻⁷		3.2	2.1	6		
PKP245MD15A2-R3F■	0.61	79×10 ⁻⁷		3	2	6.6		
PKP246MD15A2-R3F■	0.82	117×10 ⁻⁷		3.9	2.6	9		

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

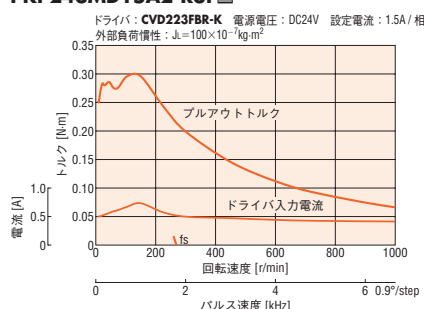
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

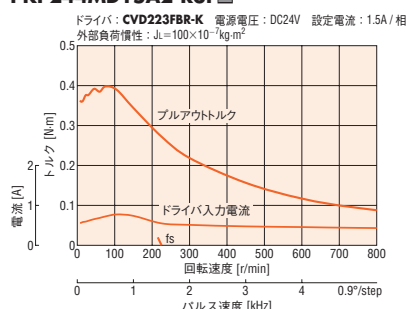
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

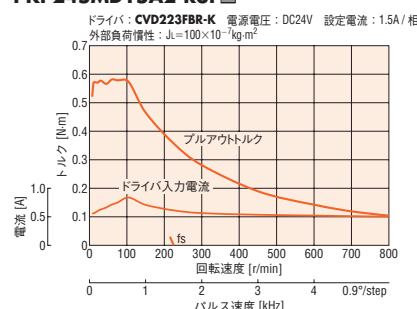
PKP243MD15A2-R3F■



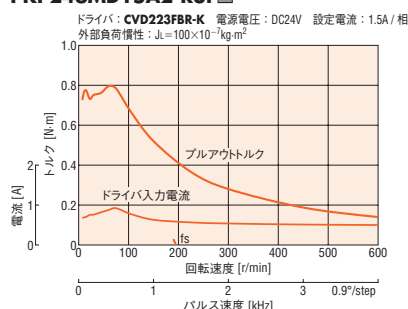
PKP244MD15A2-R3F■



PKP245MD15A2-R3F■



PKP246MD15A2-R3F■



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●回転速度—トルク特性は、外部負荷慣性を使用したときのデータです。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は 85℃ 以下でお使いください。

●RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP243MD15A2-R3F■	46.5	0.25	B1321
PKP244MD15A2-R3F■	52.5	0.32	B1322
PKP245MD15A2-R3F■	60.5	0.39	B1323
PKP246MD15A2-R3F■	72.5	0.52	B1324

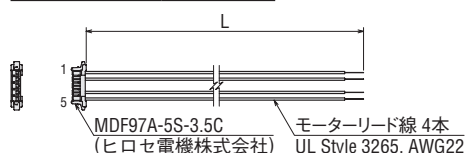
適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コネクタ	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

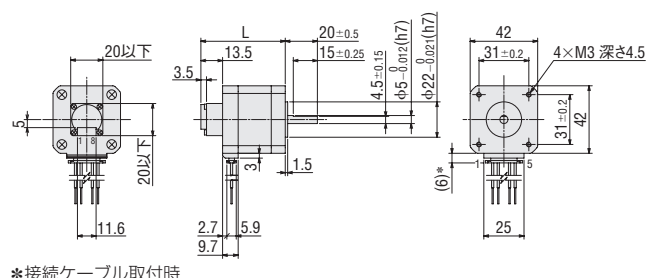
品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーター内部結線図

結線図番号: モデル A①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



*接続ケーブル取付時

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

高分解能タイプ 電磁ブレーキ付

取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

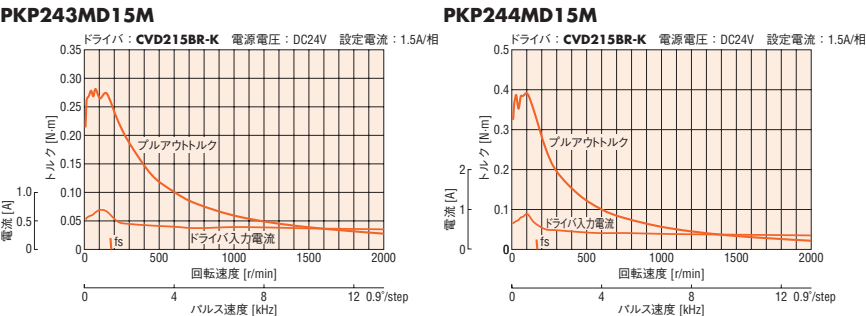
コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP243MD15M	0.30	48×10 ⁻⁷ *	1.5	2.85	1.9	6.6	0.9°	0.3
PKP244MD15M	0.42	69×10 ⁻⁷ *		3.9	2.6	7.6		

- 電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。
- *電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。
- 【ご注意】
- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs：最大自起動周波数



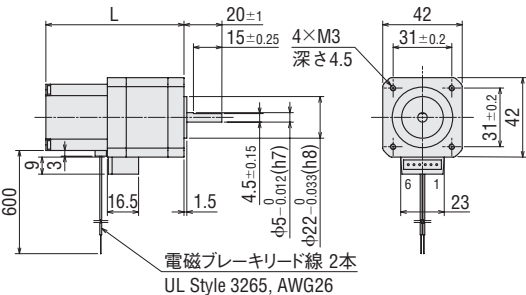
- 【ご注意】
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

品名	L	2D & 3D CAD	
		質量 kg	2D CAD
PKP243MD15M	67	0.36	B1136
PKP244MD15M	73	0.41	B1137

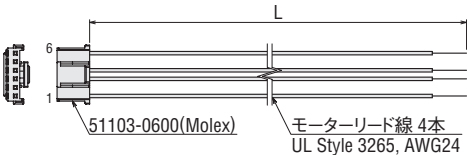
- 適用コネクタ (Molex)
- コネクタハウジング：51103-0600
- コンタクト：50351-8100
- 圧着工具：57295-5000



接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06B	0.6
LC2B10B	1



モーター内部結線図

- 結線図番号：モデルB③
- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

高分解能タイプ 取付角寸法 56.4mm (バイポーラ 4本リード線) ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ品名*
PKP264MD28□2	0.7	150×10^{-7}	2.8	2	0.73	2.1	0.9°	CVD228BR-K
PKP266MD28□2	1.4	310×10^{-7}		1.8	0.65	3		
PKP268MD28□2	2.3	520×10^{-7}		2.7	0.97	4.7		

●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

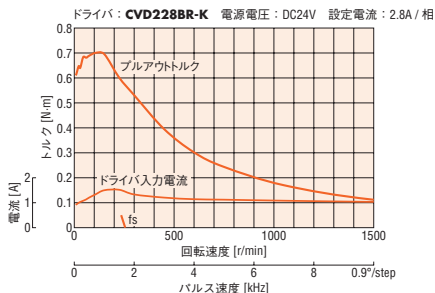
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

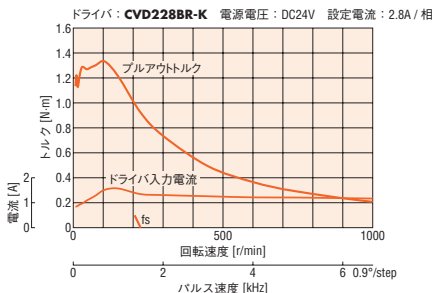
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

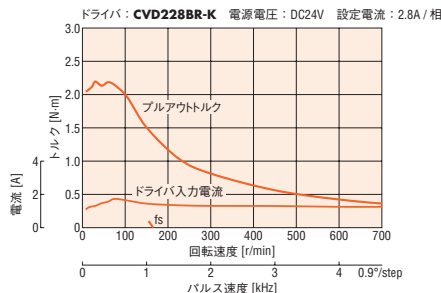
PKP264MD28A2/ PKP264MD28B2



PKP266MD28A2/ PKP266MD28B2



PKP268MD28A2/ PKP268MD28B2



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264MD28A2	39	—	0.45	B1249
PKP264MD28B2		62		
PKP266MD28A2	54	—	0.7	B1250
PKP266MD28B2		77		
PKP268MD28A2	76	—	1.1	B1251
PKP268MD28B2		99		

適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

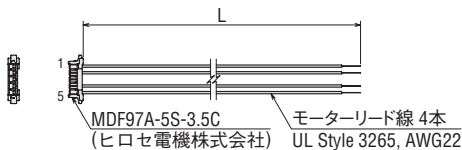
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

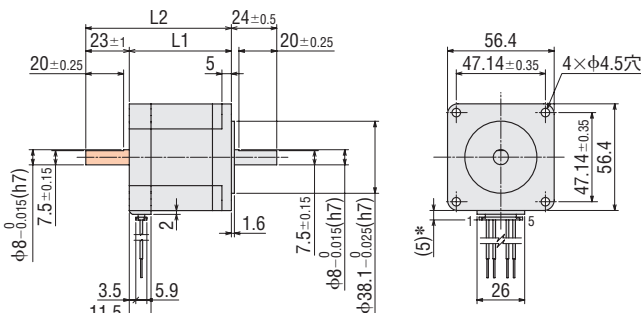
品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



*接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

高分解能タイプ

取付角寸法 56.4mm (バイポーラ4本リード線)

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP264MD28□	0.6	120×10 ⁻⁷	2.8	2	0.73	2.1	0.9°	CVD228BR-K
PKP266MD28□	1.32	290×10 ⁻⁷		2.8	1	3.9		
PKP268MD28□	2.23	490×10 ⁻⁷		3.4	1.23	5.6		

●品名中の□には、形状を表す**A**(片軸シャフト)または**B**(両軸シャフト)が入ります。

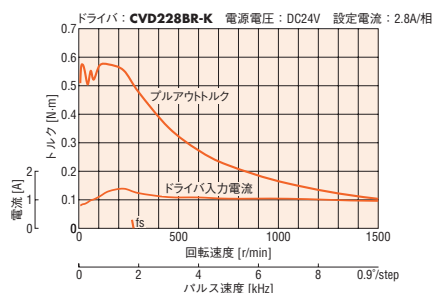
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

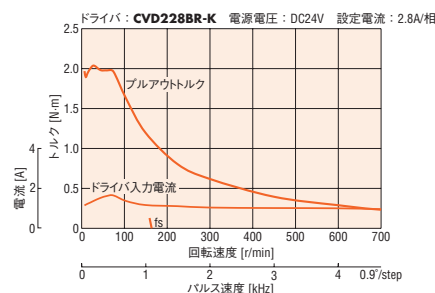
PKP264MD28A/ PKP264MD28B



PKP266MD28A/ PKP266MD28B



PKP268MD28A/ PKP268MD28B



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100°C以下でお使いください。
- RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264MD28A	39	—	0.46	B972
PKP264MD28B		62		
PKP266MD28A	54	—	0.73	B973
PKP266MD28B		77		
PKP268MD28A	76	—	1.1	B974
PKP268MD28B		99		

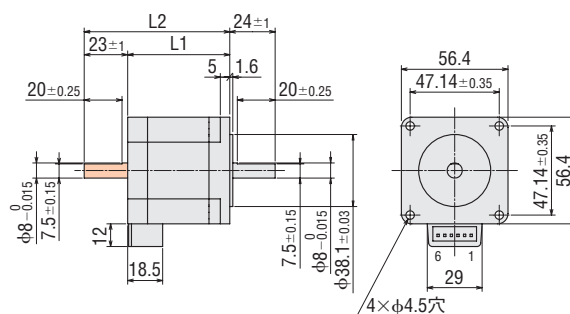
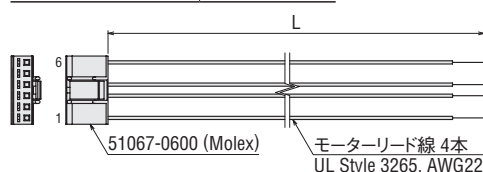
●適用コネクタ

コネクタハウジング: 51067-0600 (Molex)
コンタクト: 50217-9101 (Molex)
圧着工具: 57189-5000 (Molex)
57190-5000 (Molex)

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06C	0.6
LC2B10C	1



- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルB③

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

高分解能タイプ 取付角寸法 56.4mm (ユニポーラ 5本リード線) ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP264MU20□2	0.55	150×10 ⁻⁷	2	2.9	1.45	2.1	0.9°
PKP266MU20□2	1.2	310×10 ⁻⁷		2.8	1.39	3.5	
PKP268MU20□2	1.8	520×10 ⁻⁷		3.6	1.81	4.3	

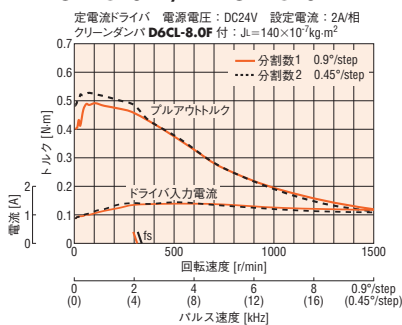
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

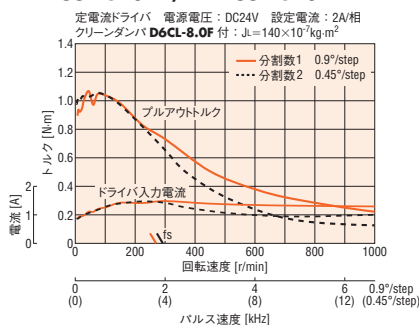
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

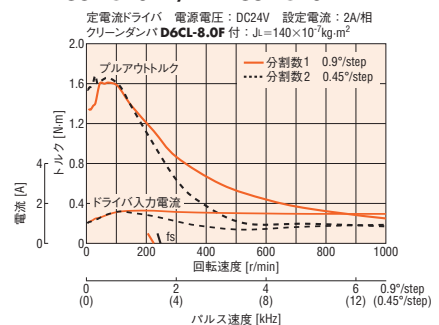
PKP264MU20A2/ PKP264MU20B2



PKP266MU20A2/ PKP266MU20B2



PKP268MU20A2/ PKP268MU20B2



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100°C以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264MU20A2	39	—	0.45	B1257
PKP264MU20B2		62		
PKP266MU20A2	54	—	0.7	B1258
PKP266MU20B2		77		
PKP268MU20A2	76	—	1.1	B1259
PKP268MU20B2		99		

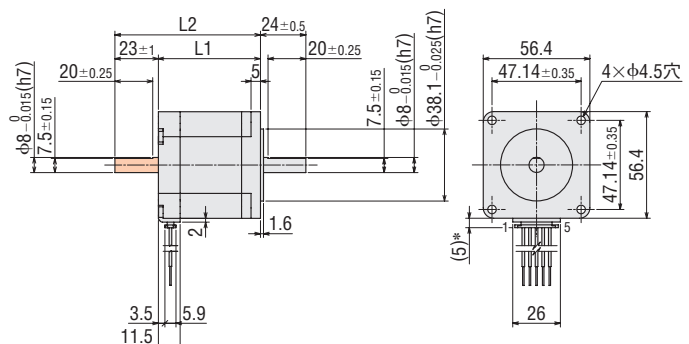
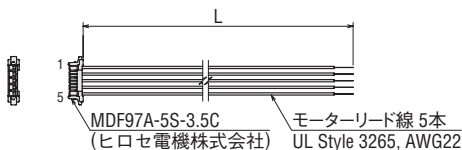
●適用コネクタ

コネクタハウジング : MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト : MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具 : HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1



*接続ケーブル取付時

- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号 : モデルA②

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

高分解能タイプ 取付角寸法 56.4mm (ユニポーラ6本リード線) コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度
PKP264MU20□	0.51	120×10 ⁻⁷	2	2.9	1.45	2.1	0.9°
PKP266MU20□	1.1	290×10 ⁻⁷		4	2	3.9	
PKP268MU20□	1.75	490×10 ⁻⁷		4.9	2.45	5.6	

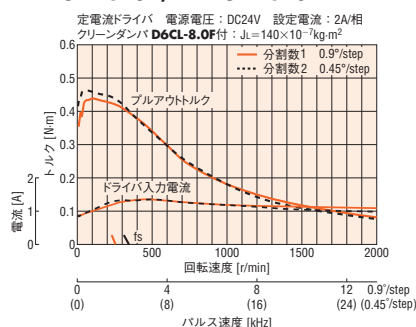
●品名中の□には、形状を表す**A**(片軸シャフト)または**B**(両軸シャフト)が入ります。

ご注意

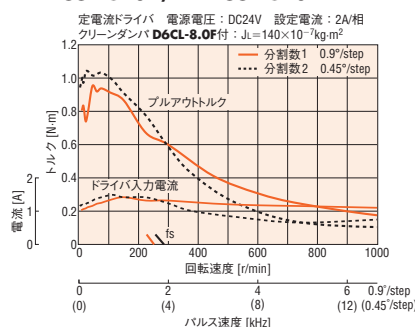
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

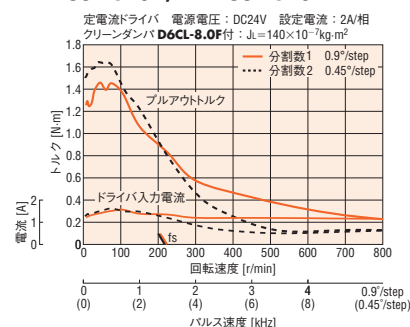
PKP264MU20A/PKP264MU20B



PKP266MU20A/PKP266MU20B



PKP268MU20A/PKP268MU20B



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100°C以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP264MU20A	39	—	0.46	B972
PKP264MU20B		62		
PKP266MU20A	54	—	0.73	B973
PKP266MU20B		77		
PKP268MU20A	76	—	1.1	B974
PKP268MU20B		99		

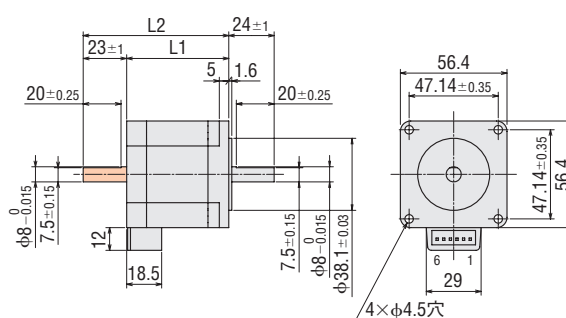
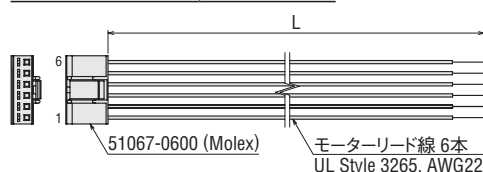
適用コネクタ

コネクタハウジング: 51067-0600 (Molex)
コンタクト: 50217-9101 (Molex)
圧着工具: 57189-5000 (Molex)
57190-5000 (Molex)

接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06C	0.6
LC2U10C	1



- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルB④

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

高分解能タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 56.4mm (バイポーラ 4本リード線)
コネクタ仕様

■仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP264MD28M	0.6	270×10 ^{-7*}	2.8	2	0.73	2.1	0.9°	1.5
PKP266MD28M	1.32	440×10 ^{-7*}		2.8	1	3.9		
PKP268MD28M	2.23	640×10 ^{-7*}		3.4	1.23	5.6		

●電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

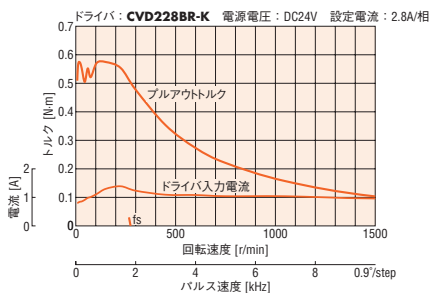
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

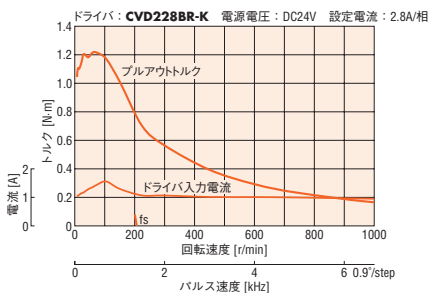
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

■ 回転速度—トルク特性 (参考値) fs: 最大自起動周波数

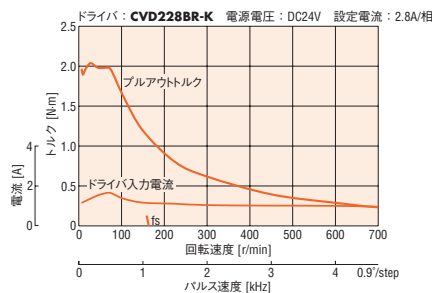
PKP264MD28M



PKP266MD28M



PKP268MD28M



【ご注意】

- 回転速度-トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱することがあります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■ **外形図** (単位 mm)

●モーター

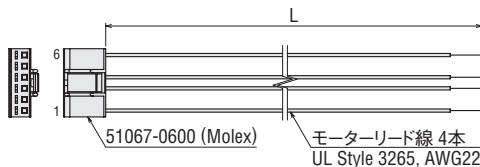
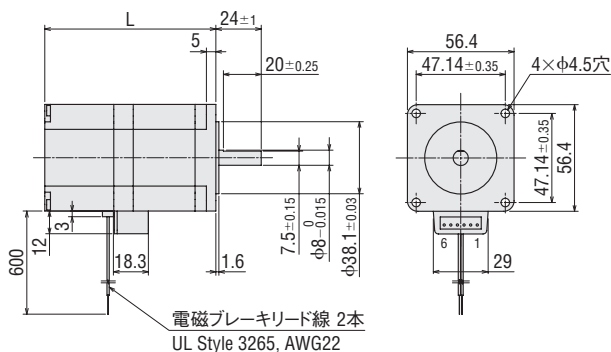
● モーター		2D & 3D CAD	
品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP264MD28M	75.5	0.76	B1140
PKP266MD28M	90.5	1.03	B1141
PKP268MD28M	112.5	1.4	B1142

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06C	0.6
LC2B10C	1

●適用コネクタ (Molex)
コネクタハウジング：51067-0600
コンタクト：50217-9101
圧着工具：57189-5000
57190-5000



■モーター内部結線図

結線図番号：モデルB③

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

モーター
取付角寸法

□20mm

□28mm

□35mm

□42mm

□51mm

□56.4mm

□60mm

□61mm

□85mm

□90mm

高分解能タイプ 電磁ブレーキ付 取付角寸法 56.4mm (ユニポーラ 6本リード線) コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	電磁ブレーキ 静摩擦トルク N・m
PKP264MU20M	0.51	270×10 ⁻⁷ *	2	2.9	1.45	2.1	0.9°	1.5
PKP266MU20M	1.1	440×10 ⁻⁷ *		4	2	3.9		
PKP268MU20M	1.75	640×10 ⁻⁷ *		4.9	2.45	5.6		

●電磁ブレーキ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

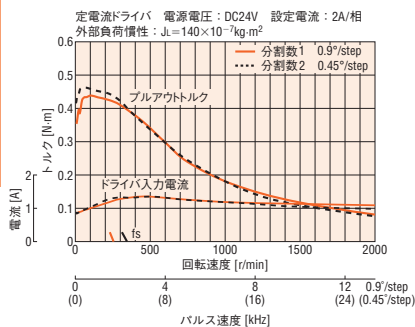
*電磁ブレーキの慣性を含んだ値です。

ご注意

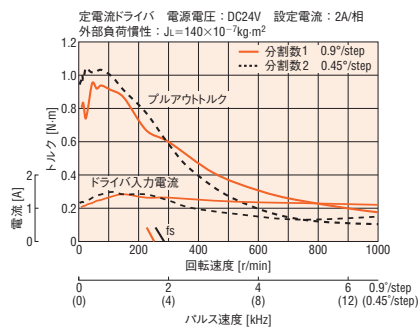
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

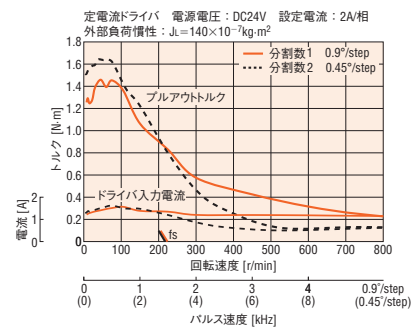
PKP264MU20M



PKP266MU20M



PKP268MU20M



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性は、外部負荷慣性を使用したときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

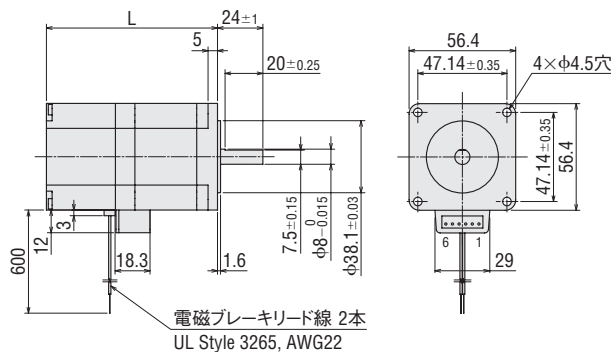
モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP264MU20M	75.5	0.76	B1140
PKP266MU20M	90.5	1.03	B1141
PKP268MU20M	112.5	1.4	B1142

●適用コネクタ (Molex)

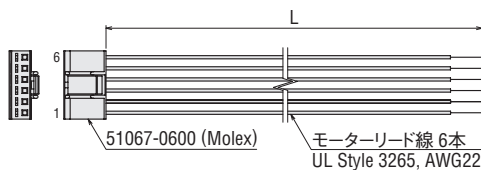
コネクタハウジング：51067-0600
コンタクト：50217-9101
圧着工具：57189-5000
57190-5000



●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06C	0.6
LC2U10C	1



モーター内部結線図

結線図番号：モデルB④

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
薄型 タイプ
SHギヤード タイプ
CSギヤード タイプ
共通仕様
モーター 内部結線

5相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
TSギヤード タイプ
共通仕様
モーター ピン配列

2相/5相 モーター用 ドライバ
ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
□61mm
- 85mm
□90mm

薄型タイプ 取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP242D23A2	0.1	13×10 ⁻⁷	2.3	1.4	0.61	0.53	1.8°	CVD223FBR-K

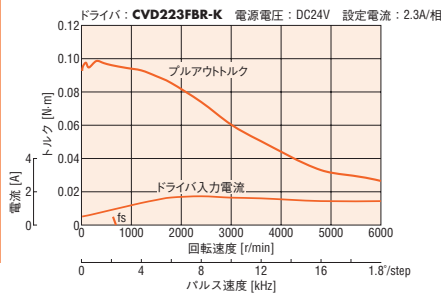
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs：最大自起動周波数

PKP242D23A2



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

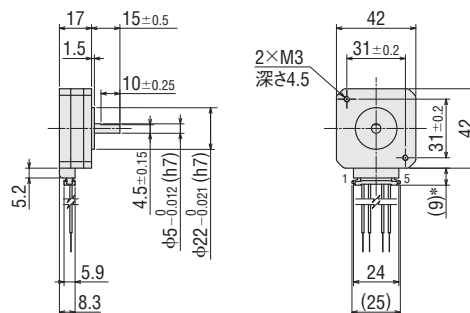
モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP242D23A2	0.11	B1355

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

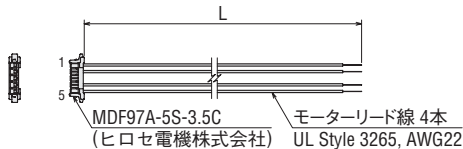


*接続ケーブル取付時

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

薄型タイプ エンコーダ付 取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流	電圧	巻線抵抗	インダクタンス	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP242D23A2-R3	0.1	14×10^{-7}	2.3	1.4	0.61 Ω /相	0.53 mH/相	1.8°	CVD223FBR-K

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

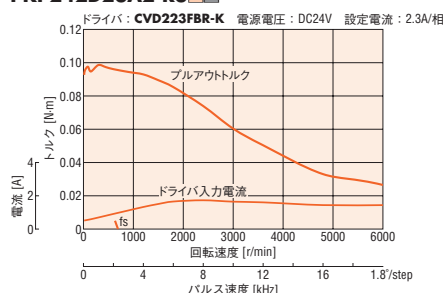
●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP242D23A2-R3



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP242D23A2-R3	0.13	B1617

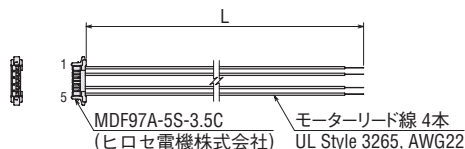
適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

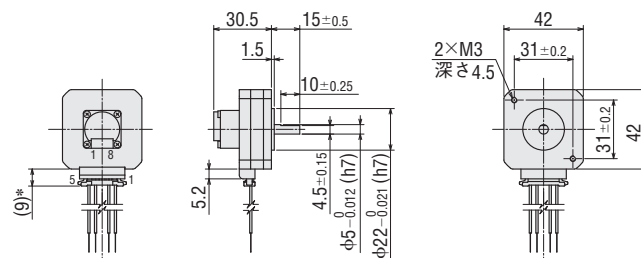
品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。



*接続ケーブル取付時

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

●品名中の [] には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R)、**F** (400P/R)、**J** (1000P/R) のいずれかが入ります。

品名中の [] には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、[] に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

20mm

28mm

35mm

42mm

51mm

56.4mm

60mm
61mm

85mm
90mm

薄型タイプ

取付角寸法 60mm (バイポーラ 4本リード線)

リード線仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP262FD15AW	0.18	68×10 ⁻⁷	1.5	2.25	1.5	1.4	1.8°	CVD215BR-K

* 組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

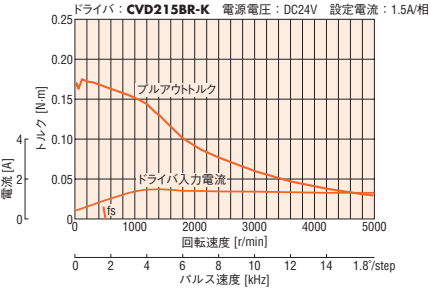
ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値)

fs：最大自起動周波数

PKP262FD15AW



ご注意

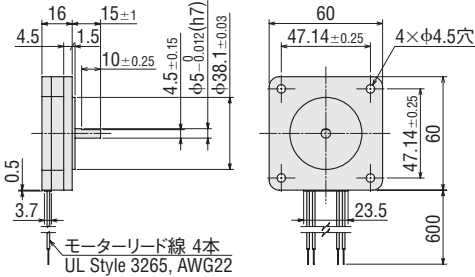
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP262FD15AW	0.2	B1170



モーター内部結線図

結線図番号：モデルC⑤

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

薄型タイプ エンコーダ付 取付角寸法 60mm (バイポーラ 4本リード線)

リード線仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	電圧 V	巻線抵抗 Ω/相	インダクタンス mH/相	基本 ステップ角度	推奨 ドライバ 品名*
PKP262FD15AW-R3	0.18	69×10 ⁻⁷	1.5	2.25	1.5	1.4	1.8°	CVD215BR-K

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

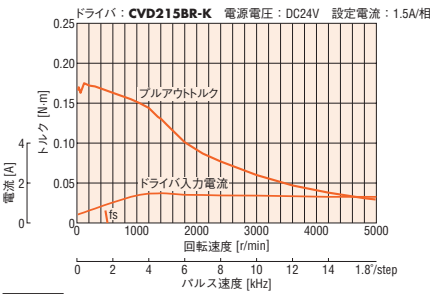
●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP262FD15AW-R3



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP262FD15AW-R3	0.22	B1619

●適用コネクタ (Molex)

	エンコーダ部
コネクタハウジング	51021-0800
コンタクト	50079-8100
圧着工具	57177-5000

●接続ケーブル(別売)

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルC⑤

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R)、**F** (400P/R)、**J** (1000P/R) のいずれかが入ります。

品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

薄型ハーモニックギヤードタイプ エンコーダ付

取付角寸法 51mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁 最大静止 トルク N・m	ローター 慣性 モーメント J : kg・m ²	定格 電流 A/相	電圧 V	巻線 抵抗 Ω/相	インダク タンス mH/相	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク N・m	瞬間 最大 トルク N・m	ロスト モーション (負荷トルク) arcmin	速度 範囲 r/min	推奨 ドライバ 品名*
PKP242D23A2H50R3	1.8	18×10 ⁻⁷	2.3	1.4	0.61	0.53	0.036°	50	1.8	3.3	1.5以下 (±0.09N・m)	0~70	CVD223FBR-K
PKP242D23A2H100R3	2.4						0.018°	100	2.4	4.8	1.5以下 (±0.12N・m)	0~35	

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

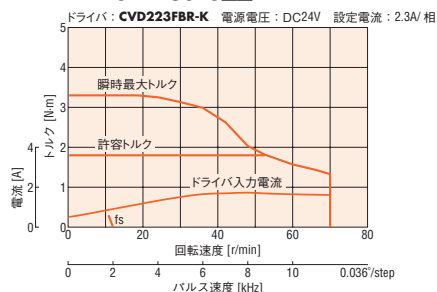
ご注意

●ローター慣性モーメントは、ハーモニックギヤ部の慣性モーメントをモーター軸に換算した合計値です。

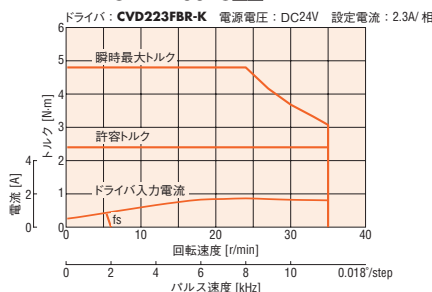
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

PKP242D23A2H50R3



PKP242D23A2H100R3



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。

●回転速度—トルク特性は、ギヤ部ケース温度が25~30°Cの場合のデータです。温度が低くなると、ギヤ部のグリースの粘度が増加し、トルクが低くなります。

●ギヤ部グリースの劣化を防ぐため、ギヤ部ケース温度70°C以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

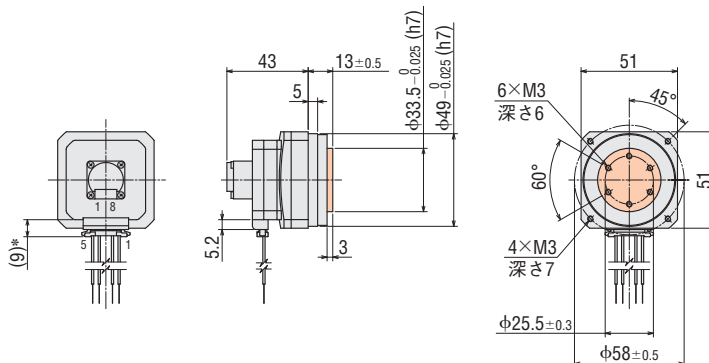
モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP242D23A2H50R3	0.34	B1618
PKP242D23A2H100R3		

●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コネクタ	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000



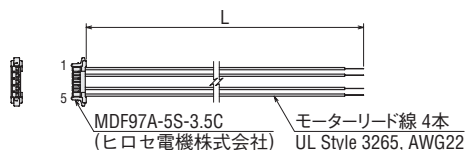
●色部は、回転部です。

*接続ケーブル取付時

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ分解能を表す E (200P/R)、F (400P/R)、J (1000P/R) のいずれかが入ります。

品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す L (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

薄型ハーモニックギヤードタイプ エンコーダ付

取付角寸法 61mm (バイポーラ 4本リード線)

リード線仕様

仕様

品名	励磁 最大静止 トルク N・m	ローター 慣性 モーメント J : kg・m ²	定格 電流 A/相	電圧 V	巻線 抵抗 Ω/相	インダク タンス mH/相	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク N・m	瞬間 最大 トルク N・m	ロスト モーション (負荷トルク) arcmin	速度 範囲 r/min	推奨 ドライバ 品名*
PKP262FD15AWH50R3	3.5	84×10 ⁻⁷	1.5	1.65	1.1	0.8	0.036°	50	3.5	*	1.5以下 (±0.17N・m)	0~70	CVD215BR-K
PKP262FD15AWH100R3	5						0.018°	100	5	*	1.5以下 (±0.25N・m)	0~35	

*ギヤードモーターとしての出力トルクは、回転速度—トルク特性をご覧ください。

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

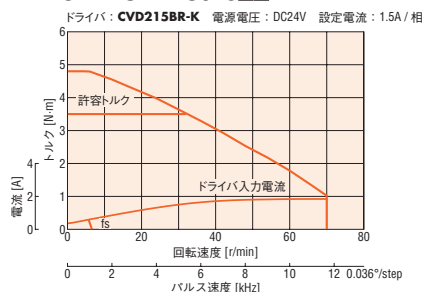
ご注意

●ローター慣性モーメントは、ハーモニックギヤ部の慣性モーメントをモーター軸に換算した合計値です。

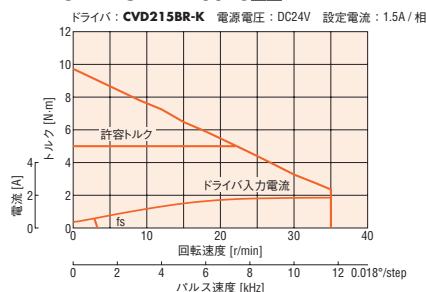
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP262FD15AWH50R3



PKP262FD15AWH100R3



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●回転速度—トルク特性は、ギヤ部ケース温度が25~30°Cの場合のデータです。温度が低くなると、ギヤ部のグリースの粘度が増加し、トルクが低くなります。

●ギヤ部グリースの劣化を防ぐため、ギヤ部ケース温度70°C以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
PKP262FD15AWH50R3	0.56	B1620
PKP262FD15AWH100R3		

●適用コネクタ (Molex)

	エンコーダ部
コネクタハウジング	51021-0800
コンタクト	50079-8100
圧着工具	57177-5000

接続ケーブル (別売)

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーター内部結線図

結線図番号 : モデルC⑤

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ分解能を表す **E** (200P/R)、**F** (400P/R)、**J** (1000P/R) のいずれかが入ります。

品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

20mm

28mm

35mm

42mm

51mm

56.4mm

60mm

61mm

85mm

90mm

SHギヤードタイプ

取付角寸法 28mm (バイポーラ 4本リード線)

コネクタ仕様

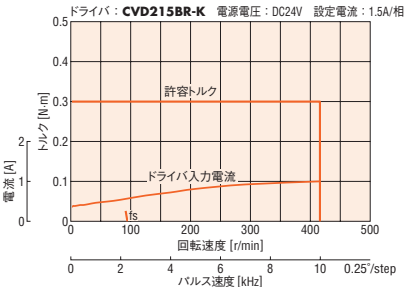
仕様

品名	励磁最大 静止トルク	ローター慣性 モーメント	定格 電流	電圧	巻線 抵抗	インダクタンス	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク	速度 範囲	バック ラッシュ	推奨 ドライバ 品名*
PKP223D15□-SG7.2	0.3	9×10 ⁻⁷	1.5	1.8	1.2	0.74	0.25°	7.2	0.3	0~416	90 (1.5°)	CVD215BR-K
PKP223D15□-SG9							0.2°	9		0~333		
PKP223D15□-SG10							0.18°	10		0~300		
PKP223D15□-SG18	0.4	9×10 ⁻⁷	1.5	1.8	1.2	0.74	0.1°	18	0.4	0~166	90 (1.5°)	CVD215BR-K
PKP223D15□-SG36							0.05°	36		0~83		

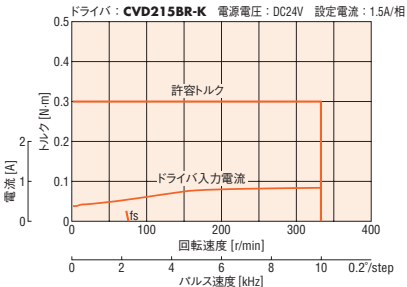
- 品名中の□には、形状を表す**A** (片軸シャフト) または**B** (両軸シャフト) が入ります。
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。
ご注意
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs: 最大自起動周波数

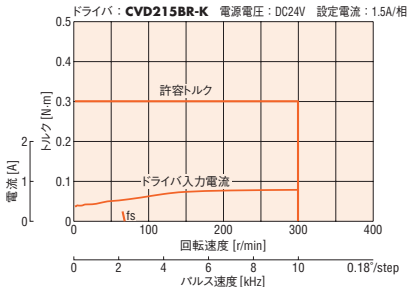
PKP223D15A-SG7.2/ PKP223D15B-SG7.2



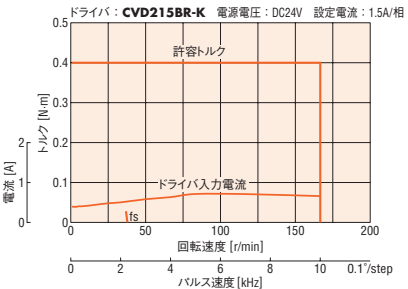
PKP223D15A-SG9/ PKP223D15B-SG9



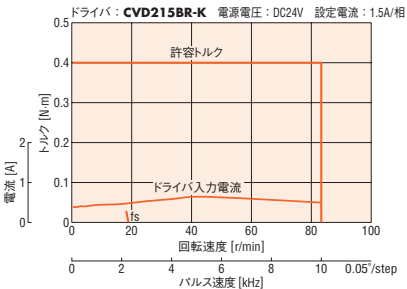
PKP223D15A-SG10/ PKP223D15B-SG10



PKP223D15A-SG18/ PKP223D15B-SG18



PKP223D15A-SG36/ PKP223D15B-SG36



- ご注意**
●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

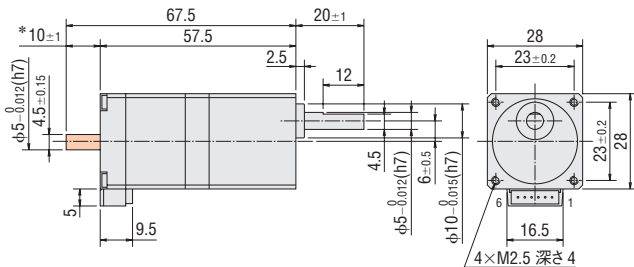
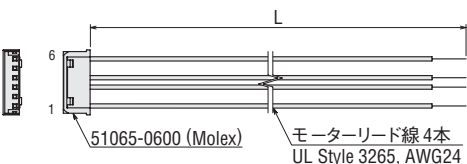
品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP223D15A-SG□ PKP223D15B-SG□	7.2、9、 10、18、36	0.16	B985

- 品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。
●適用コネクタ
コネクタハウジング: 51065-0600 (Molex)
コンタクト: 50212-8100 (Molex)
圧着工具: 57176-5000 (Molex)

接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06A	0.6
LC2B10A	1



- *両軸シャフトのフライスカット部の長さは10±0.25です。
●この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号: モデルB③

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

SHギヤードタイプ 取付角寸法 28mm (ユニポーラ 6本リード線)

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク	ローター慣性 モーメント	定格 電流	電圧	巻線 抵抗	インダクタンス	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク	速度 範囲	バック ラッシュ
PKP223U09□-SG7.2	0.3	9×10^{-7}	0.95	2.66	2.8	1	0.25°	7.2	0.3	0~416	90 (1.5°)
PKP223U09□-SG9							0.2°	9		0~333	
PKP223U09□-SG10							0.18°	10		0~300	
PKP223U09□-SG18	0.4						0.1°	18	0.4	0~166	
PKP223U09□-SG36							0.05°	36		0~83	

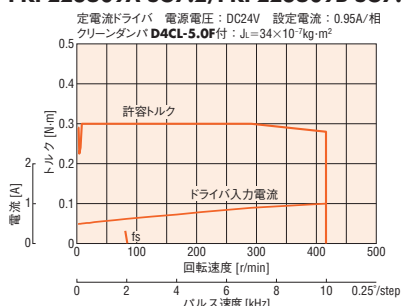
●品名中の□には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

ご注意

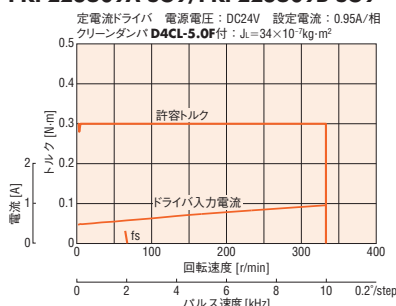
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) f_s : 最大自起動周波数

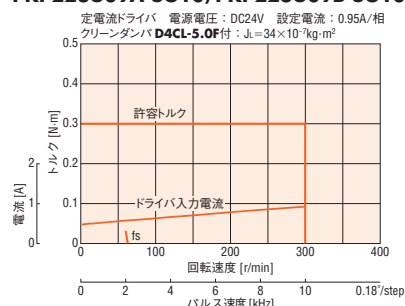
PKP223U09A-SG7.2/ PKP223U09B-SG7.2



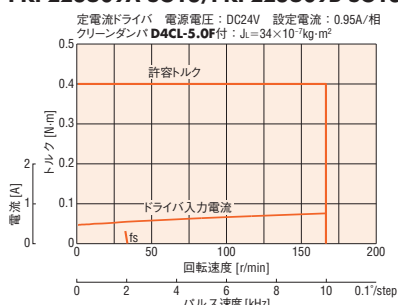
PKP223U09A-SG9/ PKP223U09B-SG9



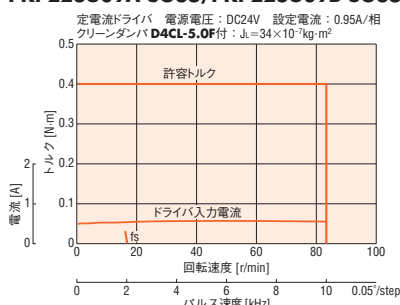
PKP223U09A-SG10/ PKP223U09B-SG10



PKP223U09A-SG18/ PKP223U09B-SG18



PKP223U09A-SG36/ PKP223U09B-SG36



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP223U09A-SG□	7.2、9、 10、18、36	0.16	B985
PKP223U09B-SG□			

●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

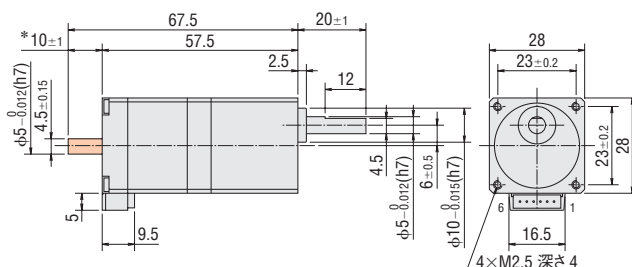
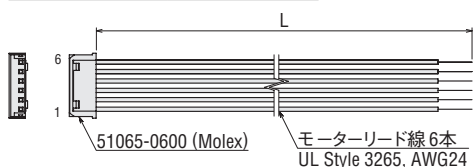
適用コネクタ

コネクタハウジング：51065-0600 (Molex)
コンタクト：50212-8100 (Molex)
圧着工具：57176-5000 (Molex)

接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06A	0.6
LC2U10A	1



*両軸シャフトのフライスカット部の長さは10±0.25です。

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーター内部結線図

結線図番号：モデルB④

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

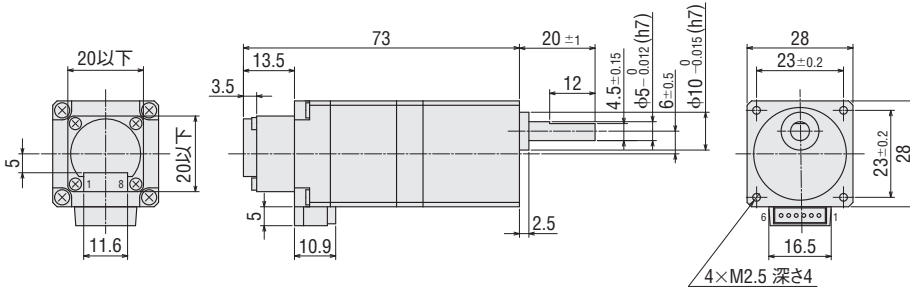
2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP223D15A-SG□-R3F■	7.2、9、 10、18、36	0.18	B1582

●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ (Molex)

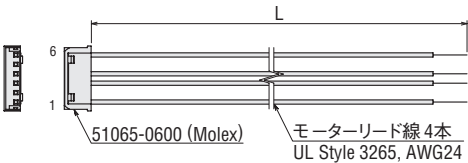
	モーター部	エンコーダ部
コネクタハウジング	51065-0600	51021-0800
コンタクト	50212-8100	50079-8100
圧着工具	57176-5000	57177-5000



●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06A	0.6
LC2B10A	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

■モーター内部結線図

結線図番号：モデルB③

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す L (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

SHギヤードタイプ

取付角寸法 42mm (バイポーラ 4本リード線)

ミニコネクタ仕様

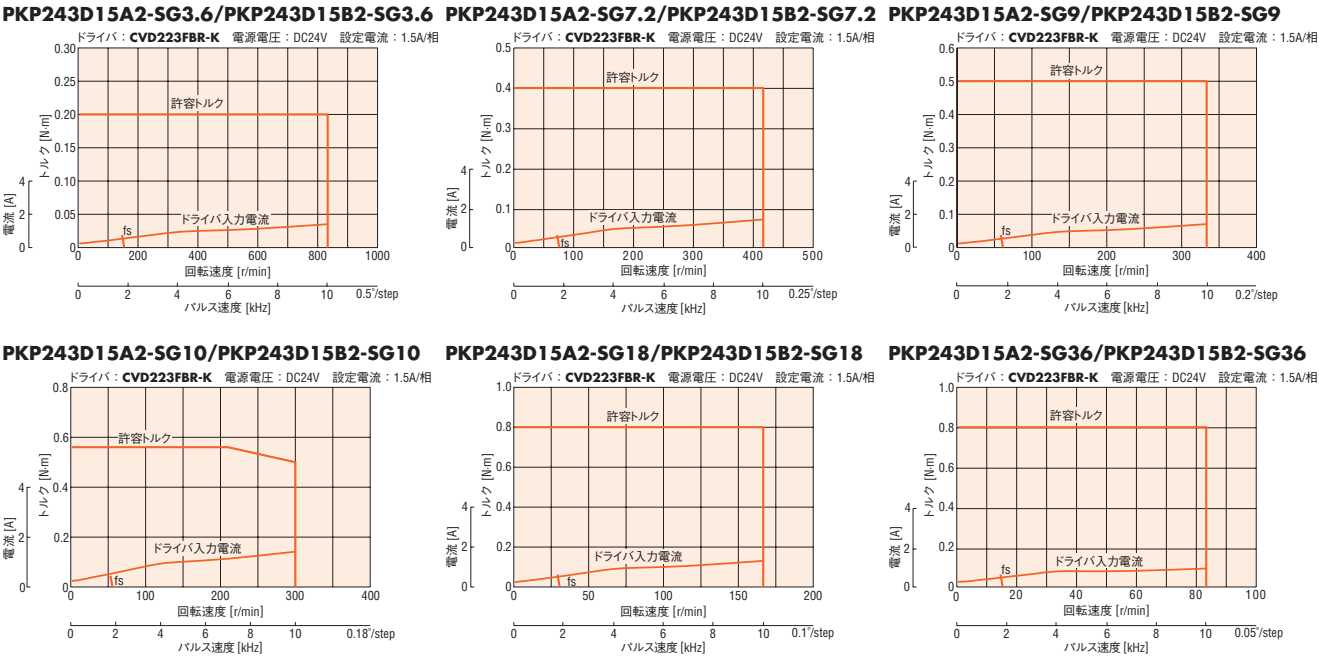
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
- 61mm
- 85mm
- 90mm

仕様

品名	励磁最大 静止トルク	ローター慣性 モーメント	定格 電流	電圧	巻線 抵抗	インダクタンス	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク	速度 範囲	バック ラッシ	推奨 ドライバ 品名*
	N・m	J : kg・m ²	A/相	V	Ω/相	mH/相			N・m	r/min	arcmin	
PKP243D15□2-SG3.6	0.2	36×10 ⁻⁷	1.5	0.83	0.55	0.77	0.5°	3.6	0.2	0～833	90 (1.5°)	CVD223FBR-K
PKP243D23□2-SG3.6			2.3	0.87	0.38	0.41						
PKP243D15□2-SG7.2	0.4		1.5	0.83	0.55	0.77	0.25°	7.2	0.4	0～416		
PKP243D23□2-SG7.2			2.3	0.87	0.38	0.41						
PKP243D15□2-SG9	0.5		1.5	0.83	0.55	0.77	0.2°	9	0.5	0～333		
PKP243D23□2-SG9			2.3	0.87	0.38	0.41						
PKP243D15□2-SG10	0.56		1.5	0.83	0.55	0.77	0.18°	10	0.56	0～300		
PKP243D23□2-SG10			2.3	0.87	0.38	0.41						
PKP243D15□2-SG18	0.8		1.5	0.83	0.55	0.77	0.1°	18	0.8	0～166		
PKP243D23□2-SG18			2.3	0.87	0.38	0.41						
PKP243D15□2-SG36	0.8		1.5	0.83	0.55	0.77	0.05°	36	0.8	0～83		
PKP243D23□2-SG36			2.3	0.87	0.38	0.41						

●品名中の□には、形状を表す**A** (片軸シャフト) または**B** (両軸シャフト) が入ります。
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。
ご注意
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

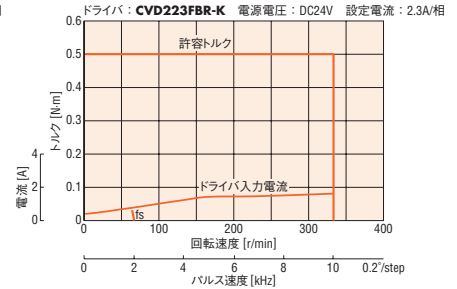
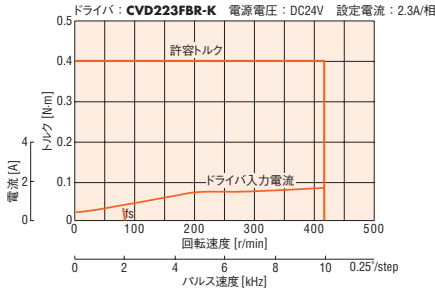
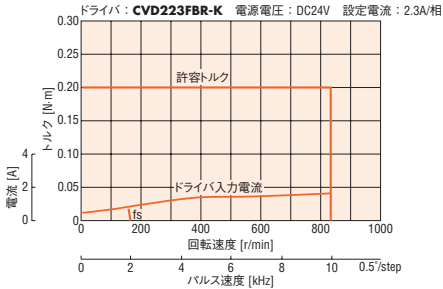
回転速度—トルク特性 (参考値) fs : 最大自起動周波数



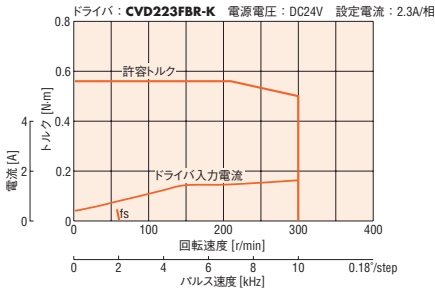
ご注意
●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

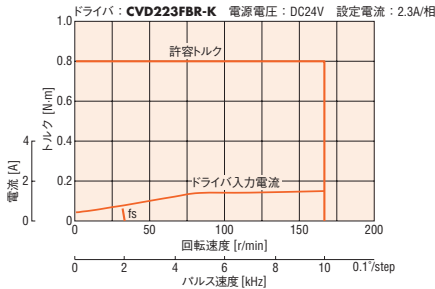
PKP243D23A2-SG3.6/ PKP243D23B2-SG3.6 PKP243D23A2-SG7.2/ PKP243D23B2-SG7.2 PKP243D23A2-SG9/ PKP243D23B2-SG9



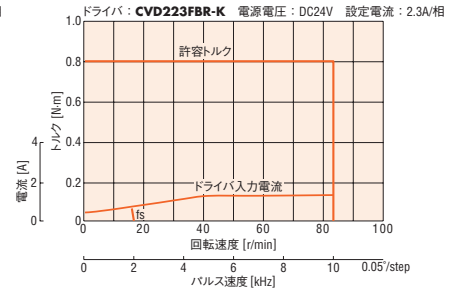
PKP243D23A2-SG10/ PKP243D23B2-SG10



PKP243D23A2-SG18/ PKP243D23B2-SG18



PKP243D23A2-SG36/ PKP243D23B2-SG36



●ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

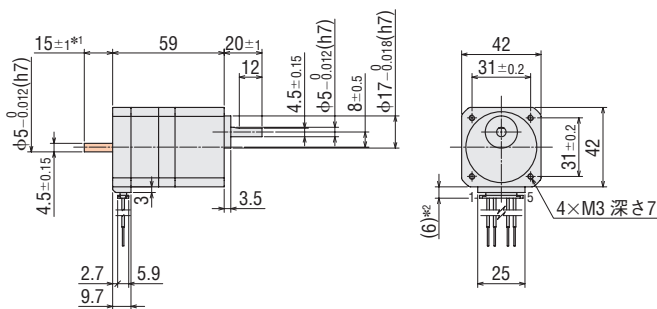
2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP243D15A2-SG□	3.6、7.2、9、10、18、36	0.33	B1340
PKP243D15B2-SG□			
PKP243D23A2-SG□			
PKP243D23B2-SG□			

- 品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

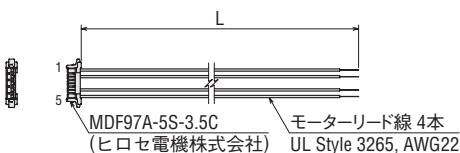


- *1 両軸シャフトのフライスカット部の長さは15±0.25です。
- *2 接続ケーブル取付時
- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP243U09A2-SG□ PKP243U09B2-SG□	3.6、7.2、9、10、18、36	0.33	B1339

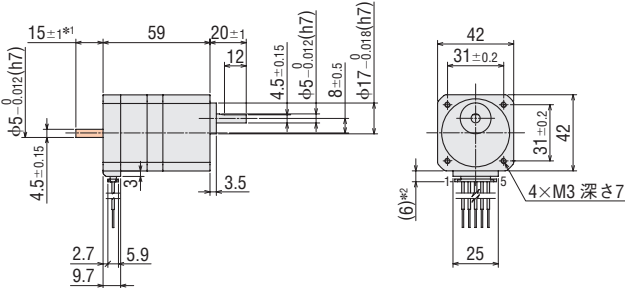
●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)



*1 両軸シャフトのフライスカット部の長さは15±0.25です。

*2 接続ケーブル取付時

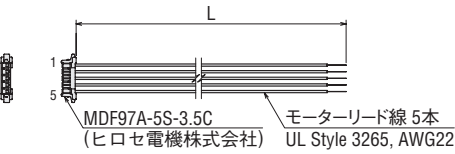
●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1



●モーター内部結線図

結線図番号：モデルA②

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

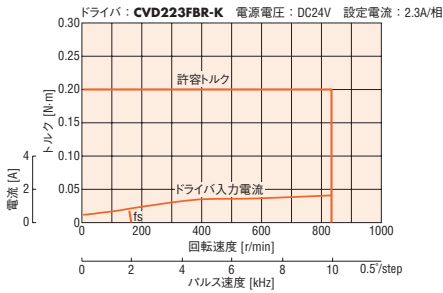
モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

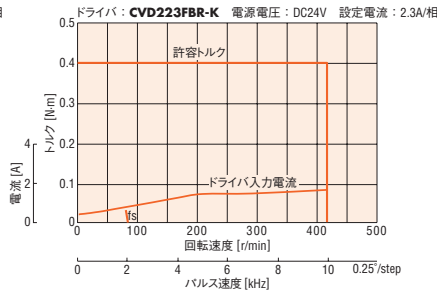
ケーブル

■回転速度—トルク特性（参考値） f_s ：最大自起動周波数

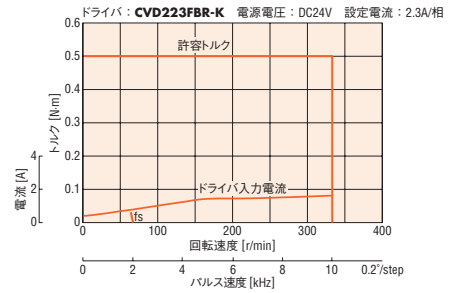
PKP243D23A2-SG3.6-R3F■



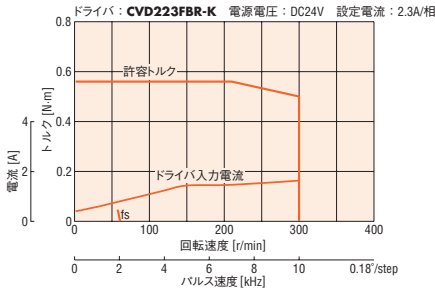
PKP243D23A2-SG7.2-R3F■



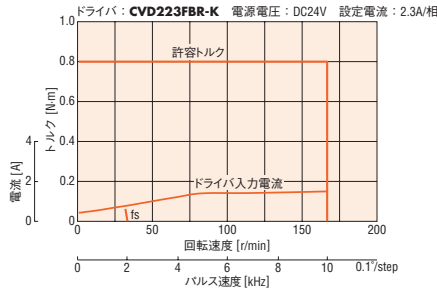
PKP243D23A2-SG9-R3F■



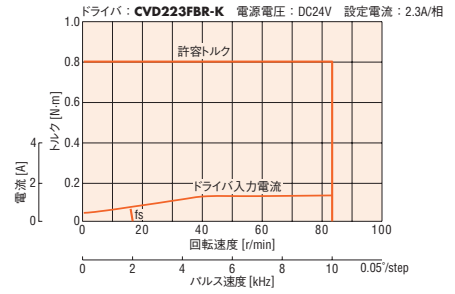
PKP243D23A2-SG10-R3F■



PKP243D23A2-SG18-R3F■



PKP243D23A2-SG36-R3F■



●ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■外形図（単位 mm）

●モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP243D15A2-SG□-R3F■	3.6、7.2、9、 10、18、36	0.35	B1508
PKP243D23A2-SG□-R3F■			

- 品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

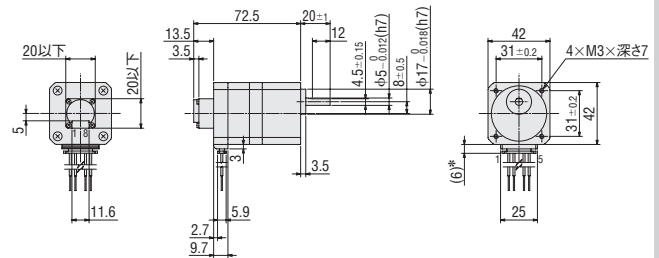
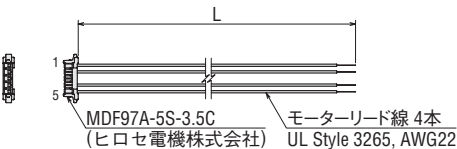
●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801 /MDF97-22S	57177-5000

●接続ケーブル（別売）

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



*接続ケーブル取付時

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

- 外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

■モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL（ラインドライバ出力）が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

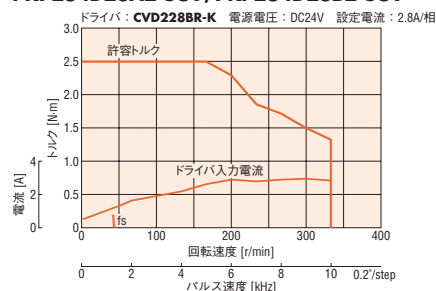
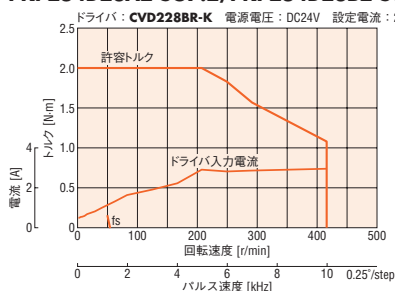
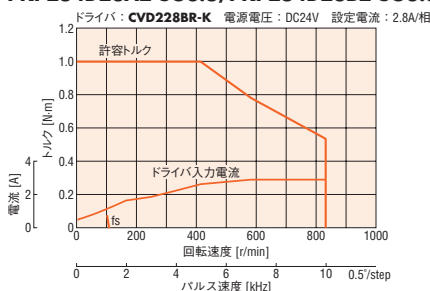
モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

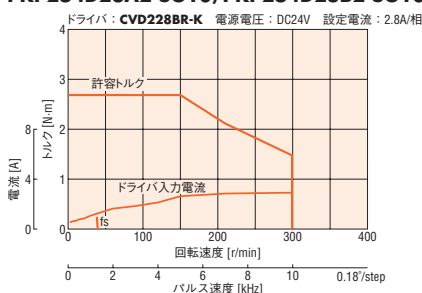
ケーブル

■回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

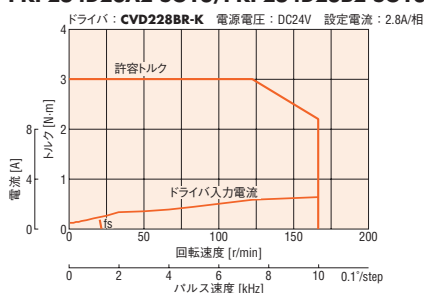
PKP264D28A2-SG3.6/PKP264D28B2-SG3.6 PKP264D28A2-SG7.2/PKP264D28B2-SG7.2 PKP264D28A2-SG9/PKP264D28B2-SG9



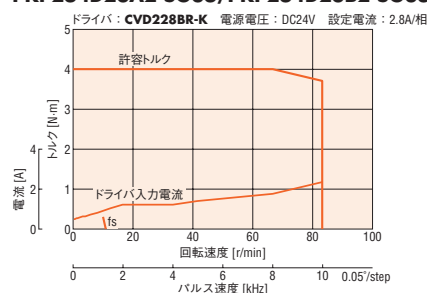
PKP264D28A2-SG10/PKP264D28B2-SG10



PKP264D28A2-SG18/PKP264D28B2-SG18



PKP264D28A2-SG36/PKP264D28B2-SG36



●注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

■外形図 (単位 mm)

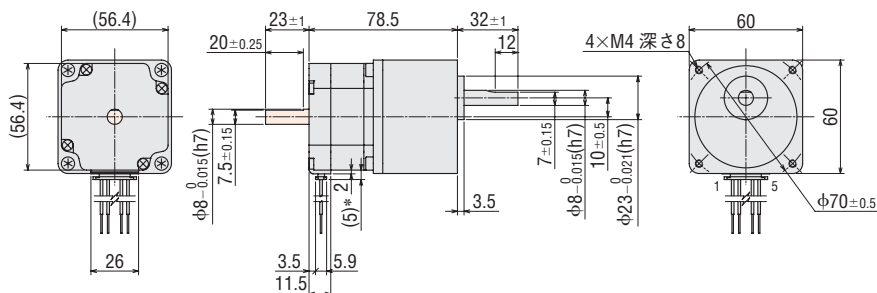
●モーター

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP264D14A2-SG□	3.6、7.2、9、10、18、36	0.76	B1342
PKP264D14B2-SG□			
PKP264D28A2-SG□			
PKP264D28B2-SG□			

- 品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)



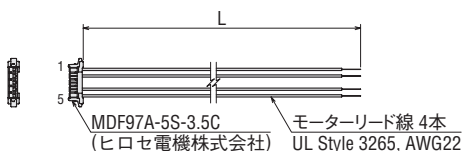
*接続ケーブル取付時

- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号: モデルA①

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

SHギヤードタイプ

取付角寸法 60mm (ユニポーラ 5本リード線)

ミニコネクタ仕様

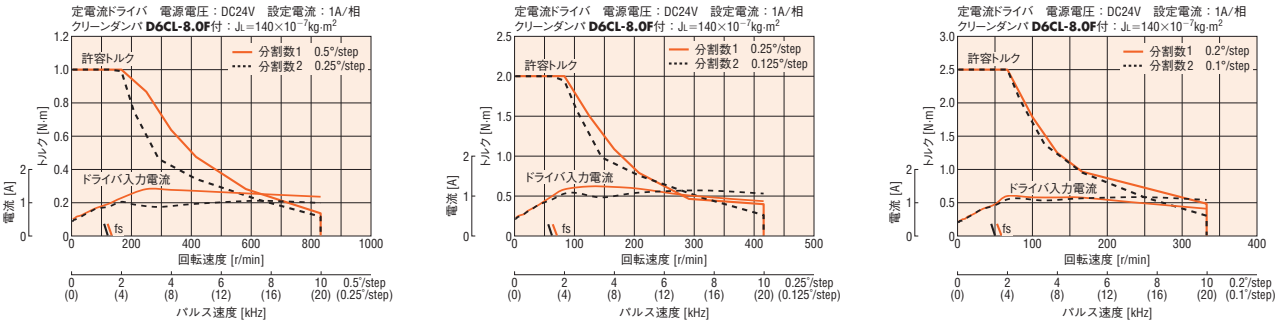
仕様

□28mm	品名	励磁最大 静止トルク	ローター慣性 モーメント	定格 電流	電圧	巻線 抵抗	インダクタンス	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク	速度 範囲	バック ラッシ
□35mm		N・m	J : kg・m ²	A/相	V	Ω/相	mH/相			N・m	r/min	arcmin
□42mm	PKP264U10□2-SG3.6	1	140×10 ⁻⁷	1	2.9	2.9	4.2	0.5°	3.6	1	0〜833	70 (1.17°)
	PKP264U20□2-SG3.6			2	1.5	0.76	1					
	PKP264U10□2-SG7.2	2		1	2.9	2.9	4.2	0.25°	7.2	2	0〜416	
	PKP264U20□2-SG7.2			2	1.5	0.76	1					
□51mm	PKP264U10□2-SG9	2.5		1	2.9	2.9	4.2	0.2°	9	2.5	0〜333	
	PKP264U20□2-SG9			2	1.5	0.76	1					
	PKP264U10□2-SG10	2.7		1	2.9	2.9	4.2	0.18°	10	2.7	0〜300	
	PKP264U20□2-SG10			2	1.5	0.76	1					
□56.4mm	PKP264U10□2-SG18	3		1	2.9	2.9	4.2	0.1°	18	3	0〜166	
	PKP264U20□2-SG18			2	1.5	0.76	1					
	PKP264U10□2-SG36	4		1	2.9	2.9	4.2	0.05°	36	4	0〜83	
	PKP264U20□2-SG36			2	1.5	0.76	1					
□60mm												

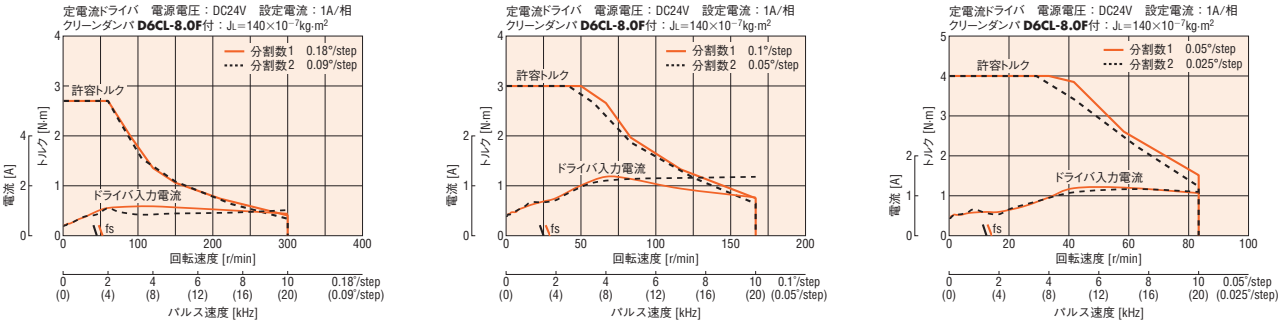
- 品名中の□には、形状を表す**A** (片軸シャフト) または**B** (両軸シャフト) が入ります。
- ドライブの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs : 最大自起動周波数

PKP264U10A2-SG3.6/ PKP264U10B2-SG3.6 PKP264U10A2-SG7.2/ PKP264U10B2-SG7.2 PKP264U10A2-SG9/ PKP264U10B2-SG9



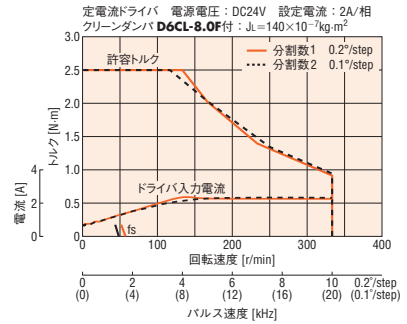
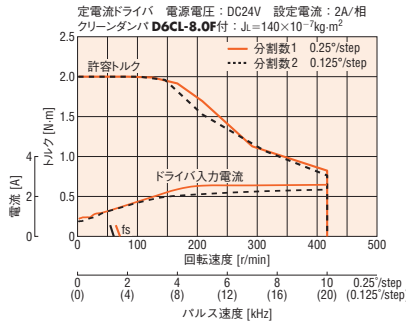
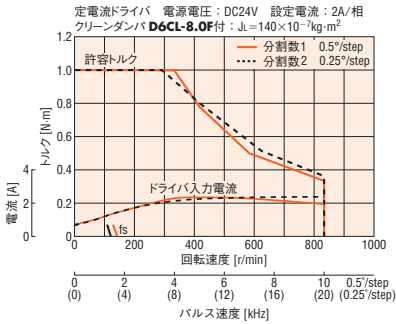
PKP264U10A2-SG10/ PKP264U10B2-SG10 PKP264U10A2-SG18/ PKP264U10B2-SG18 PKP264U10A2-SG36/ PKP264U10B2-SG36



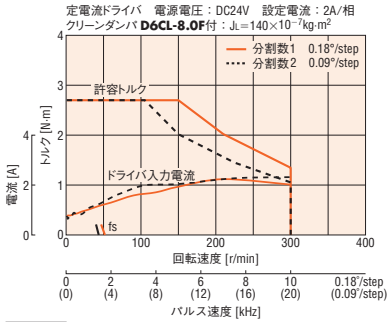
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

■回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

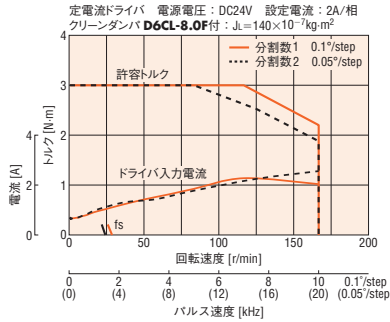
PKP264U20A2-SG3.6/PKP264U20B2-SG3.6 PKP264U20A2-SG7.2/PKP264U20B2-SG7.2 PKP264U20A2-SG9/PKP264U20B2-SG9



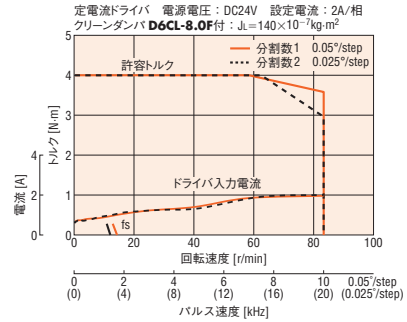
PKP264U20A2-SG10/PKP264U20B2-SG10



PKP264U20A2-SG18/PKP264U20B2-SG18



PKP264U20A2-SG36/PKP264U20B2-SG36



●注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

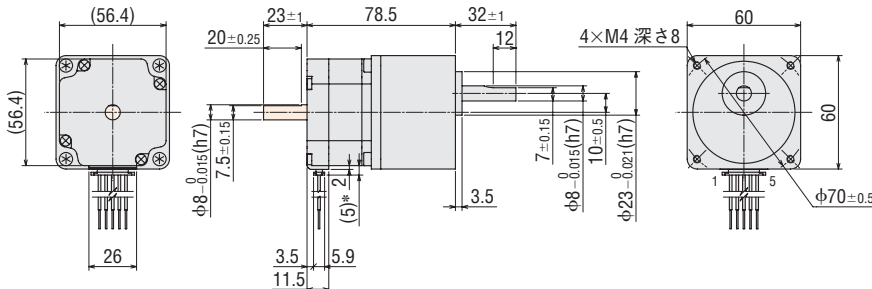
2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP264U10A2-SG□	3.6、7.2、9、10、18、36	0.76	B1341
PKP264U10B2-SG□			
PKP264U20A2-SG□			
PKP264U20B2-SG□			

●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)
圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)



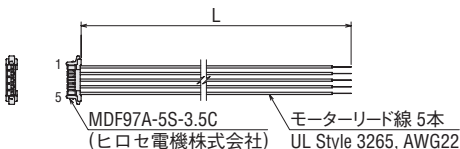
*接続ケーブル取付時

- この外形図は両軸シャフトのものです。
- 片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号: モデルA②

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP264D28A2-SG□-R3F■	3.6、7.2、9、 10、18、36	0.78	B1509

●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

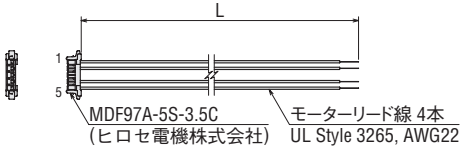
●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801 /MDF97-22S	57177-5000

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

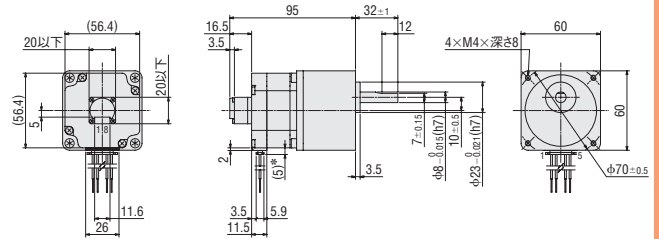
品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す L (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。



*接続ケーブル取付時

■モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

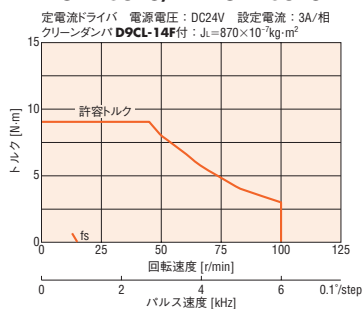
共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

PK296A2-SG18/PK296B2-SG18



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 回転速度—トルク特性に、「クリーンダンパ」の記載がある場合は、両軸シャフトのモーターにクリーンダンパを付けたときのデータです。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

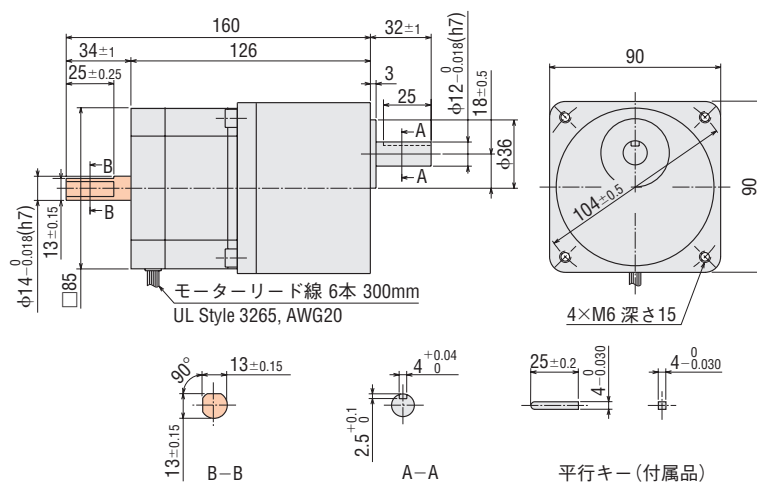
外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PK296A1-SG□	3.6、7.2、9、10、 18、36	2.8	B242
PK296B1-SG□			
PK296A2-SG□			
PK296B2-SG□			

- 品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。



- この外形図は両軸シャフトのものです。片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。
- 付属品
取付ねじ：M6 長さ 18mm…4本

モーター内部結線図

結線図番号：モデルC⑦

- モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター PKP

システム構成 種類

標準 タイプ

高分解能 タイプ

薄型 タイプ

SHギヤード タイプ

CSギヤード タイプ

共通仕様

モーター 内部結線

5相モーター PKP

システム構成 種類

標準 タイプ

高分解能 タイプ

TSギヤード タイプ

共通仕様

モーター ピン配列

2相/5相 モーター用 ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	質量 kg	2D CAD
PKP264D14A2-CS□	5、10、15、20	0.86	B1523A
PKP264D14B2-CS□			B1523B
PKP264D28A2-CS□			B1523A
PKP264D28B2-CS□			B1523B

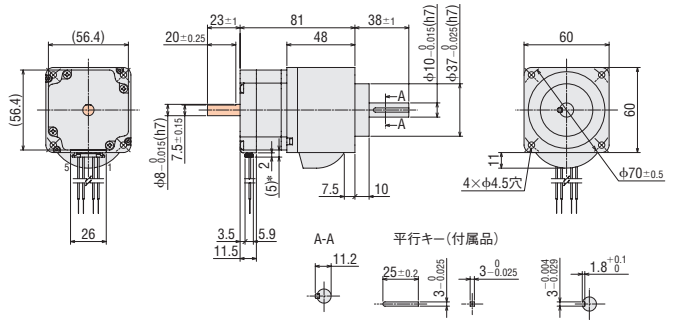
●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)



*接続ケーブル取付時

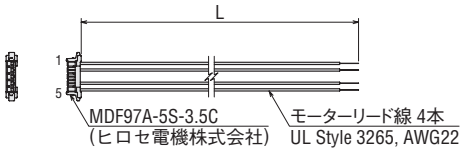
●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

●接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1



■モーター内部結線図

結線図番号：モデルA①

●モーターの内部結線図は、モーター内部結線のページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

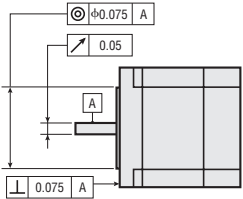
共通仕様

一般仕様

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
□61mm
- 85mm
□90mm

仕様		モーター部
耐熱クラス		130(B)
絶縁抵抗		常温常湿においてモーターのコイル・ケース間をDC500Vメガーで測定した値が100MΩ以上あります。
絶縁耐圧		常温常湿において次の条件で電圧をモーターのコイル・ケース間に1分間印加しても異常を認めません。 ・取付角寸法42mm以下、 PKP262 ：AC0.5kV 50/60Hz ・取付角寸法56.4mm以上：AC1.0kV 50/60Hz ・ PKP29 □：AC1.5kV 50/60Hz
使用環境（動作時）	周囲温度	−10~+50℃（凍結のないこと）〔薄型ハーモニックギヤードタイプは0~+40℃〕
	周囲湿度	85%以下（結露のないこと）
	雰囲気	腐食性ガス、塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。
温度上昇		巻線温度上昇80℃以下（当社測定条件による）
静止角度誤差*1		±3分（±0.05°）〔 PKP21 □、 PKP242 、 PKP262 は±5分（±0.083°）、 PK26 □ J 、 PK26 □ JD は±2分（±0.034°）〕
シャフト振れ		0.05T.I.R. (mm)*4
ラジアルプレイ*2		0.025mm Max. (荷重5N)
アキシアルプレイ*3		0.075mm Max. (荷重10N) 〔 PKP21 □は荷重1N、 PKP22 □、 PKP242 、 PKP262 は荷重2.5N〕
取付インローのシャフトに対する同心度		0.075T.I.R. (mm)*4
取付面のシャフトに対する直角度		0.075T.I.R. (mm)*4

- *1 フルステップ、無負荷時の値です。（負荷の大きさにより変化します）。
- *2 ラジアルプレイ：モーターシャフトの先端に垂直方向の荷重5Nをかけたときの、ラジアル方向のシャフト位置の変位量です。
- *3 アキシアルプレイ：モーターシャフトに軸方向の荷重10N（**PKP21**□は1N、**PKP22**□、**PKP242**、**PKP262**は2.5N）をかけたときの、軸方向のシャフト位置の変位量です。
- *4 T.I.R.(Total Indicator Reading)：基準軸心を中心にして、測定部を1回転させた場合のダイヤルゲージの読みの全量を表します。
- 【ご注意】**
- 絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行なうときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターのエンコーダ部はこれらの試験を行なわないでください。



電磁ブレーキ部仕様

品名		PKP22	PKP23・PKP24	PKP26	PKP26□M2
型式		無励磁作動型			
電源電圧		DC24V±5%			
電源電流	A	0.05	0.07	0.23	0.18
静摩擦トルク	N・m	0.08	0.3	1.5	0.8
ブレーキ動作時間	ms	20*			
ブレーキ解放時間	ms	50*			
時間定格		連続			

*付属のバリスタを使用した時の値です。〔推奨バリスタ：Z15D121 (SEMITEC 株式会社)〕

エンコーダ部仕様

エンコーダ部 品名	R3E	R3F	R3J	R3EL	R3FL	R3JL
分解能 (P/R)	200	400	1000	200	400	1000
角度精度	±0.36° (モーター出力軸での換算値)					
出力回路形式	電圧出力			ラインドライバ出力*		
出力形式	インクリメンタル					
出力信号	A相、B相、Z相 (3ch)					
電源電圧	DC5V±10%					
電流	45mA以下			30mA以下		

*26C31 相当

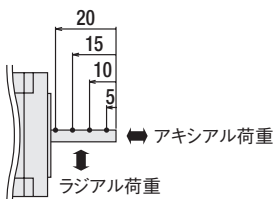
■許容ラジアル荷重・許容アキシアル荷重

単位：N

タイプ名	モーター 取付角寸法	品名	減速比	許容ラジアル荷重					許容 アキシアル 荷重
				シャフト先端からの距離 mm					
				0	5	10	15	20	
標準タイプ	20mm	PKP213、PKP214		12	15	—	—	—	3
	28mm	PKP223、PKP225		25	34	52	—	—	5
	35mm	PKP233、PKP235		20	25	34	52	—	10
	42mm	PKP243、PKP244、PKP245、PKP246		20	25	34	52	—	10
		PKP243□2、PKP244□2、 PKP245□2、PKP246□2		35	44	58	85	—	15
	56.4mm	PKP264、PKP266、PKP268		61	73	90	110	160	20
		PKP264□2、PKP266□2、PKP268□2		90	100	130	180	270	30
	60mm	PK264J、PK266J、PK267J、PK269J		50	60	75	100	150	20
85mm	PKP296、PKP299、PKP2913	260	290	340	390	480	60		
高分解能タイプ	28mm	PKP223、PKP225	—	25	34	52	—	—	5
	42mm	PKP243、PKP244		20	25	34	52	—	10
		PKP243□2、PKP244□2 PKP245□2、PKP246□2		35	44	58	85	—	15
		PKP264、PKP266、PKP268		61	73	90	110	160	20
	56.4mm	PKP264□2、PKP266□2、PKP268□2		90	100	130	180	270	30
薄型タイプ・標準	42mm	PKP242	—	20	25	34	—	—	5
	60mm	PKP262							
薄型タイプ・ ハーモニックギヤード	51mm	PKP242	50、100	—	—	—	—	—	200
	61mm	PKP262							450
SHギヤードタイプ	28mm	PKP223	7.2、9、10、18、36	15	17	20	23	—	10
	42mm	PKP243	3.6、7.2、9、10、18、36	10	15	20	30	—	15
	60mm	PKP264	3.6、7.2、9、10	30	40	50	60	70	30
			18、36	80	100	120	140	160	
	90mm	PK296	3.6、7.2、9、10、18、36	220	250	300	350	400	100
CSギヤードタイプ	28mm	PKP223	10、15、20	30	37	50	73	—	30
	42mm	PKP243	5、10、15、20	59	68	80	96	—	40
	60mm	PKP264		160	170	200	220	260	70

●ラジアル荷重とアキシアル荷重

シャフト先端からの距離[mm]



■薄型ハーモニックギヤードタイプの許容モーメント荷重

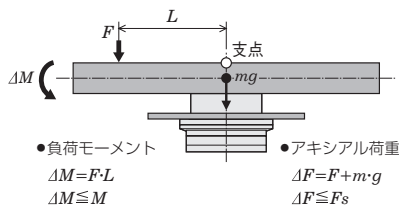
出力フランジ取付面に偏心負荷が加わる場合は、軸受けに負荷モーメントが作用します。

次の計算式によりアキシアル荷重と負荷モーメントが仕様値内であることを確認してお使い下さい。

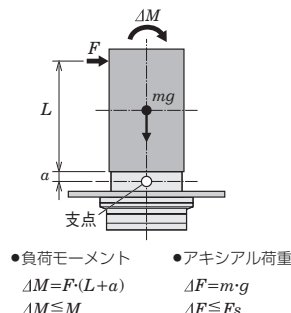
品名	減速比	許容アキシアル荷重 (N)	許容モーメント荷重 (N・m)	定数 a (m)
PKP242-H□	50、100	200	8.5	0.0129
PKP262-H□S	50、100	450	10.1	0.0140

m：ワークの質量(kg)	ΔF：出力フランジ面にかかる荷重(N)
g：重力加速度(m/s ²)	Fs：許容アキシアル荷重(N)
F：外力(N)	
L：張り出し距離(m)	ΔM：負荷モーメント(N・m)
a：定数(m)	M：許容モーメント荷重(N・m)

例1：出力フランジの中心から水平方向へ、L (m) 張り出した位置に外力F (N) が加わった場合



例2：出力フランジ取付面から垂直方向へ、L (m) 張り出した位置に外力F (N) が加わった場合



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

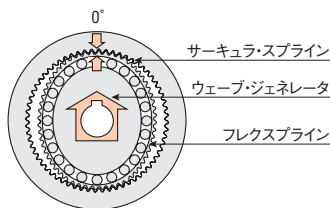
モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

薄型ハーモニックギヤードタイプの精度について

◇原理構造



◇精度について

ハーモニックギヤは、一般の平歯車による減速機とは異なり、バックラッシュ（歯の噛み合い遊び）がありません。同時に噛み合う歯数が多く、歯のピッチ誤差や累積ピッチ誤差の回転精度への影響が平均化され、高い位置決め精度が得られます。また、ハーモニックギヤは減速比が高いため、出力軸に負荷トルクが加えられたときのねじれは、モーター単体や他のギヤードモーターに比べても非常に小さく、高剛性です。剛性が高いため、負荷変動に強く、安定した位置決めが可能です。高い位置決め精度や剛性が要求される場合は、以下の特性を参考にしてください。

◇角度伝達精度

入力パルス数から計算される出力軸の理論的な回転角度と実際の回転角度の誤差を言います。任意の位置から、出力軸を1回転測定したときの誤差の最小値と最大値の幅で表します。

品名	角度伝達精度 [arcmin]
PKP242-H□	2 (0.034°)
PKP262-H□S	1.5 (0.025°)

●無負荷条件での値（ギヤ部参考値）

◇トルクーねじれ特性

実際の用途においては、必ず摩擦負荷が発生し、摩擦負荷に応じた変位を生じます。摩擦負荷が一定の場合、一方向運転では変位は一定ですが、正逆両方向から運転をおこなうときは往復で2倍の変位を生じます。その変位は、次のトルクーねじれ特性から推測することができます。

この変位は、停止時に外力が加わる場合や摩擦負荷が加わった状態で駆動する場合に発生します。この傾きは、負荷トルクの大きさにより、以下の3つの区分におけるばね定数で近似でき、計算により推定することができます。

1. 負荷トルク T_L が T_1 以下

$$\theta = \frac{T_L}{K_1} \text{ [min]}$$

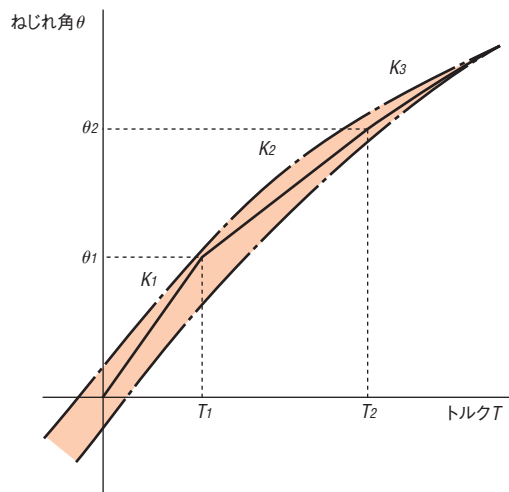
2. 負荷トルク T_L が T_1 を超え T_2 以下

$$\theta = \theta_1 + \frac{T_L - T_1}{K_2} \text{ [min]}$$

3. 負荷トルク T_L が T_2 を超える

$$\theta = \theta_2 + \frac{T_L - T_2}{K_3} \text{ [min]}$$

計算により決まるねじれ角は、ハーモニックギヤ単体のものです。



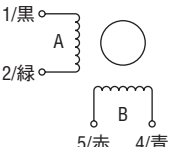
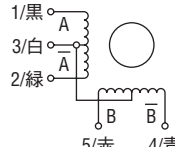
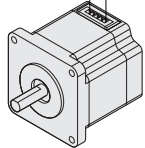
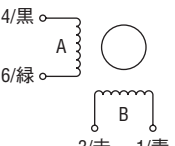
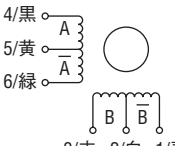
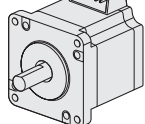
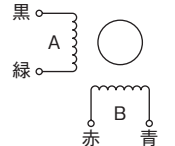
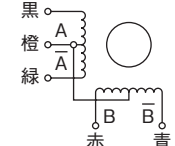
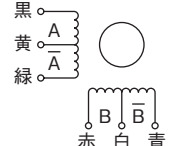
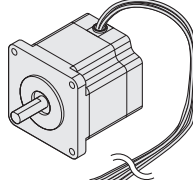
ねじれ角—トルク特性

計算に用いる数値

品名	項目	減速比	T_1	K_1	θ_1	T_2	K_2	θ_2	K_3
			N·m	N·m/min	min	N·m	N·m/min	min	N·m/min
PKP242-H50		50	0.29	0.13	2.3	0.75	0.19	4.5	0.24
PKP242-H100		100	0.29	0.26	1.1	0.75	0.29	2.8	0.35
PKP262-H50S		50	0.8	0.64	1.2	2	0.87	2.8	0.93
PKP262-H100S		100	0.8	0.79	1	2	0.99	2.1	1.28

■モーターの内部結線図と回転方向

●内部結線図

モーター モデルタイプ	結線図/ピン配列		
モデルA ミニコネクタ仕様	①バイポーラ4本リード線 	②ユニポーラ5本リード線 	・ピン配列 ピンNo.→5 1 
	●結線図の色は別売の接続ケーブルの配色です。		
モデルB コネクタ仕様	③バイポーラ4本リード線 	④ユニポーラ6本リード線 	・ピン配列 ピンNo.→1 6 
	●結線図の色は別売の接続ケーブルの配色です。		
モデルC リード線仕様	⑤バイポーラ4本リード線 	⑥ユニポーラ5本リード線 	⑦ユニポーラ6本リード線 
	・ピン配列  モーターリード線色：青 白 赤 黒 黄 緑		

●回転方向

下表の順に励磁した場合、出力軸側から見てCW方向に回転します。

●バイポーラ

STEP	黒	緑	赤	青
1	-	+	+	-
2	-	+	-	+
3	+	-	-	+
4	+	-	+	-

●ユニポーラ

STEP	A	$\bar{A}$	B	$\bar{B}$
1	ON		ON	
2		ON	ON	
3		ON		ON
4	ON			ON

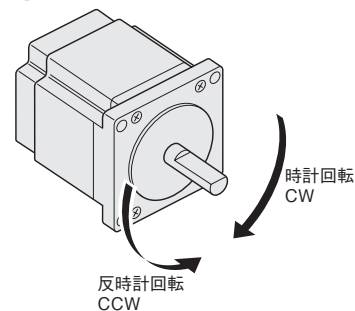
●ギヤードモーターの回転方向

標準タイプのモーター出力軸に対するギヤ出力軸の回転方向は、ギヤの種類や減速比によって異なります。

下表でご確認ください。

ギヤ種類		減速比	モーター出力軸側から見た回転方向
SHギヤードタイプ	取付角寸法 28mm	7.2、 36	同方向
		9、 10、 18	逆方向
	取付角寸法 42mm、 60mm	3.6、 7.2、 9、 10	同方向
		18、 36	逆方向
	取付角寸法 90mm	3.6、 7.2、 9、 10、 18	同方向
		36	逆方向
CSギヤードタイプ		5、 10、 15、 20	同方向
薄型ハーモニックギヤードタイプ		50、 100	逆方向

●標準タイプのモーター



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

5相ステッピングモーター PKPシリーズ

モーター
取付角寸法

□20mm

□28mm

□35mm

□42mm

□51mm

□56.4mm

□60mm

□61mm

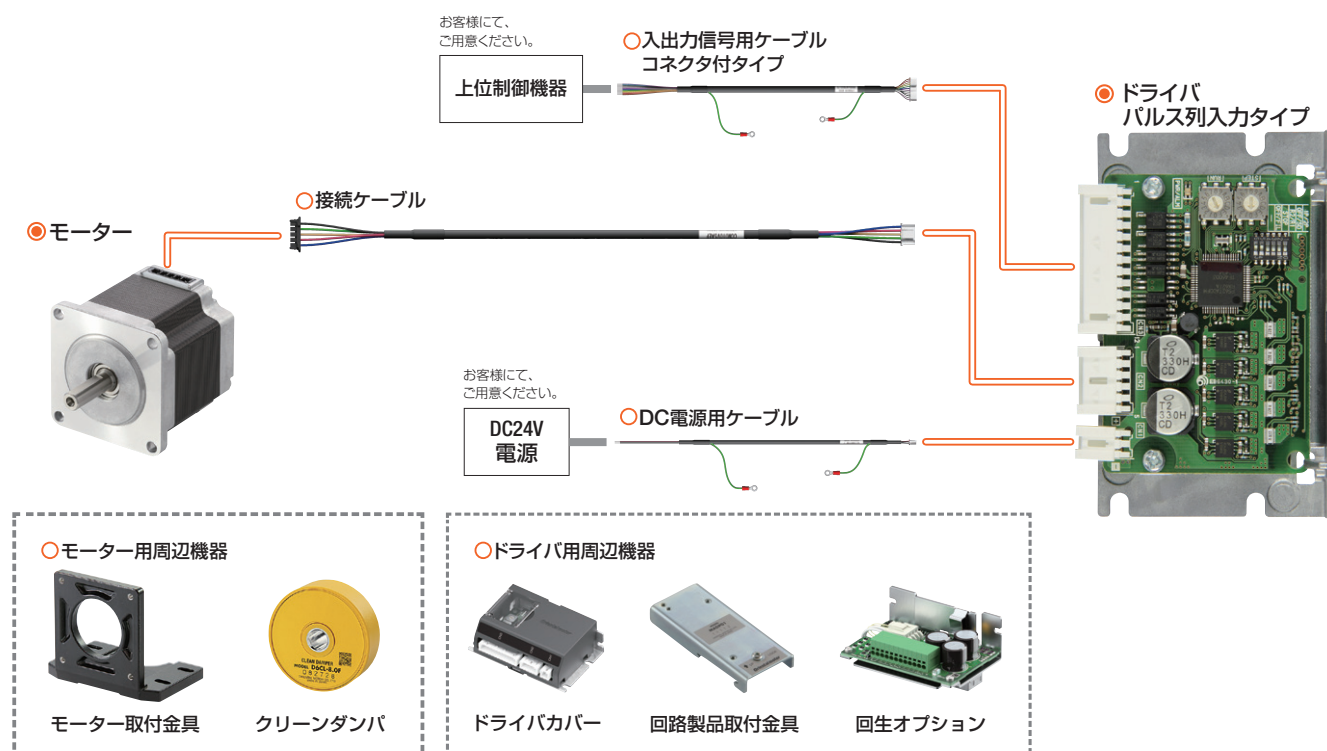
□85mm

□90mm

■システム構成

●5相ステッピングモーターPKPシリーズとCVDシリーズパルス列入力タイプのドライバを組み合わせた場合
上位制御機器（パルス発振機能搭載）を使用したシステム構成例です。モーター、ドライバ、接続ケーブルは、別手配です。

- 必ずご購入ください
- 必要に応じてご購入ください



●ケーブルは詳細ページをご覧ください。

●システム構成例

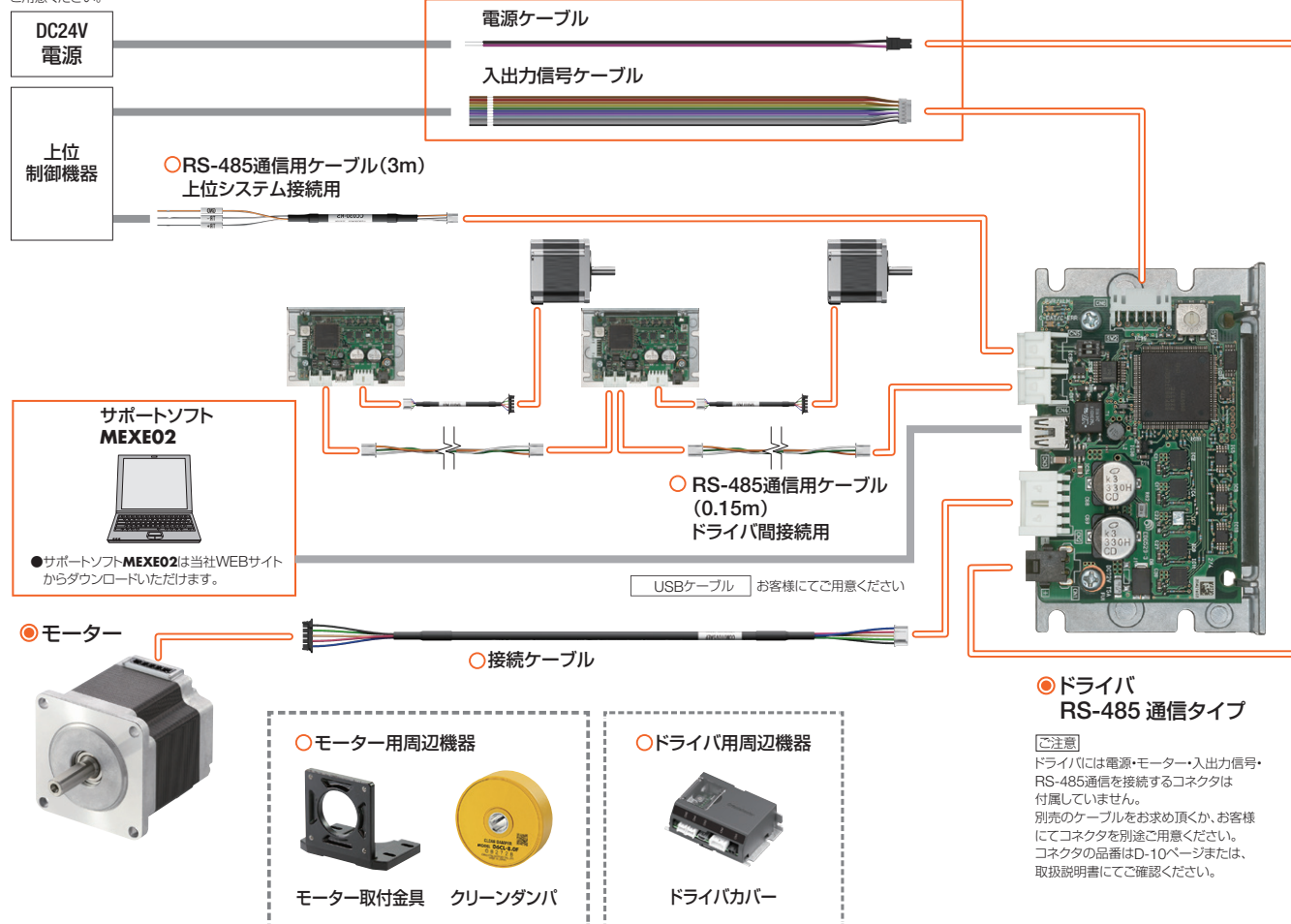
モーター		ドライバ		ケーブル			周辺機器	
+		+		接続ケーブル (1m)	入出力信号用 ケーブル (1m)	DC電源用 ケーブル (1m)	+	
PKP566FN24B2		CVD524BR-K		CCM010V5AEF	CC12D010-2	CC02D010-2		
○		○		○	○	○		
							モーター 取付金具 PALW2P-5	クリーン ダンパ D6CL-8.0F
							○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

●5相ステッピングモーターPKPシリーズとCVDシリーズRS-485通信タイプのドライバを組み合わせた場合RS-485通信で使用した3軸のシステム構成例です。モーター、ドライバ、接続ケーブルは、別手配です。

- 必ずご購入ください
- 必要に応じてご購入ください

お客様にて、
ご用意ください。



●ケーブルは詳細ページをご覧ください。

●システム構成例

モーター	+	ドライバ	+	ケーブル			+	周辺機器	
				接続ケーブル (1m)	RS-485通信用 ケーブル (3m)	ケーブルセット (0.3m)		モーター 取付金具	クリーン ダンパ
PKP566FN24B2		CVD5BR-KR		CCM010V5AEF	CC030-RS	LHS003CC		PALW2P-5	D6CL-8.0F
○		○		○	○	○		○	○

●上記システム構成は一例です。他の組み合わせもございます。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター 取付角寸法
□20mm
□28mm
□35mm
□42mm
□51mm
□56.4mm
□60mm □61mm
□85mm □90mm

品名の見方

●モーター

◇取付角寸法20mm、85mm

標準タイプ

PK 5 1 3 P A

① ② ③ ④ ⑤ ⑧

PK 5 9 6 H N A W

① ② ③ ④ ⑥ ⑦ ⑧ ⑪

標準タイプ エンコーダ付

PK 5 1 3 P A - R3G L

① ② ③ ④ ⑤ ⑧ ⑨ ⑩

◇取付角寸法28mm、42mm、56.4mm、60mm

標準タイプ、高分解能タイプ

PKP 5 6 6 F N 24 A 2

① ② ③ ④ ⑤ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

PKP 5 4 4 M N 18 A

① ② ③ ④ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨

標準タイプ エンコーダ付／高分解能タイプ エンコーダ付

PKP 5 6 6 F N 24 A 2 - R3G L

① ② ③ ④ ⑤ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫

TSギヤードタイプ

PKP 5 4 3 N 18 A 2 - TS 30

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

●ドライバ

ドライバの詳細はD-1ページをご覧ください。

●接続ケーブル

◇モーター接続ケーブル

LC 5 N 06 E

① ② ③ ④ ⑤

◇エンコーダ接続ケーブル

LC E 08 A - 006

① ② ③ ④ ⑤

①	シリーズ名	PK ：PKシリーズ
②	5 ：5相	
③	モーター取付角寸法	1 ：20mm 9 ：85mm
④	モーターケース長さ	
⑤	モーター分類	
⑥	モーター仕様	なし：標準仕様 H ：高速仕様
⑦	リード線本数	N ：5本
⑧	形状	A ：片軸シャフト B ：両軸シャフト
⑨	エンコーダ分解能	R3G ：500P/R
⑩	エンコーダ出力回路形式	なし：電圧出力 L ：ラインドライバ出力
⑪	ケーブル識別	なし：コネクタ接続方式 W ：リード線タイプ

①	シリーズ名	PKP ：PKPシリーズ
②	5 ：5相	
③	モーター取付角寸法	2 ：28mm 4 ：42mm 6 ：56.4mm (モーター識別が「 F 」の場合は60mm)
④	モーターケース長さ	
⑤	モーター識別	F ：モーター取付角寸法60mm
⑥	モーター種類	なし：標準タイプ M ：高分解能タイプ
⑦	リード線本数	N ：5本
⑧	モーター巻線仕様	
⑨	形状	A ：片軸シャフト B ：両軸シャフト
⑩	追番	
⑪	エンコーダ分解能	R3G ：500P/R R3J ：1000P/R
⑫	エンコーダ出力回路形式	なし：電圧出力 L ：ラインドライバ出力

●シャフト径がφ6.35mmの製品も一部ご用意しています。詳細については、お近くの支店・営業所までお問い合わせください。

①	シリーズ名	PKP ：PKPシリーズ
②	5 ：5相	
③	モーター取付角寸法	4 ：42mm 6 ：60mm
④	モーターケース長さ	
⑤	リード線本数	N ：5本
⑥	モーター巻線仕様	
⑦	形状	A ：片軸シャフト B ：両軸シャフト
⑧	追番	
⑨	ギヤ種類	TS ：TSギヤードタイプ
⑩	減速比	

①	ケーブル	LC ：コネクタ付リード線
②	5 ：5相	
③	ケーブル種類	N ：5相用
④	ケーブル長さ	06 ：0.6m 10 ：1m
⑤	追番	

①	ケーブル	LC ：コネクタ付リード線
②	ケーブル種類	E ：エンコーダ用
③	適用機種	05 ：電圧出力用 08 ：ラインドライバ出力用
④	追番	
⑤	ケーブル長さ	006 ：0.6m

種類

コネクタ接続方式のモーターには、接続ケーブルが必要です。

モーター、ドライバ、接続ケーブルは別手配です。接続ケーブルの詳細はE-1ページをご覧ください。

●モーター

◇標準タイプ

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PK513PA	PK513PB
PKP523N12A	PKP523N12B
PKP525N12A	PKP525N12B
PKP543N18A2	PKP543N18B2
PKP544N18A2	PKP544N18B2
PKP544N18A	PKP544N18B
PKP545N18A2	PKP545N18B2
PKP546N18A2	PKP546N18B2
PKP546N18A	PKP546N18B
PKP564N28A2	PKP564N28B2
PKP566N28A2	PKP566N28B2
PKP568N28A2	PKP568N28B2
PKP564FN24A2	PKP564FN24B2
PKP564FN38A2	PKP564FN38B2
PKP566FN24A2	PKP566FN24B2
PKP566FN38A2	PKP566FN38B2
PKP569FN24A2	PKP569FN24B2
PKP569FN38A2	PKP569FN38B2
PK596HNAW	PK596HNBW
PK599HNAW	PK599HNBW
PK5913HNAW	PK5913HNBW

◇高分解能タイプ

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP523MN03A	PKP523MN03B
PKP523MN07A	PKP523MN07B
PKP524MN03A	PKP524MN03B
PKP524MN07A	PKP524MN07B
PKP525MN03A	PKP525MN03B
PKP525MN07A	PKP525MN07B
PKP544MN18A	PKP544MN18B
PKP546MN18A	PKP546MN18B
PKP564FMN24A	PKP564FMN24B
PKP566FMN24A	PKP566FMN24B
PKP569FMN24A	PKP569FMN24B

◇TSギヤードタイプ

品名(片軸シャフト)	品名(両軸シャフト)
PKP544N18A2-TS3.6	PKP544N18B2-TS3.6
PKP544N18A2-TS7.2	PKP544N18B2-TS7.2
PKP544N18A2-TS10	PKP544N18B2-TS10
PKP543N18A2-TS20	PKP543N18B2-TS20
PKP543N18A2-TS30	PKP543N18B2-TS30
PKP566N28A2-TS3.6	PKP566N28B2-TS3.6
PKP566N28A2-TS7.2	PKP566N28B2-TS7.2
PKP566N28A2-TS10	PKP566N28B2-TS10
PKP564N28A2-TS20	PKP564N28B2-TS20
PKP564N28A2-TS30	PKP564N28B2-TS30

◇標準タイプ エンコーダ付

品名
PK513PA-R3G■
PKP523N03A-R3G■
PKP523N07A-R3G■
PKP523N12A-R3G■
PKP525N03A-R3G■
PKP525N07A-R3G■
PKP525N12A-R3G■
PKP543N18A2-R3G■
PKP544N18A2-R3□■
PKP545N18A2-R3G■
PKP546N18A2-R3G■
PKP564N28A2-R3G■
PKP566N28A2-R3G■
PKP568N28A2-R3G■
PKP564FN24A2-R3G■
PKP564FN38A2-R3G■
PKP566FN24A2-R3□■
PKP566FN38A2-R3G■
PKP569FN24A2-R3G■
PKP569FN38A2-R3G■

◇高分解能タイプ エンコーダ付

品名
PKP523MN03A-R3J■
PKP523MN07A-R3J■
PKP524MN03A-R3J■
PKP524MN07A-R3J■
PKP525MN03A-R3J■
PKP525MN07A-R3J■
PKP544MN18A-R3J■
PKP546MN18A-R3J■
PKP564FMN24A-R3J■
PKP566FMN24A-R3J■
PKP569FMN24A-R3J■

●ドライバ

ドライバの詳細はD-1ページをご覧ください。

●接続ケーブル

接続ケーブルの適用モーターは、各製品の外形図ページでご確認ください。

推奨ドライバと直接接続できるケーブルも一部用意しています。E-1ページをご覧ください。

●品名中の□には、エンコーダ分解能を表す**G**(500P/R)または**J**(1000P/R)が入ります。

品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す**L**(ラインドライバ出力)が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ

取付角寸法 20mm

コネクタ仕様

仕様

品名		励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
片軸シャフト	両軸シャフト						
PK513PA	PK513PB	0.0231	1.6×10 ⁻⁷	0.35	3.5	0.72°	CVD503BR-K

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

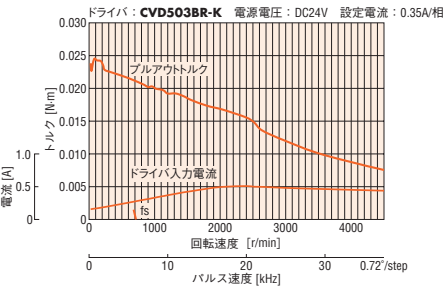
ご注意

- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性（参考値）

fs: 最大自起動周波数

PK513PA/PK513PB



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

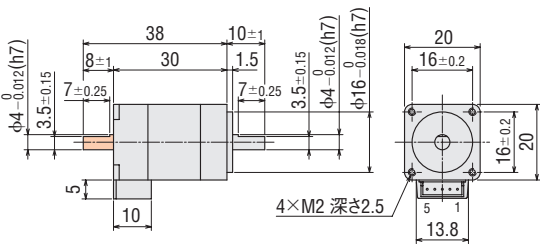
外形図（単位 mm）

モーター

品名	質量 kg	2D & 3D CAD
		2D CAD
PK513PA	0.05	B316
PK513PB		

適用コネクタ

コネクタハウジング：51065-0500 (Molex)
コンタクト：50212-8100 (Molex)
圧着工具：57176-5000 (Molex)



- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーターピン配列

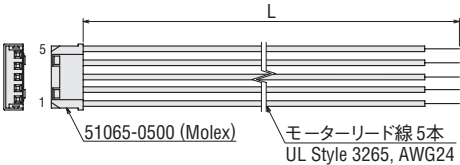
モーターピン配列：モデルB

- モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

接続ケーブル（別売）

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06A	0.6
LC5N10A	1



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ エンコーダ付 取付角寸法 28mm

コネクタ仕様

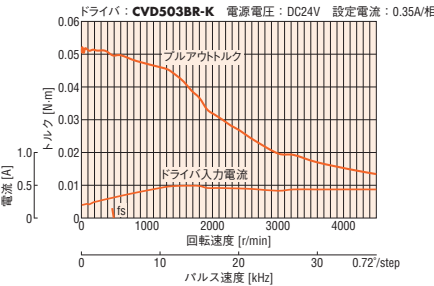
仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J：kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
PKP523N03A-R3G■	0.048	9.9×10 ⁻⁷	0.35	4.95	0.72°	CVD503BR-K
PKP523N07A-R3G■			0.75	1.1		CVD507BR-K
PKP523N12A-R3G■			1.2	0.63		CVD512BR-K
PKP525N03A-R3G■	0.078	19×10 ⁻⁷	0.35	6.5		CVD503BR-K
PKP525N07A-R3G■			0.75	1.41		CVD507BR-K
PKP525N12A-R3G■			1.2	1		CVD512BR-K

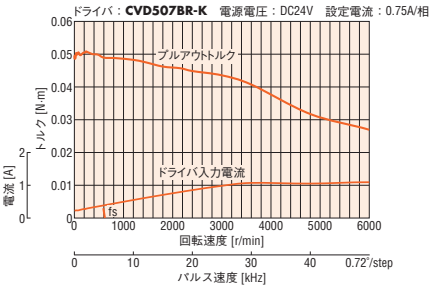
- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す**L**（ラインドライバ出力）が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。
- エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。
- *組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。
- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性（参考値） fs: 最大自起動周波数

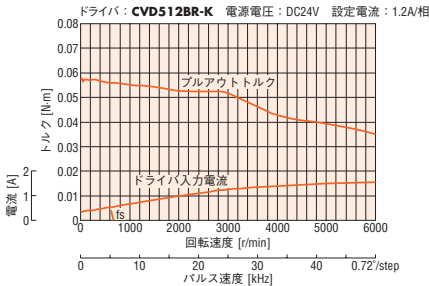
PKP523N03A-R3G■



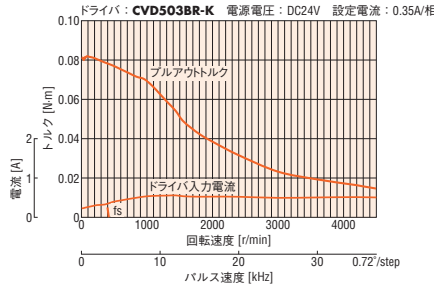
PKP523N07A-R3G■



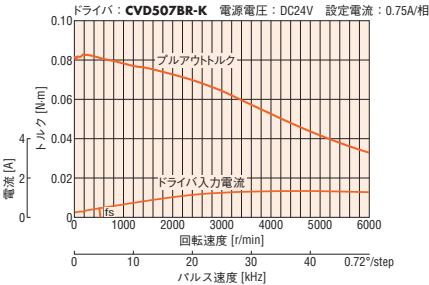
PKP523N12A-R3G■



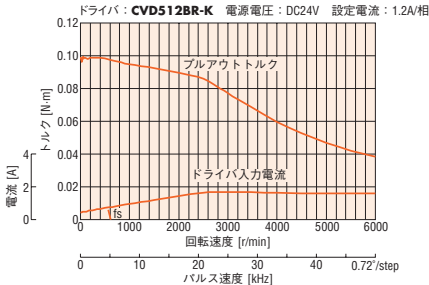
PKP525N03A-R3G■



PKP525N07A-R3G■



PKP525N12A-R3G■



- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。
- RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

- 品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す**L**（ラインドライバ出力）が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

■外形図 (単位 mm)

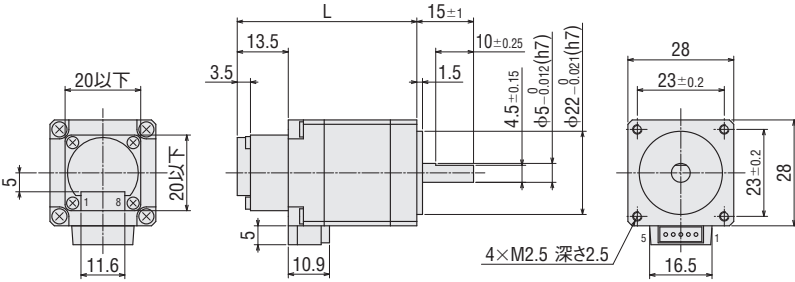
●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP523N03A-R3G■	47.5	0.13	B1070
PKP523N07A-R3G■			
PKP523N12A-R3G■			
PKP525N03A-R3G■	67	0.22	B1071
PKP525N07A-R3G■			
PKP525N12A-R3G■			

●適用コネクタ (Molex)

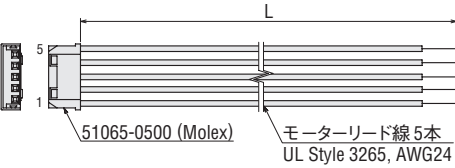
	モーター部	エンコーダ部
コネクタハウジング	51065-0500	51021-0800
コンタクト	50212-8100	50079-8100
圧着工具	57176-5000	57177-5000



●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06A	0.6
LC5N10A	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

■モーターピン配列

モーターピン配列：モデルB

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

標準タイプ 取付角寸法 42mm

コネクタ仕様

仕様

品名		励磁最大 静止トルク	ローター慣性 モーメント	定格電流	巻線抵抗	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
片軸シャフト	両軸シャフト	N・m	J : kg・m ²	A/相	Ω/相		
PKP544N18A	PKP544N18B	0.26	57×10^{-7}	1.8	0.51	0.72°	CVD518BR-K
PKP546N18A	PKP546N18B	0.44	114×10^{-7}		0.66		

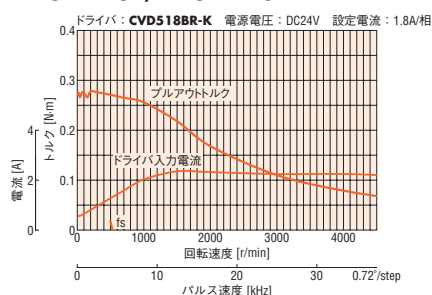
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

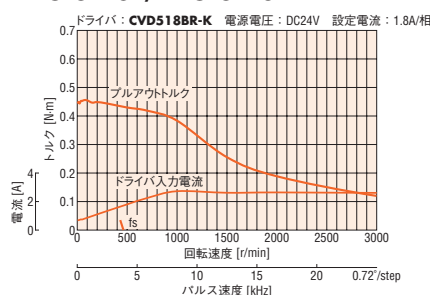
- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

PKP544N18A/ PKP544N18B



PKP546N18A/ PKP546N18B



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は 100°C 以下でお使いください。
- RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

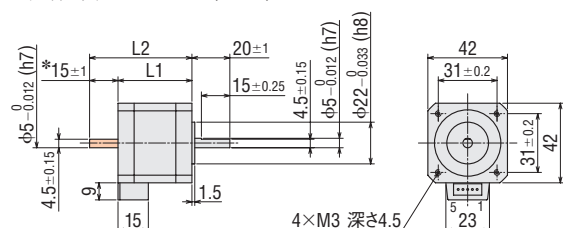
品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP544N18A	39	—	0.3	B1120
PKP544N18B		54		
PKP546N18A	59	—	0.5	B1121
PKP546N18B		74		

●適用コネクタ

コネクタハウジング: 51103-0600 (Molex)

コンタクト: 50351-8100 (Molex)

圧着工具: 57295-5000 (Molex)



*両軸シャフトのフライスカット部の長さは 15±0.25 です。

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーターピン配列

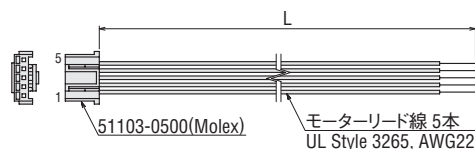
モーターピン配列: モデル B

- モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06B	0.6
LC5N10B	1



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ エンコーダ付 取付角寸法 42mm

ミニコネクタ仕様

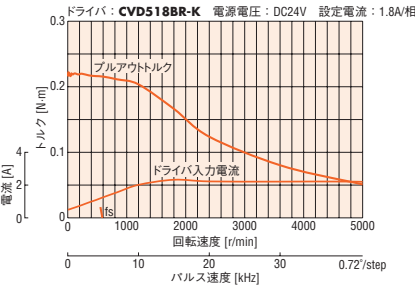
仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
PKP543N18A2-R3G■	0.22	36×10 ⁻⁷	1.8	0.4	0.72°	CVD518BR-K
PKP544N18A2-R3□■	0.3	56×10 ⁻⁷		0.48		
PKP545N18A2-R3G■	0.37	72×10 ⁻⁷		0.55		
PKP546N18A2-R3G■	0.5	111×10 ⁻⁷		0.64		

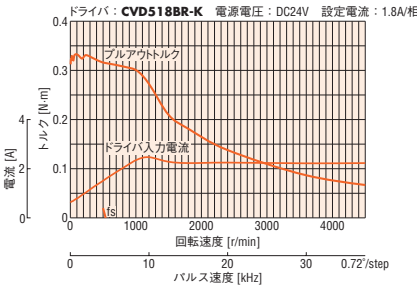
- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **G** (500P/R) または **J** (1000P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。
 - エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。
 - *組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。
- ご注意**
- ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs: 最大自起動周波数

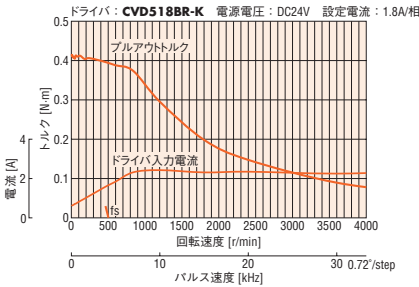
PKP543N18A2-R3G■



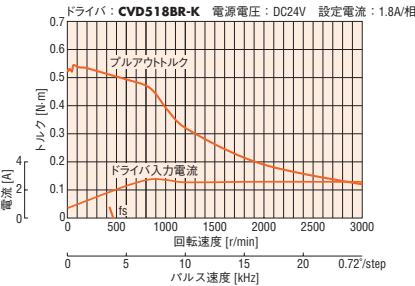
PKP544N18A2-R3□■



PKP545N18A2-R3G■



PKP546N18A2-R3G■



ご注意

- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。
- RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

- 品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **G** (500P/R) または **J** (1000P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

標準タイプ エンコーダ付 取付角寸法 56.4mm

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
PKP564N28A2-R3G■	0.44	140×10 ⁻⁷	2.8	0.16	0.72°	CVD528BR-K
PKP566N28A2-R3G■	0.81	270×10 ⁻⁷		0.24		
PKP568N28A2-R3G■	1.5	500×10 ⁻⁷		0.37		

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

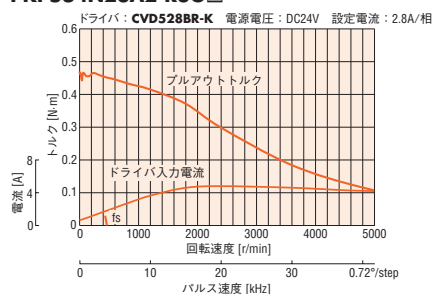
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

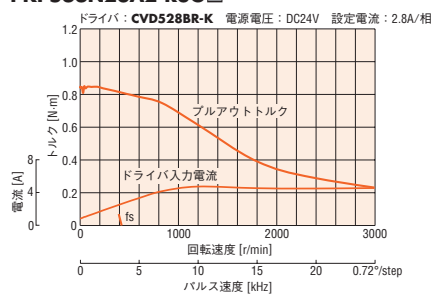
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性 (参考値) fs:最大自起動周波数

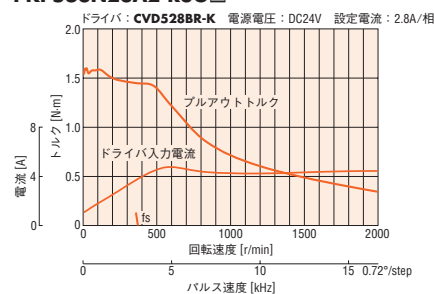
PKP564N28A2-R3G■



PKP566N28A2-R3G■



PKP568N28A2-R3G■



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

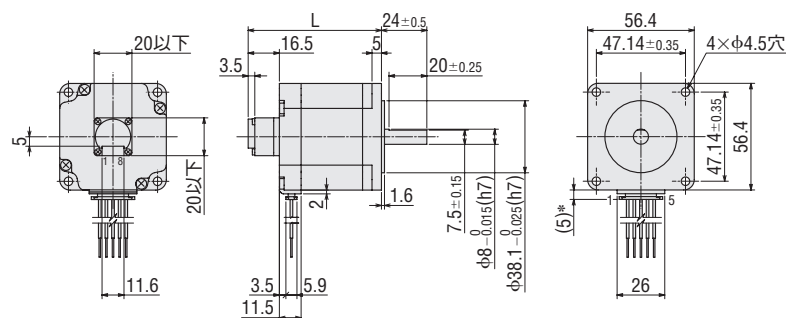
モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP564N28A2-R3G■	55.5	0.45	B1347
PKP566N28A2-R3G■	70.5	0.69	B1348
PKP568N28A2-R3G■	92.5	1.02	B1349

適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

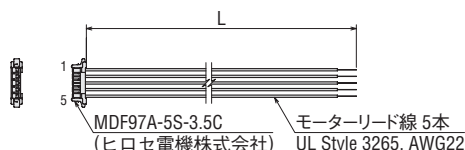


*接続ケーブル取付時

接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06E	0.6
LC5N10E	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーターピン配列

モーターピン配列: モデル A

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP564FN24A2	44	—	0.56	B1252
PKP564FN24B2		65		
PKP564FN38A2		—		
PKP564FN38B2	56	65	0.79	B1253
PKP566FN24A2		—		
PKP566FN24B2		77		
PKP566FN38A2	84.5	—	1.3	B1254
PKP566FN38B2		77		
PKP569FN24A2		—		
PKP569FN24B2	84.5	105.5	1.3	B1254
PKP569FN38A2		—		
PKP569FN38B2		105.5		

●適用コネクタ

コネクタハウジング：MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

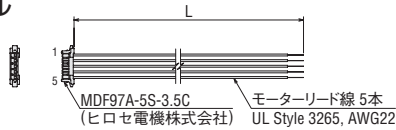
コンタクト：MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具：HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

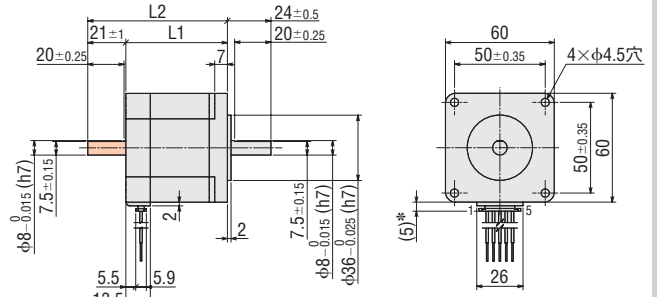
品名	長さ L (m)
LC5N06E	0.6
LC5N10E	1



■モーターピン配列

モーターピン配列：モデルA

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。



*接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP564FN24A2-R3G■	60.5	0.58	B1350
PKP564FN38A2-R3G■			
PKP566FN24A2-R3□■	72.5	0.81	B1351
PKP566FN38A2-R3G■			
PKP569FN24A2-R3G■	101	1.32	B1352
PKP569FN38A2-R3G■			

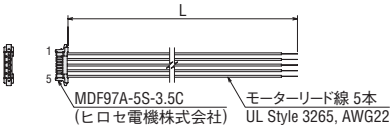
●適用コネクタ

	モーター部 (ヒロセ電機株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	MDF97A-5S-3.5C	51021-0800
コンタクト	MDF97-22SC	50079-8100
圧着工具	HT801/MDF97-22S	57177-5000

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

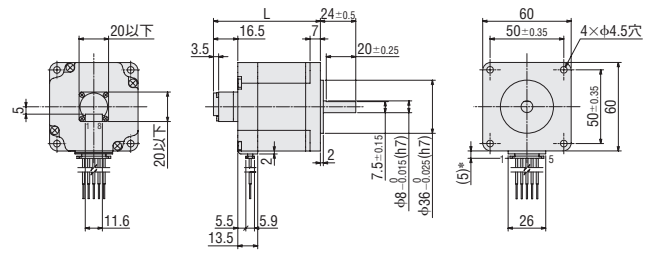
品名	長さ L (m)
LC5N06E	0.6
LC5N10E	1



■モーターピン配列

モーターピン配列：モデルA

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。



*接続ケーブル取付時

◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

●品名中の□には、エンコーダ分解能を表す **G** (500P/R) または **J** (1000P/R) が入ります。
品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す **L** (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

- モーター
取付角寸法
- 20mm
- 28mm
- 35mm
- 42mm
- 51mm
- 56.4mm
- 60mm
61mm
- 85mm
90mm

標準タイプ

取付角寸法 85mm

リード線仕様

仕様

品名		励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
片軸シャフト	両軸シャフト						
PK596HNAW	PK596HNBW	2.1	1400×10 ⁻⁷	2.8	0.41	0.72°	CVD528BR-K
PK599HNAW	PK599HNBW	4.1	2700×10 ⁻⁷		0.46		
PK5913HNAW	PK5913HNBW	6.3	4000×10 ⁻⁷		0.72		

*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

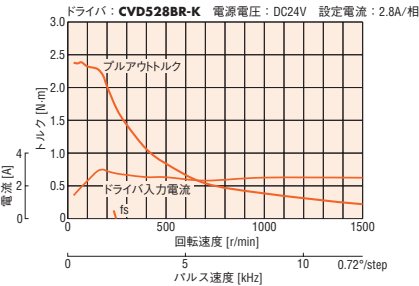
ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

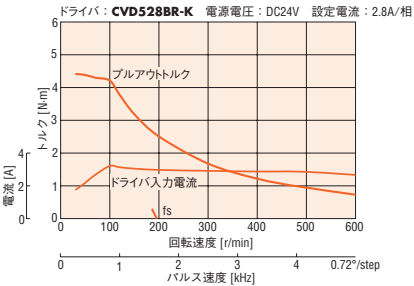
回転速度—トルク特性 (参考値)

fs:最大自起動周波数

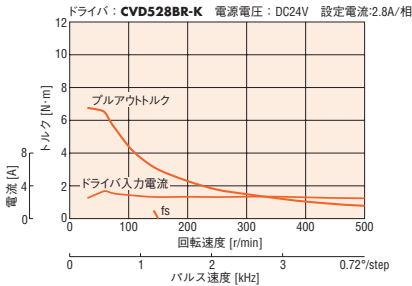
PK596HNAW/PK596HNBW



PK599HNAW/PK599HNBW



PK5913HNAW/PK5913HNBW



ご注意

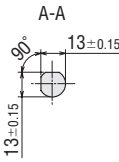
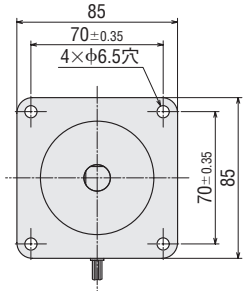
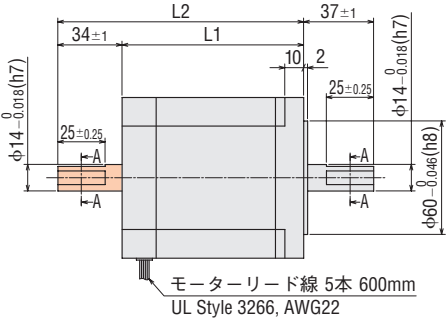
- 回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化する場合があります。
- 駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PK596HNAW	66	—	1.7	B155
PK596HNBW		100		
PK599HNAW	96	—	2.8	B156
PK599HNBW		130		
PK5913HNAW	126	—	3.8	B157
PK5913HNBW		160		



- この外形図は両軸シャフトのものです。
片軸シャフトの場合、部分のシャフトはありません。

モーターピン配列

モーターピン配列: モデルC

- モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

2相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
薄型 タイプ
SHギヤード タイプ
CSギヤード タイプ
共通仕様
モーター 内部結線

5相モーター PKP
システム構成 種類
標準 タイプ
高分解能 タイプ
TSギヤード タイプ
共通仕様
モーター ピン配列

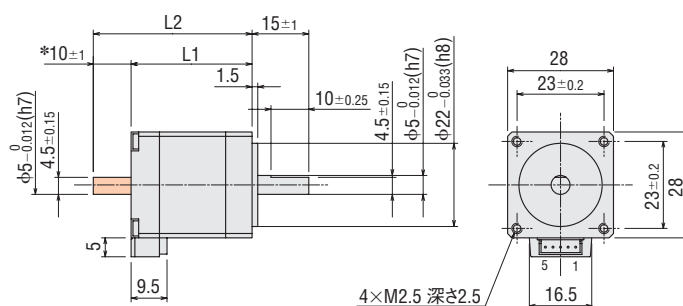
2相/5相 モーター用 ドライバ
ケーブル

●モーター

品名	L1	L2	質量 kg	2D CAD
PKP523MN03A	32	—	0.11	B1146
PKP523MN03B		42		
PKP523MN07A		—		
PKP523MN07B		42		
PKP524MN03A	40	—	0.15	B1551
PKP524MN03B		50		
PKP524MN07A		—		
PKP524MN07B		50		
PKP525MN03A	51.5	—	0.2	B1147
PKP525MN03B		61.5		
PKP525MN07A		—		
PKP525MN07B		61.5		

- ### ◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06A	0.6
LC5N10A	1



■モーターピン配列

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

■外形図 (単位 mm)

●モーター

2D & 3D CAD

品名	L	質量 kg	2D CAD
PKP523MN03A-R3J■	47.5	0.13	B1070
PKP523MN07A-R3J■			
PKP524MN03A-R3J■	55.5	0.17	B1579
PKP524MN07A-R3J■			
PKP525MN03A-R3J■	67	0.22	B1071
PKP525MN07A-R3J■			

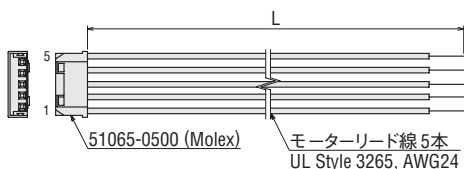
●適用コネクタ (Molex)

	モーター部	エンコーダ部
コネクタハウジング	51065-0500	51021-0800
コンタクト	50212-8100	50079-8100
圧着工具	57176-5000	57177-5000

●接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

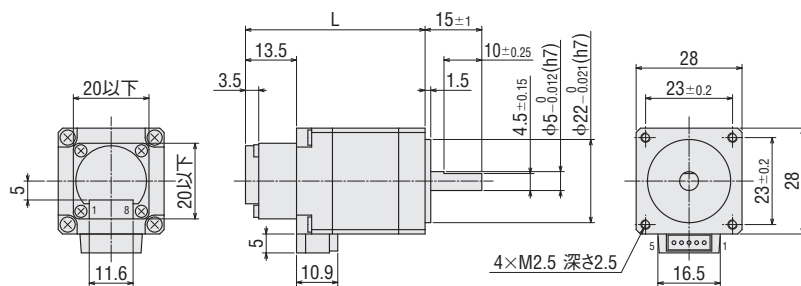
品名	長さ L (m)
LC5N06A	0.6
LC5N10A	1



■モーターピン配列

モーターピン配列：モデルB

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表すL (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

高分解能タイプ エンコーダ付 取付角寸法 60mm

コネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ角度	推奨ドライバ 品名*
PKP564FMN24A-R3J■	0.78	310×10 ⁻⁷	2.4	0.32	0.36°	CVD524BR-K
PKP566FMN24A-R3J■	1.25	490×10 ⁻⁷		0.4		
PKP569FMN24A-R3J■	2.3	970×10 ⁻⁷		0.66		

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す L (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

●エンコーダ部仕様は、共通仕様のページをご覧ください。

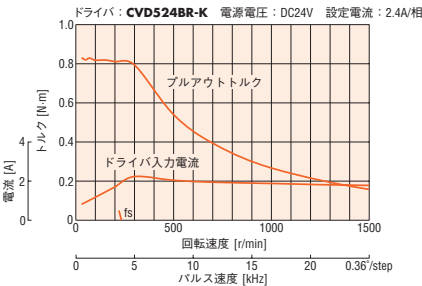
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

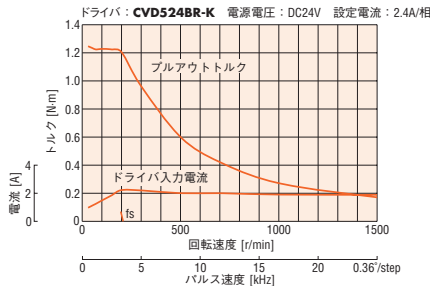
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) fs : 最大自起動周波数

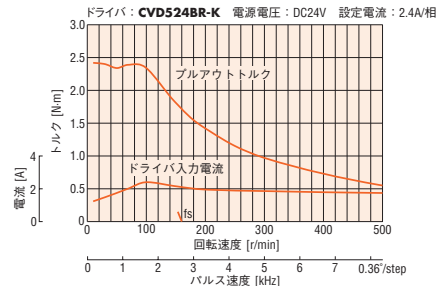
PKP564FMN24A-R3J■



PKP566FMN24A-R3J■



PKP569FMN24A-R3J■



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。エンコーダを保護するため、モーターケース温度は85℃以下でお使いください。

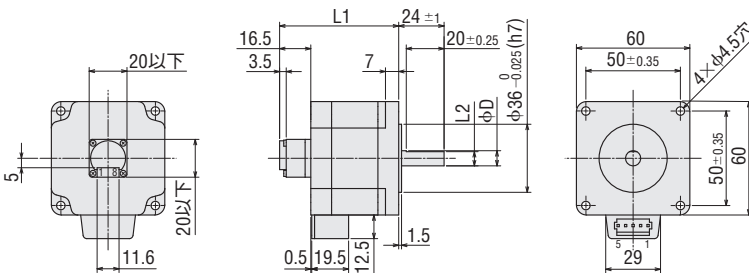
●RS-485 通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	L1	L2	φD	質量 kg	2D CAD
PKP564FMN24A-R3J■	63	7.5±0.15	8 ⁰ _{-0.015} (h7)	0.67	B1583
PKP566FMN24A-R3J■	72.5			0.89	B1584
PKP569FMN24A-R3J■	103.5	9.5±0.15	10 ⁰ _{-0.015} (h7)	1.52	B1585



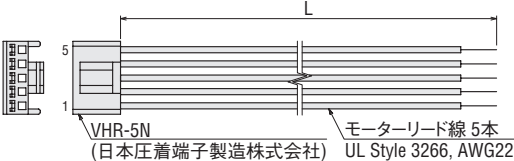
適用コネクタ

	モーター部 (日本圧着端子製造株式会社)	エンコーダ部 (Molex)
コネクタハウジング	VHR-5N	51021-0800
コンタクト	BVH-21T-P1.1	50079-8100
圧着工具	YC-160R	57177-5000

接続ケーブル (別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06C2	0.6
LC5N10C2	1



◇エンコーダ接続ケーブル

●電圧出力用

品名	長さ L (m)
LCE05A-006	0.6

●ラインドライバ出力用

品名	長さ L (m)
LCE08A-006	0.6

●外形図は、ケーブルのページをご覧ください。

モーターピン配列

モーターピン配列: モデル B

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

●品名中の■には、エンコーダ出力回路形式を表す L (ラインドライバ出力) が入ります。電圧出力の場合は、■に文字は入りません。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター
取付角寸法

□20mm

□28mm

□35mm

□42mm

□51mm

□56.4mm

□60mm

□61mm

□85mm

□90mm

TSギヤードタイプ 取付角寸法 42mm

ミニコネクタ仕様

仕様

品名	励磁最大 静止トルク N・m	ローター慣性 モーメント J : kg・m ²	定格電流 A/相	巻線抵抗 Ω/相	基本 ステップ 角度	減速比	許容 トルク N・m	瞬間最大 トルク N・m	速度 範囲 r/min	バックラッシ arcmin	推奨ドライバ 品名*	
PKP544N18□2-TS3.6	0.65	55×10 ⁻⁷	1.8	0.48	0.2°	3.6	0.65	0.85	0~833	45(0.75°)	CVD518BR-K	
PKP544N18□2-TS7.2	1.2				0.1°	7.2	1.2	1.6	0~416	25(0.42°)		
PKP544N18□2-TS10	1.7				0.072°	10	1.7	2	0~300			
PKP543N18□2-TS20	2	35×10 ⁻⁷		0.4	0.036°	20	2	3	0~150	15(0.25°)		
PKP543N18□2-TS30	2.3				0.024°	30	2.3	3	0~100			

●品名中の□には、形状を表す**A**(片軸シャフト)または**B**(両軸シャフト)が入ります。

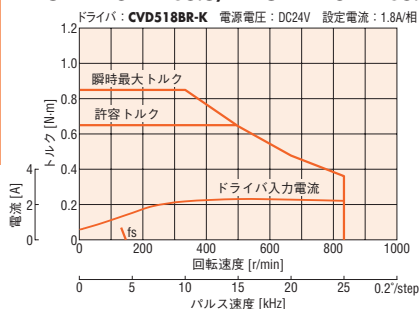
*組み合わせ可能なドライバについては、2相/5相モーター用ドライバのページをご覧ください。

ご注意

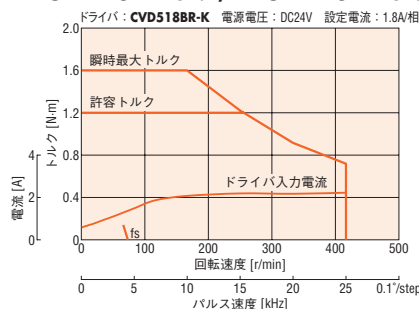
●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

回転速度—トルク特性(参考値) f_s : 最大自起動周波数

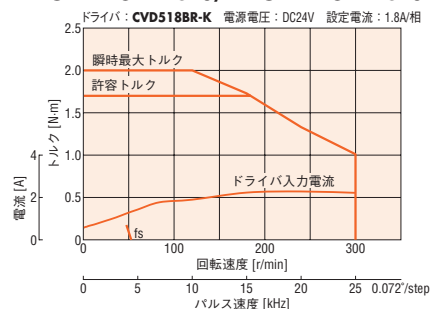
PKP544N18A2-TS3.6/ PKP544N18B2-TS3.6



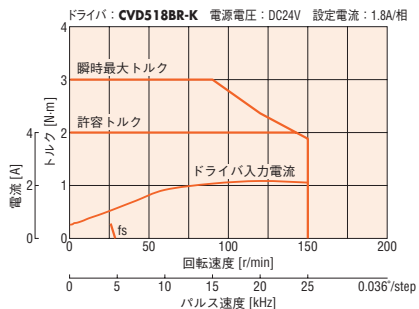
PKP544N18A2-TS7.2/ PKP544N18B2-TS7.2



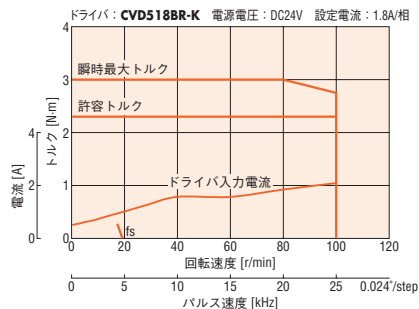
PKP544N18A2-TS10/ PKP544N18B2-TS10



PKP543N18A2-TS20/ PKP543N18B2-TS20



PKP543N18A2-TS30/ PKP543N18B2-TS30



ご注意

●回転速度—トルク特性は、当社測定条件によるデータです。条件が変化すると、特性が変化することがあります。

●駆動条件によっては、モーターが著しく発熱する場合があります。モーターケース温度は100℃以下でお使いください。

●RS-485通信タイプのドライバと組み合わせる場合も同等の特性です。

外形図 (単位 mm)

モーター

2D & 3D CAD

品名	減速比	L	質量 kg	2D CAD
PKP544N18A2-TS□	3.6、7.2、10	70.5	0.41	B1362
PKP544N18B2-TS□				
PKP543N18A2-TS□				
PKP543N18B2-TS□	20、30	64.5	0.36	B1363

●品名中の□には、減速比を表す数字が入ります。

適用コネクタ

コネクタハウジング: MDF97A-5S-3.5C (ヒロセ電機株式会社)

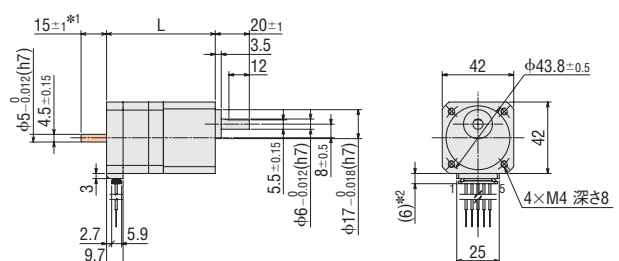
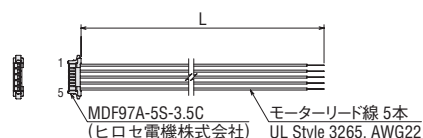
コンタクト: MDF97-22SC (ヒロセ電機株式会社)

圧着工具: HT801/MDF97-22S (ヒロセ電機株式会社)

接続ケーブル(別売)

◇モーター接続ケーブル

品名	長さ L (m)
LC5N06E	0.6
LC5N10E	1



*1 両軸シャフトのフライスカット部の長さは15±0.25です。

*2 接続ケーブル取付時

●この外形図は両軸シャフトのものです。

片軸シャフトの場合、 部分のシャフトはありません。

モーターピン配列

モーターピン配列: モデルA

●モーターピン配列は、モーターピン配列のページをご覧ください。

共通仕様

一般仕様

仕様		モーター
耐熱クラス		130 (B)
絶縁抵抗		常温常湿において、モーターのコイル・ケース間をDC500Vメガーで測定した値が、100MΩ以上あります。
絶縁耐圧		常温常湿において、次の条件で電圧をコイル・ケース間に1分間印加しても、異常を認めません。 ・PK513、PKP52□、PKP54□：AC0.5 kV 50/60 Hz ・PKP56□：AC1.0 kV 50/60 Hz ・PKP56□FMN、PK59□：AC1.5 kV 50/60 Hz
使用環境（動作時）	周囲温度	−10～+50℃（凍結のないこと）
	周囲湿度	85%以下（結露のないこと）
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。
温度上昇		巻線部温度上昇80℃以下（当社測定条件による）
静止角度誤差*1		標準タイプ：±3分（±0.05°）[PK513は±10分（±0.17°）] 高分解能タイプ：±2分（±0.034°）
シャフト振れ		0.05T.I.R (mm)*4
ラジアルブレィ*2		0.025mm Max.（荷重5N）
アキシアルブレィ*3		0.075mm Max.（荷重10N） [PK513は荷重1N、PKP52□は荷重2.5N]
取付インローのシャフトに対する同心度		0.075T.I.R (mm)*4
取付面のシャフトに対する直角度		0.075T.I.R (mm)*4

*1 フルステップ、無負荷時の値です。（負荷の大きさにより変化します。）

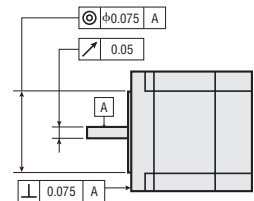
*2 ラジアルブレィ：モーターシャフトの先端に垂直方向の荷重5Nをかけたときの、ラジアル方向のシャフト位置の変位量です。

*3 アキシアルブレィ：モーターシャフトに軸方向の荷重10N（PK513は1N、PKP52□は2.5N）をかけたときの、軸方向のシャフト位置の変位量です。

*4 T.I.R.（Total Indicator Reading）：基準軸心を中心にして、測定部を1回転させた場合のダイヤルゲージの読みの全量を表します。

ご注意

●絶縁抵抗測定、絶縁耐圧試験を行なうときは、モーターとドライバを切り離してください。
また、モーターのエンコーダ部はこれらの試験を行なわないでください。



エンコーダ部仕様

エンコーダ部 品名	R3G	R3J	R3GL	R3JL
分解能 (P/R)	500	1000	500	1000
角度精度	±0.36°（モーター出力軸での換算値）			
出力回路形式	電圧出力		ラインドライバ*	
出力形式	インクリメンタル			
出力信号	A相、B相、Z相（3ch）			
電源電圧	DC5V±10%			
電流	45mA以下		30mA以下	

*26C31相当

モーターピン配列

モーター モデルタイプ	ピン配列/リード線色													
モデルA ミニコネクタ 仕様	ピンNo.→ 5 1	<table><tr><th>ピンNo.</th><th>リード線色*</th></tr><tr><td>5</td><td>青</td></tr><tr><td>4</td><td>赤</td></tr><tr><td>3</td><td>橙</td></tr><tr><td>2</td><td>緑</td></tr><tr><td>1</td><td>黒</td></tr></table>	ピンNo.	リード線色*	5	青	4	赤	3	橙	2	緑	1	黒
	ピンNo.	リード線色*												
	5	青												
	4	赤												
	3	橙												
2	緑													
1	黒													
*リード線色は別売の接続ケーブルの配色です。														
モデルB コネクタ仕様	ピンNo.→ 1 5	<table><tr><th>ピンNo.</th><th>リード線色*</th></tr><tr><td>1</td><td>青</td></tr><tr><td>2</td><td>赤</td></tr><tr><td>3</td><td>橙</td></tr><tr><td>4</td><td>緑</td></tr><tr><td>5</td><td>黒</td></tr></table>	ピンNo.	リード線色*	1	青	2	赤	3	橙	4	緑	5	黒
	ピンNo.	リード線色*												
	1	青												
	2	赤												
	3	橙												
4	緑													
5	黒													
*リード線色は別売の接続ケーブルの配色です														
モデルC リード線仕様		<table><tr><th>リード線色</th></tr><tr><td>青</td></tr><tr><td>赤</td></tr><tr><td>橙</td></tr><tr><td>緑</td></tr><tr><td>黒</td></tr></table>	リード線色	青	赤	橙	緑	黒						
リード線色														
青														
赤														
橙														
緑														
黒														

共通仕様

回転方向

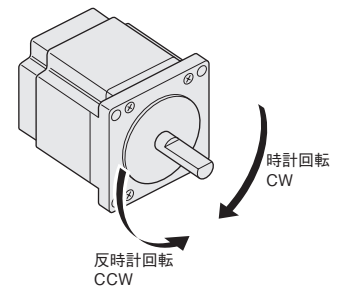
出力軸側から見た場合の回転方向を表します。

標準タイプのモーター出力軸に対するギヤ出力軸の回転方向は、ギヤの種類や減速比によって異なります。

下表でご確認ください。

ギヤ種類		減速比	モーター出力軸側から見た回転方向
TSギヤードタイプ	取付角寸法 42mm、60mm	3.6、7.2、10	同方向
		20、30	逆方向

標準タイプのモーター



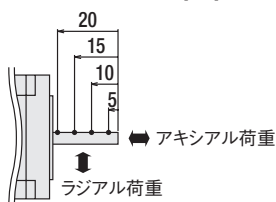
許容ラジアル荷重・許容アキシアル荷重

単位：N

タイプ名	モーター 取付角寸法	品名	減速比	許容ラジアル荷重					許容 アキシアル 荷重
				シャフト先端からの距離 mm					
				0	5	10	15	20	
標準タイプ	20mm	PK513	-	12	15	-	-	-	3
	28mm	PKP523、 PKP525	-	25	34	52	-	-	5
	42mm	PKP543、 PKP544、 PKP545、 PKP546	-	35	44	58	85	-	15
	56.4mm	PKP564、 PKP566、 PKP568	-	90	100	130	180	270	30
	60mm	PKP564、 PKP566、 PKP569	-	90	100	130	180	270	30
	85mm	PK596、 PK599、 PK5913	-	260	290	340	390	480	60
高分解能タイプ	28mm	PKP523、 PKP524、 PKP525	-	25	34	52	-	-	5
	42mm	PKP544、 PKP546	-	20	25	34	52	-	10
	60mm	PKP564、 PKP566、 PKP569	-	90	100	130	180	270	20
TSギヤードタイプ	42mm	PKP544	3.6、 7.2、 10	20	30	40	50	-	15
		PKP543	20、 30	40	50	60	70	-	
	60mm	PKP566	3.6、 7.2、 10	120	135	150	165	180	40
		PKP564	20、 30	170	185	200	215	230	

ラジアル荷重とアキシアル荷重

シャフト先端からの距離[mm]



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

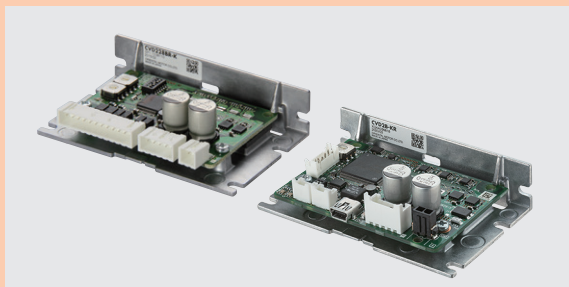
2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

2相／5相ステッピングモーター用ドライバ CVDシリーズ

2相バイポーラ
5相
パルス列入力

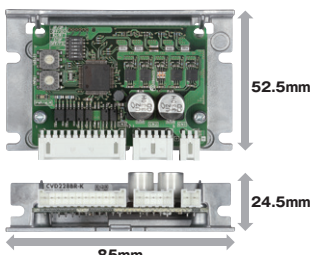
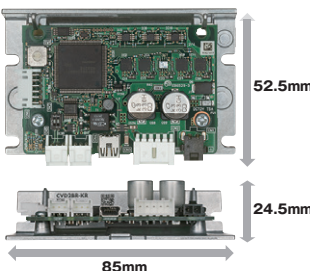
2相バイポーラ
5相
RS-485通信



ステッピングモーター駆動用DC電源入力のドライバです。2相ステッピングモーター用（バイポーラ駆動）、5相ステッピングモーター用をご用意しています。低振動設計ドライバにマイクロステップ機能を搭載し、より一層の低振動・低騒音駆動が可能です。

種類と特徴

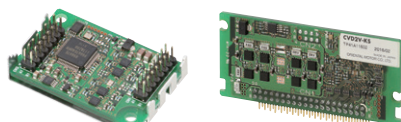
●2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ 5相ステッピングモーター用ドライバ CVDシリーズ

ドライバ種類	外観	概要	ドライバの 取付方向
●CVDシリーズパルス列入力タイプ D-2～8ページ  ・質量 20g～70g（ドライバ種類で異なります）	取付プレート付 ライトアングル	コネクタの向きが横向きです。	・水平方向取付 ・垂直方向取付
	取付プレート付	コネクタの向きが上向きです。	
	取付プレートなし	コネクタの向きが上向きです。	
●CVDシリーズRS-485通信タイプ D-9～14ページ  ・質量 65g	取付プレート付 ライトアングル	コネクタの向きが横向きです。	・RS-485通信（Modbusプロトコル）に対応 ・運転データの書き換え、複数軸への設定がかんたん ・装置の省配線、上位システムでの遠隔モニタが可能 ・サポートソフト MEXE02 に対応
	取付プレート付	コネクタの向きが上向きです。	

ご注意

●2相ステッピングモーター用ドライバと5相ステッピングモーター用ドライバは共用ではありません。それぞれ専用ドライバです。

●2相／5相ステッピングモーター用 バイポーラ駆動ドライバ CVDシリーズ Sタイプ



・SPI通信対応 ・パルス列入力対応

基板実装型の小型ドライバです。詳細については、お近くの支店、営業所までお問い合わせください。

●5相ステッピングモーター用 ドライバ CVDシリーズ SCタイプ



スピードコントロールモーター感覚で簡単に速度制御できるドライバです。詳細については、お近くの支店、営業所までお問い合わせください。

2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ 5相ステッピングモーター用ドライバ CVDシリーズ パルス列入力タイプ

■品名の見方

CVD 2 23 F B R - K

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦

①	シリーズ名	CVD : CVDシリーズ
②	2 : 2相 5 : 5相	
③	定格電流	
④	ドライバ識別	
⑤	ドライバ形状	B : 取付プレート付 なし : 取付プレートなし
⑥	コネクタ形状	R : ライトアングル
⑦	電源入力	K : DC電源

■種類

モーター用、入出力信号用、DC電源用のケーブル(別売)をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。詳細についてはE-1ページをご覧ください。

●2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ

◇取付プレート付 ライトアングル

品名
CVD205BR-K
CVD206BR-K
CVD215BR-K
CVD223BR-K
CVD223FBR-K
CVD228BR-K
CVD242BR-K
CVD245BR-K

◇取付プレート付

品名
CVD205B-K
CVD206B-K
CVD215B-K
CVD223B-K
CVD223FB-K
CVD228B-K
CVD242B-K
CVD245B-K

◇取付プレートなし

品名
CVD205-K
CVD206-K
CVD215-K
CVD223-K
CVD223F-K
CVD228-K

●5相ステッピングモーター用ドライバ

◇取付プレート付 ライトアングル

品名
CVD503BR-K
CVD507BR-K
CVD512BR-K
CVD514BR-K
CVD518BR-K
CVD524BR-K
CVD528BR-K
CVD538BR-K

◇取付プレート付

品名
CVD503B-K
CVD507B-K
CVD512B-K
CVD514B-K
CVD518B-K
CVD524B-K
CVD528B-K
CVD538B-K

◇取付プレートなし

品名
CVD503-K
CVD507-K
CVD512-K
CVD514-K
CVD518-K
CVD524-K

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

2相バイポーラ
5相
パルス列入力

2相バイポーラ
5相
RS-485通信

仕様

●2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ



品名		CVD205□□-K	CVD206□□-K	CVD215□□-K	CVD223□□-K CVD223F□□-K	CVD228□□-K	CVD242B□-K	CVD245B□-K
駆動方式		マイクロステップ駆動 バイポーラ定電流方式						
モーター駆動電流 (出荷時設定)		0.5A/相	0.6A/相	1.5A/相	2.3A/相	2.8A/相	4.2A/相	4.5A/相
電源電圧		DC24V±10%						
入力電流 A		0.5	0.5	1.9	2.0	3.0	3.6	3.9
最大入力パルス 周波数		上位コントローラがラインドライバ出力：1MHz (Duty 50%時)／上位コントローラがオープンコレクタ出力：250kHz (Duty 50%時) 負論理パルス入力						
使用環境 (動作時)	周囲温度	0～+50℃ (凍結のないこと)						
	周囲湿度	85%以下 (結露のないこと)						
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。						

●5相ステッピングモーター用ドライバ



品名		CVD503□□-K	CVD507□□-K	CVD512□□-K	CVD514□□-K	CVD518□□-K	CVD524B□-K	CVD528B□-K	CVD538B□-K
駆動方式		マイクロステップ駆動 バイポーラ定電流方式							
モーター駆動電流 (出荷時設定)		0.35A/相	0.75A/相	1.2A/相	1.4A/相	1.8A/相	2.4A/相	2.8A/相	3.8A/相
電源電圧		DC24V±10%							
入力電流 A		0.6	1.4	1.7	1.8	2.8	3.0	4.8	4.8
最大入力パルス 周波数		上位コントローラがラインドライバ出力：1MHz (Duty 50%時)／上位コントローラがオープンコレクタ出力：250kHz (Duty 50%時) 負論理パルス入力							
使用環境 (動作時)	周囲温度	0～+50℃ (凍結のないこと)							
	周囲湿度	85%以下 (結露のないこと)							
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。							

- 取付プレート付の場合、品名の□には、ドライバ形状を表す **B** (取付プレート付) が入ります。
取付プレート付 ライトアングルの場合、品名の□には、コネクタ形状を表す **R** (ライトアングル) が入ります。

■外形図 (単位 mm)

●取付プレート付 ライトアングル

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD205BR-K	0.06	B1210
CVD206BR-K		
CVD215BR-K		
CVD223BR-K		
CVD223FBR-K		
CVD228BR-K		
CVD503BR-K		
CVD507BR-K		
CVD512BR-K		
CVD514BR-K		
CVD518BR-K		
CVD524BR-K		

●付属品

コネクタハウジング： 51103-0200 (Molex)
51103-0500 (Molex)
51103-1200 (Molex)

コンタクト： 50351-8100 (Molex)

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD242BR-K	0.07	B1211
CVD245BR-K		
CVD528BR-K		
CVD538BR-K		

●付属品

コネクタハウジング： 51067-0200 (Molex)
51067-0500 (Molex)
51103-1200 (Molex)

コンタクト： 50217-9101 (Molex)
50351-8100 (Molex)

●モーター用、入出力信号用、DC電源用のケーブル (別売) をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。
詳細についてはE-1ページをご覧ください。

●取付プレート付

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD205B-K	0.06	B1255
CVD206B-K		
CVD215B-K		
CVD223B-K		
CVD223FB-K		
CVD228B-K		
CVD503B-K		
CVD507B-K		
CVD512B-K		
CVD514B-K		
CVD518B-K		
CVD524B-K		

●付属品

コネクタハウジング： 51103-0200 (Molex)
51103-0500 (Molex)
51103-1200 (Molex)

コンタクト： 50351-8100 (Molex)

2D & 3D CAD

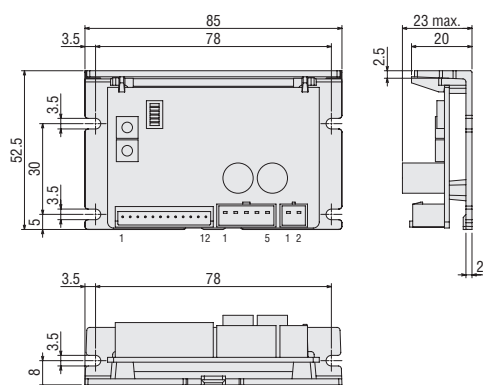
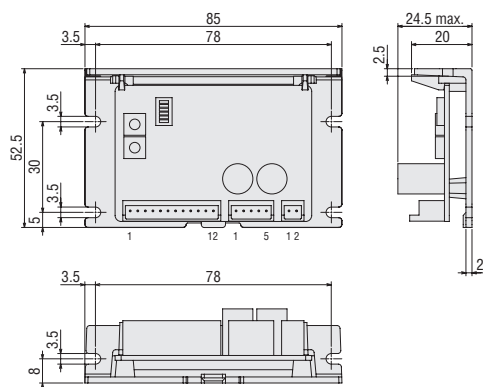
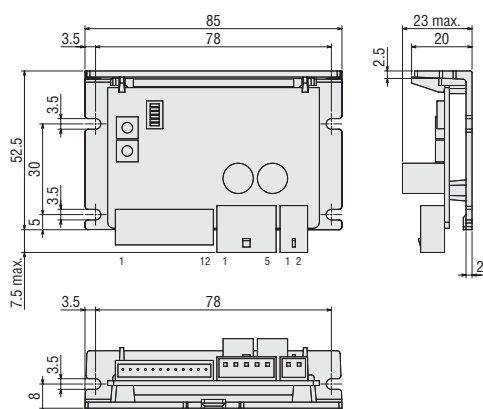
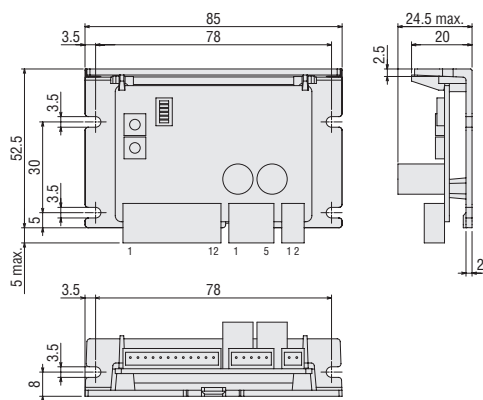
品名	質量 kg	2D CAD
CVD242B-K	0.07	B1256
CVD245B-K		
CVD528B-K		
CVD538B-K		

●付属品

コネクタハウジング： 51067-0200 (Molex)
51067-0500 (Molex)
51103-1200 (Molex)

コンタクト： 50217-9101 (Molex)
50351-8100 (Molex)

●モーター用、入出力信号用、DC電源用のケーブル (別売) をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。
詳細についてはE-1ページをご覧ください。



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

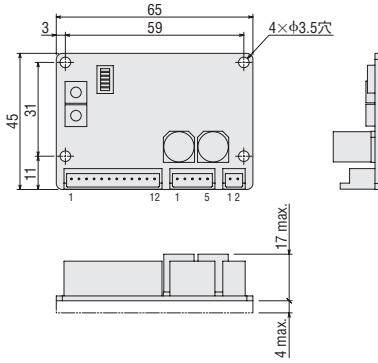
2相バイポーラ
5相
パルス入力

2相バイポーラ
5相
RS-485通信

●取付プレートなし

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD205-K	0.02	B1128
CVD206-K		
CVD215-K		
CVD223-K		
CVD223F-K		
CVD228-K		
CVD503-K		
CVD507-K		
CVD512-K		
CVD514-K		
CVD518-K		
CVD524-K		



●付属品

コネクタハウジング：51103-0200 (Molex)
51103-0500 (Molex)
51103-1200 (Molex)

コンタクト：50351-8100 (Molex)

●モーター用、入出力信号用、DC電源用のケーブル(別売)をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。
詳細についてはE-1ページをご覧ください。

■適用モーター一覧

●2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ

ドライバ品名			モーター 駆動電流	適用モーター	
取付プレート付 ライトアングル	取付プレート付	取付プレートなし		コネクタ タイプ	モーター品名
CVD205BR-K	CVD205B-K	CVD205-K	0.5A/相	モデルC	PKP213D
CVD206BR-K	CVD206B-K	CVD206-K	0.6A/相	モデルC	PKP214D
CVD215BR-K	CVD215B-K	CVD215-K	1.5A/相	モデルB	PKP22□D、PKP23□D15、PKP24□D15
				モデルC	PKP262FD
CVD223BR-K	CVD223B-K	CVD223-K	2.3A/相	モデルB	PKP23□D23、PKP24□D23
CVD223FBR-K	CVD223FB-K	CVD223F-K	2.3A/相	モデルA	PKP24□D
CVD228BR-K	CVD228B-K	CVD228-K	2.8A/相	モデルA	PKP26□D14、PKP26□D28
				モデルB	PKP26□D28
CVD242BR-K	CVD242B-K	—	4.2A/相	モデルA	PKP26□D42
CVD245BR-K	CVD245B-K	—	4.5A/相	モデルC	PKP29□D

- 適用モーターの□には、モーターケース長さを表す数字が入ります。
- 高分解能タイプの場合、適用モーターの■には、モーター種類を表すM(高分解能タイプ)が入ります。
- 適用モーターは、ドライバとの組み合わせが可能かを識別できる文字を記載しています。
エンコーダ付またはギヤードタイプとの組み合わせも可能です。
品名の詳細については、当社WEBサイトをご確認ください。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

●5相ステッピングモーター用ドライバ

ドライバ品名			モーター 駆動電流	適用モーター
取付プレート付 ライトアングル	取付プレート付	取付プレートなし		
CVD503BR-K	CVD503B-K	CVD503-K	0.35A/相	PK513、PK52□、PKP52□N03、PKP52□MN03
CVD507BR-K	CVD507B-K	CVD507-K	0.75A/相	PK52□H、PK54□、PKP52□N07、PKP52□MN07
CVD512BR-K	CVD512B-K	CVD512-K	1.2A/相	PKP52□N12
CVD514BR-K	CVD514B-K	CVD514-K	1.4A/相	PK56□
CVD518BR-K	CVD518B-K	CVD518-K	1.8A/相	PKP54□
CVD524BR-K	CVD524B-K	CVD524-K	2.4A/相	PKP56□FN24、PKP56□FMN
CVD528BR-K	CVD528B-K	—	2.8A/相	PKP56□N28、PK56□H、PK59□H
CVD538BR-K	CVD538B-K	—	3.8A/相	PKP56□FN38

- 適用モーターの□には、モーターケース長さを表す数字が入ります。
- 適用モーターは、ドライバとの組み合わせが可能かを識別できる文字を記載しています。
エンコーダ付、ギヤードタイプとの組み合わせも可能です。
品名の詳細については、当社WEBサイトをご確認ください。

ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

■接続と運転

●ドライバ各部の名称と機能

①信号モニタ表示

◇LED表示

表示	色	機能	点灯条件
PWR/ALM	緑	電源表示	電源が入力されているとき
	赤	アラーム表示	保護機能がはたらいたとき(点滅)

◇アラーム内容

点滅回数	機能	作動条件
2	過熱保護	ドライバの基板温度が85℃に達したとき
3	過電圧保護	電源電圧が許容値を超えたとき 大きな慣性負荷を急停止させたとき 大きな負荷の昇降運転を行ったとき
5	過電流保護	モーター用出力回路に過大な電流が流れたとき
9	EEPROM異常	ドライバの保存データが破損したとき
点灯	CPU異常	ドライバのCPUが誤動作したとき

②機能設定スイッチ

表示	No.	機能
1P/2P	1	パルス入力方式を、1パルス入力方式または2パルス入力方式に切り替えます。
OFF/SD	2	スムースドライブ機能の設定・解除を切り替えます。
R2/R1	3	ステップ角度設定スイッチと併用して、ステップ角度を設定します。
STOP	4	モーターの停止電流を25%または50%に切り替えます。
OFF/FIL	5	指令フィルタの設定・解除を切り替えます。
-	6	使用しません。

③ステップ角度設定スイッチ

表示	機能
STEP	R2/R1スイッチと併用して、モーターのステップ角度を設定します。

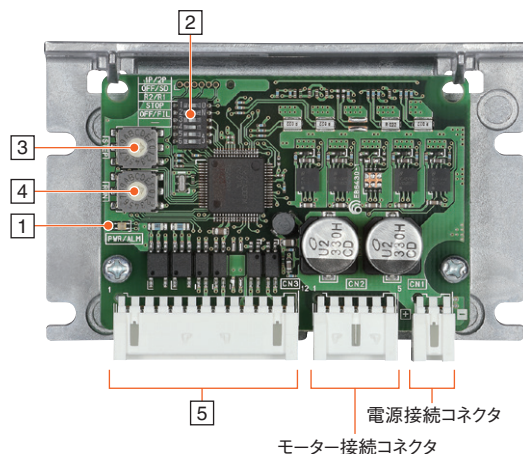
ステップ角度 設定スイッチ (STEP) 目盛り	R2/R1スイッチ：ON側 (R1) のとき		R2/R1スイッチ：OFF側 (R2) のとき	
	分解能 (P/R)	ステップ角度	分解能 (P/R)	ステップ角度
0	500	0.72°	200	1.8°
1	1000	0.36°	400	0.9°
2	1250	0.288°	800	0.45°
3	2000	0.18°	1000	0.36°
4	2500	0.144°	1600	0.225°
5	4000	0.09°	2000	0.18°
6	5000	0.072°	3200	0.1125°
7	10000	0.036°	5000	0.072°
8	12500	0.0288°	6400	0.05625°
9	20000	0.018°	10000	0.036°
A	25000	0.0144°	12800	0.028125°
B	40000	0.009°	20000	0.018°
C	50000	0.0072°	25000	0.0144°
D	62500	0.00576°	25600	0.0140625°
E	100000	0.0036°	50000	0.0072°
F	125000	0.00288°	51200	0.00703125°

④運転電流設定スイッチ

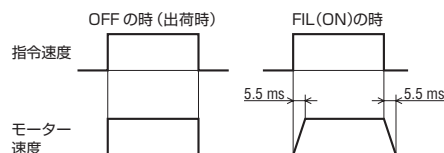
表示	機能
RUN	モーターの運転電流を設定します。

⑤入出力信号コネクタ

表示	ピンNo.	入出力	信号名	機能
CN3	1	入力	CW+ (PLS+)	CW方向にモーターを回転させます。
	2		CW- (PLS-)	(1パルス入力方式のときは動作指令パルス信号)
	3		CCW+ (DIR+)	CCW方向にモーターを回転させます。
	4		CCW- (DIR-)	(1パルス入力方式のときは回転方向信号)
	5		AWO+	モーターを無励磁にします。
	6		AWO-	
	7		CS+	ステップ角度を切り替えます。
	8		CS-	
	9	出力	ALM+	ドライバのアラーム状態を出力します (ノーマルクローズ)。
	10		ALM-	
	11		TIM+	モーターの励磁状態が励磁原点のときに出力されます。
	12		TIM-	



- 指令フィルタ (OFF/FILスイッチ) によるモーターの応答性の違い



- 高分解能タイプは、標準タイプに比べて分解能は2倍、ステップ角度は1/2になります。
例：R2/R1スイッチがON側 (R1)、STEPスイッチが「0」のとき
高分解能タイプの分解能：500 × 2 = 1000
高分解能タイプのステップ角度：0.72° / 2 = 0.36°
- ギャードタイプをお使いの場合、ステップ角度/減速比が実際のステップ角度になります。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギャード
タイプ

CSギャード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギャード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

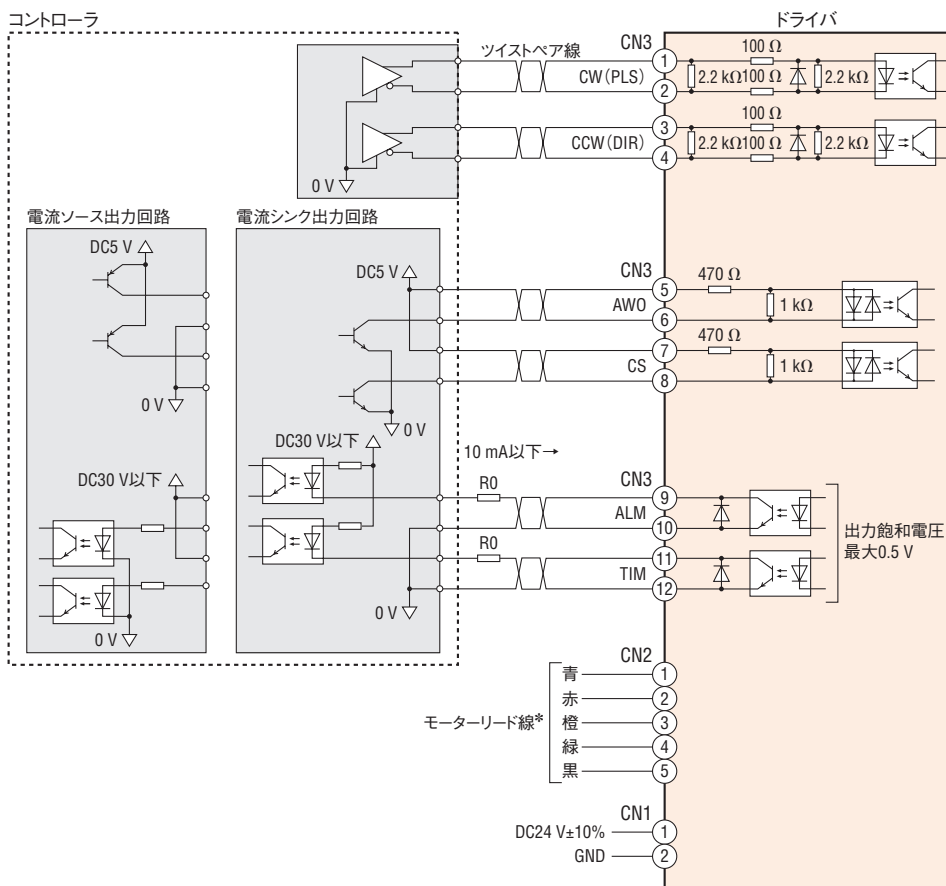
2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

接続図

●入力信号の電圧がDC5Vの場合

◇パルス入力がラインドライバの場合

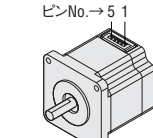


*モーターによって、コネクタのピン配列が異なります。詳細は下記の接続表をご確認ください。

◇2相CVDドライバの接続表

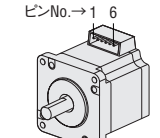
- モーター：2相PKP/PKシリーズ バイポーラ4本リード線
- ドライバ：2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ

モデルA



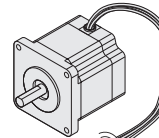
ピンNo.→5 1

モデルB



ピンNo.→1 6

モデルC



ドライバ		モデルA		モデルB		モデルC
CN2	ピン No.	ピン No.	色	ピン No.	色	色
1		4	青	1	青	青
2		5	赤	3	赤	赤
3		—		—		—
4		2	緑	6	緑	緑
5		1	黒	4	黒	黒

●表の「色」は別売りの接続ケーブルのリード線色を表しています。

●注意

●モデルにより、ピン配列が異なります。接続を間違えると正常に回転しません。

◇5相CVDドライバの接続表

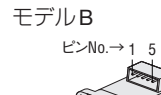
- モーター：5相PKP/PKシリーズ
- ドライバ：5相ステッピングモーター用ドライバ

モデルA



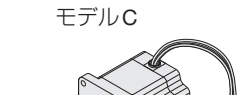
ピンNo.→ 5 1

モデルB



ピンNo.→ 1 5

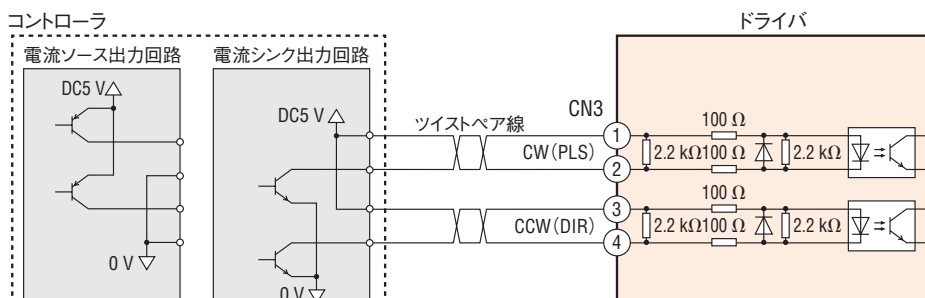
モデルC



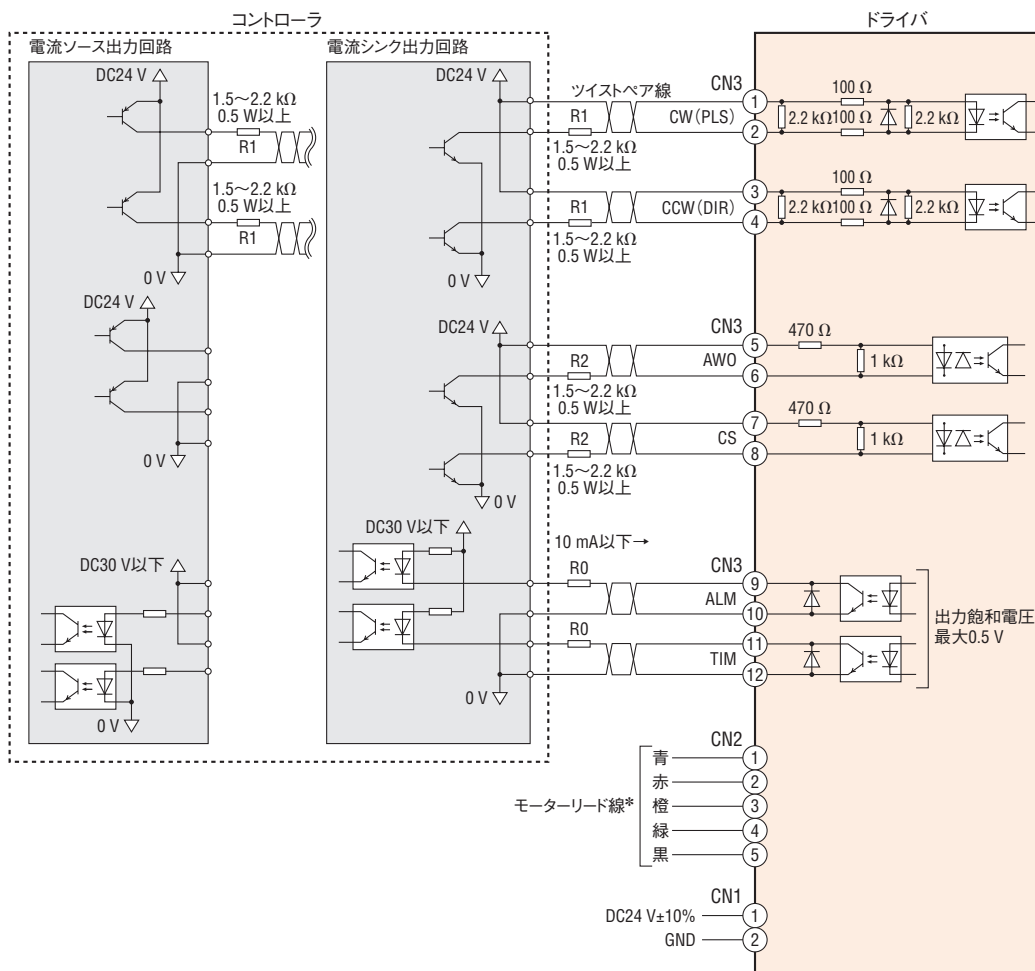
ドライバ CN2 ピンNo.	モデルA		モデルB		モデルC
	ピンNo.	色	ピンNo.	色	色
1	5	青	1	青	青
2	4	赤	2	赤	赤
3	3	橙	3	橙	橙
4	2	緑	4	緑	緑
5	1	黒	5	黒	黒

●表の「色」は別売りの接続ケーブルのリード線色を表しています。

◇パルス入力がオープンコレクタの場合



●入力信号の電圧がDC24Vの場合
◇パルス入力オープンコレクタの場合



*モーターによって、コネクタのピン配列が異なります。詳細はD-7ページの接続表をご確認ください。

【配線上のご注意】

◇入出力信号の接続

●入力信号

- ・CW入力、CCW入力はDC5V仕様です。DC5Vを超える場合は外部抵抗R1を接続して、入力電流が7~20mAになるように調整してください。
例)DC24Vを接続する場合、R1：1.5~2.2kΩ、0.5W以上
- ・AWO入力、CS入力はDC5V仕様です。DC5Vを超える場合は外部抵抗R2を接続して、入力電流が5~15mAになるように調整してください。
例)DC24Vを接続する場合、R2：1.5~2.2kΩ、0.5W以上

●出力信号

- 出力信号は、DC30V、10mA以下でご使用ください。電流値が10mAを超えときは、外部抵抗R0を接続してください。
- 入出力信号用ケーブルには、ツイストペア線やシールド線を推奨します。
- パルスラインが長くなるほど伝送できる最大周波数が低下しますので、できるだけ短く(2m以内)配線してください。
- 入出力信号ラインは、パワーライン(電源ライン、モーターラインなど)から100mm以上離して配線してください。

◇電源の接続

- DC電源入力の極性を間違えるとドライバが破損します。通電前に必ず極性を確認してください。

◇モーターの接続

- モーターとドライバ間の接続に使用できるケーブルは3本までです。
- 最大延長距離は10mです。(CVD242、CVD528、CVD538の場合は5mです。)

◇全般

- 付属コネクタとリード線の圧着には、手動圧着工具が別途必要です。別売りの接続ケーブルは、リード線圧着済です。
- 配線・配置によりモーターケーブルや電源ケーブルから発生するノイズが問題になる場合は、シールドするかフェライトコアを使用してください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

2相バイポーラ
5相
パルス列入力

2相バイポーラ
5相
RS-485通信

2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ 5相ステッピングモーター用ドライバ CVDシリーズ RS-485通信タイプ

品名の見方

CVD 2 B R - K R

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

①	シリーズ名	CVD ：CVDシリーズ
②	2 ：2相 5 ：5相	
③	ドライバ形状	B ：取付プレート付
④	コネクタ形状	R ：ライトアングル
⑤	電源入力	K ：DC電源
⑥	種類	R ：RS-485通信タイプ

種類

モーター用、電源／入出力信号用、RS-485通信用のケーブル（別売）をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。詳細についてはE-1ページをご覧ください。

●2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ

◇取付プレート付 ライトアングル

品名：**CVD2BR-KR**

◇取付プレート付

品名：**CVD2B-KR**

●5相ステッピングモーター用ドライバ

◇取付プレート付 ライトアングル

品名：**CVD5BR-KR**

◇取付プレート付

品名：**CVD5B-KR**

仕様

CE

ドライバ品名		CVD2B□-KR	CVD5B□-KR
駆動方式		マイクロステップ駆動 バイポーラ定電流方式	
電源電圧		DC24V±10%	
入力電流*		A	0.5～3.0
インターフェイス	制御入力	7点、フォトカブラ	
	制御出力	2点、フォトカブラ・オープンコレクタ	
	フィールドネットワーク	Modbus RTU (RS-485通信)	
使用環境 (動作時)	周囲温度	0～+50℃(凍結のないこと)	
	周囲湿度	85%以下(結露のないこと)	
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。	

●取付プレート付 ライトアングルの場合、ドライバ品名の□には、コネクタ形状を表す**R**（ライトアングル）が入ります。

*組み合わせるモーターによって異なります。D-10ページをご覧ください。

RS-485通信仕様

電気的特性	EIA-485準拠 ツイストペア線を使用し、総延長距離を10 mまでとする。
通信方式	半二重通信 調歩同期方式（データ：8ビット、ストップビット：1ビット／2ビット、パリティ：なし／偶数／奇数）
伝送速度	9,600 bps、19,200 bps、38,400 bps、57,600 bps、115,200 bps、230,400 bpsから選択
プロトコル	Modbus RTUモード
接続形態	上位システム1台に対して最大31台まで接続できます。

■外形図 (単位 mm)

●取付プレート付 ライトアングル

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD2BR-KR	0.065	B1512
CVD5BR-KR		

●適用コネクタ

電源コネクタ (CN1)

コネクタハウジング: 43645-0200 (Molex)

コンタクト: 43030-0001 (Molex)

モーターコネクタ (CN2)

コネクタハウジング: 51103-0500 (Molex)

コンタクト: 50351-8100 (Molex)

RS-485 通信コネクタ (CN4, CN5)

コネクタハウジング: PAP-03V-S (日本圧着端子製造株式会社)

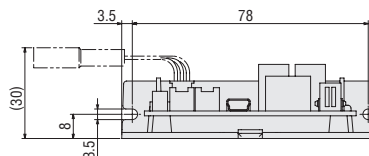
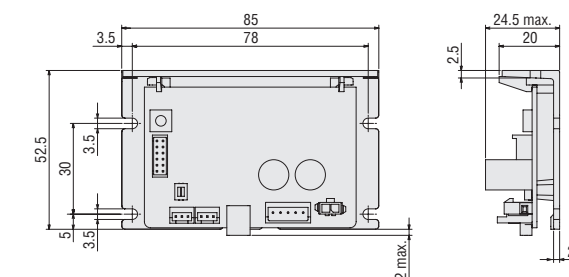
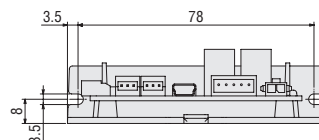
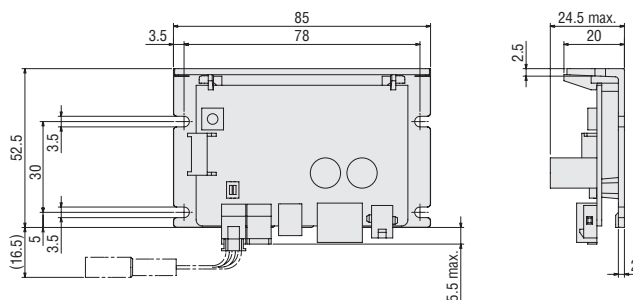
コンタクト: SPHD-001T-P0.5 または SPHD-002T-P0.5

(日本圧着端子製造株式会社)

入出力信号コネクタ (CN6)

コネクタハウジング: PHDR-12VS (日本圧着端子製造株式会社)

コンタクト: SPHD-001T-P0.5 (日本圧着端子製造株式会社)



●取付プレート付

2D & 3D CAD

品名	質量 kg	2D CAD
CVD2B-KR	0.065	B1511
CVD5B-KR		

●適用コネクタ

取付プレート付 ライトアングルと同じです。

●モーター用、電源／入出力信号用、RS-485 通信用のケーブル (別売) をご用意しました。コネクタ圧着済みのため圧着工具が不要で簡単に結線できます。詳細については E-1 ページをご覧ください。

■適用モーター一覧

●2相ステッピングモーター用ドライバ

ドライバ品名		モーター 駆動電流	入力電流 A	適用モーター
取付プレート付 ライトアングル	取付プレート付			
CVD2BR-KR	CVD2B-KR	0.5A/相	0.5	PKP213D05 ■
		0.6A/相	0.5	PKP214D06 ■
		0.85A/相	0.8	PKP24 ■ D08 ■ 2
		1.4A/相	1.3	PKP26 ■ D14 ■ 2
		1.5A/相	1.9	PKP22 ■ D15 ■、 PKP22 ■ MD15 ■、 PKP22 ■ D15 ■ 2 、 PKP23 ■ D15 ■、 PKP24 ■ D15 ■、 PKP24 ■ MD15 ■、 PKP262FD15A
			1.4	PKP24 ■ D15 ■ 2 、 PKP24 ■ MD15 ■ 2
		2.3A/相	2.0	PKP23 ■ D23 ■、 PKP24 ■ D23 ■ 2 、 PKP24 ■ D23 ■
		2.8A/相	3.0	PKP26 ■ D28 ■ 2 、 PKP26 ■ D28 ■、 PKP26 ■ MD28 ■ 2 、 PKP26 ■ MD28

●5相ステッピングモーター用ドライバ

ドライバ品名		モーター 駆動電流	入力電流 A	適用モーター
取付プレート付 ライトアングル	取付プレート付			
CVD5BR-KR	CVD5B-KR	0.35A/相	0.6	PK513 、 PK52 ■ P 、 PKP52 ■ N03 、 PKP52 ■ MN03
		0.75A/相	1.4	PK52 ■ H 、 PK54 ■、 PKP52 ■ N07 、 PKP52 ■ MN07
		1.2A/相	1.7	PKP52 ■ N12
		1.4A/相	1.8	PK56 ■
		1.8A/相	2.8	PKP54 ■ N18 ■ 2 、 PKP54 ■ N18 ■、 PKP54 ■ MN
		2.4A/相	3.0	PKP56 ■ FN24 ■ 2 、 PKP56 ■ FMN

●適用モーターの□には、モーターケース長さを表す数字が入ります。

●適用モーターの■には、形状を表す **A** (片軸シャフト) または **B** (両軸シャフト) が入ります。

●適用モーターは、ドライバとの組み合わせが可能かを識別できる文字を記載しています。

エンコーダ付またはギヤードタイプとの組み合わせも可能です。

品名の詳細については、当社 WEB サイトをご確認ください。

■ご注意

●ドライバの設定電流は、必ずモーターの定格電流以下に設定してください。モーターの定格電流を超えると製品が破損する原因になります。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■接続と運転

●ドライバ各部の名称と機能

1 信号モニタ表示

◇LED表示

表示	色	機能	点灯条件
PWR/ALM	緑	電源表示	電源が入力されているとき
	赤	アラーム表示	保護機能がはたらいたとき(点滅)
C-DAT/C-ERR	緑	通信表示	通信データを受信、送信しているとき
	赤	通信異常表示	通信データが異常のとき

2 終端抵抗設定スイッチ

表示	No.	機能
SW2	1	RS-485 通信の終端抵抗 (120Ω) を設定します (出荷時設定:No.1、No.2ともに OFF)。
	2	

3 モーター設定スイッチ

表示	機能
SW1	適用モーターを設定します (出荷時設定:0)。

4 USB通信コネクタ (CN3)

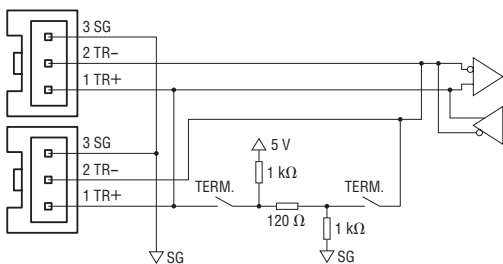
◇USB通信ケーブルの仕様

仕様	USB2.0 (フルスピード)
ケーブル	長さ:3m 以下
	形状:A to mini B

5 RS-485通信コネクタ (CN4、CN5)

RS-485 通信で制御するときには接続します。複数のドライバを接続する場合は、RS-485 通信用ケーブル (別売) を CN4 コネクタまたは CN5 コネクタに接続してください。空いた方のコネクタで別のドライバと接続します。

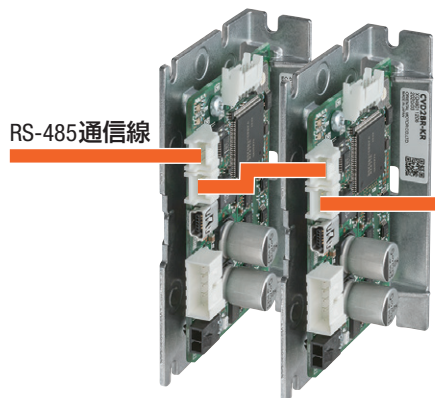
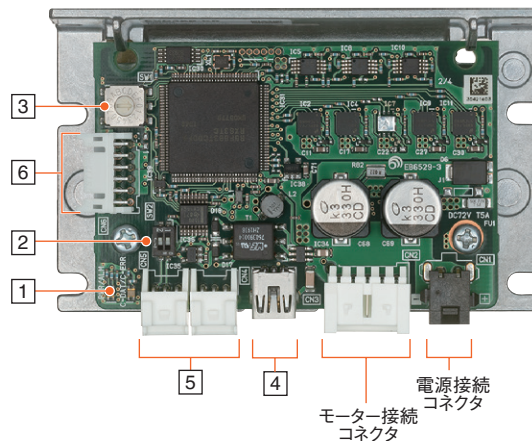
内部入力回路



ピンNo.	信号名	内容
1	TR+	RS-485 通信用信号 (+)
2	TR-	RS-485 通信用信号 (-)
3	SG	シグナルGND

6 入出力信号コネクタ (CN6)

表示	ピンNo.	信号名	内容
CN6	1	IN-COM	入力コモン
	2	IN0	制御入力0 [FW-POS] FWD 方向の連続運転を実行します。
	3	IN1	制御入力1 [RV-POS] RVS 方向の連続運転を実行します。
	4	IN2	制御入力2 [STOP] モーターを停止させます。
	5	IN3	制御入力3 [ALM-RST] 発生中のアラームを解除します。
	6	IN4	制御入力4 [HOMES] 機械原点センサから入力される信号です。
	7	IN5	制御入力5 [FW-LS] FWD 方向のリミットセンサから入力される信号です。
	8	IN6	制御入力6 [RV-LS] RVS 方向のリミットセンサから入力される信号です。
	9	OUT0	制御出力0 [ALM-B] ドライバのアラーム状態を出力します (B接点)。
	10	OUT1	制御出力1 [TIM] モーター出力軸が原点から7.2°回転するたびに出力されます。
	11	OUT-COM	出力コモン
	12	N.C.	N.C.



●アラーム内容

点滅回数	機能	作動条件
5	過電流保護	モーター用出力回路に過大な電流が流れたとき
2	主回路過熱保護	ドライバの基板温度が85℃に達したとき
3	過電圧保護	電源電圧が許容値を超えたとき 大きな慣性負荷を急停止させたとき 大きな負荷の昇降運転を行ったとき
3	不足電圧	電源が瞬間的に遮断された、または電圧が不足したとき
2	指令パルス異常	指令パルスの周波数が仕様値を超えたとき
9	EEPROM異常	ドライバの保存データが破損したとき
7	原点復帰未完了	座標が確定していない状態で絶対位置決め運転を開始したとき
7	±LS同時入力	「FW-LS・RV-LS入力動作」パラメータが「アラーム発生」のとき、FW-LS入力とRV-LS入力の両方が検出された FW-LS入力とRV-LS入力の両方が検出された状態で、原点復帰運転を実行したとき
7	±LS逆接続	3センサ方式または2センサ方式の原点復帰運転中、運転方向とは逆のLS入力検出されたとき
7	原点復帰運転異常	FW-LS、RV-LSセンサとHOMEセンサの設置位置が近接しているとき 1方向回転方式の原点復帰運転で、減速停止中にHOMEセンサを越えたとき
7	HOMES未検出	3センサ方式の原点復帰運転で、FW-LS入力とRV-LS入力の間にHOMES入力検出されなかったとき
7	TIM、SLIT信号異常	原点復帰運転中に、TIM出力、SLIT入力検出できなかったとき
7	ハードウェアオーバートラベル	「FW-LS・RV-LS入力動作」パラメータが「アラーム発生」のとき、FW-LS入力またはRV-LS入力検出された
7	ソフトウェアオーバートラベル	「ソフトウェアオーバートラベル」パラメータが「アラーム発生」のとき、ソフトウェアリミットに達した
7	原点復帰運転オフセット異常	原点復帰運転でオフセット移動しているときに、FW-LS入力またはRV-LS入力検出された
7	運転データ異常	運転速度が0のデータで、位置決めSD運転を行なったとき
7	RS-485通信異常	RS-485通信の連続異常回数が、「通信異常アラーム」パラメータの設定値に達したとき
7	RS-485通信タイムアウト	「通信タイムアウト」パラメータに設定した時間を経過しても、上位システムとの通信が行なわれなかったとき
点灯	CPU異常	ドライバのCPUが誤動作したとき

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

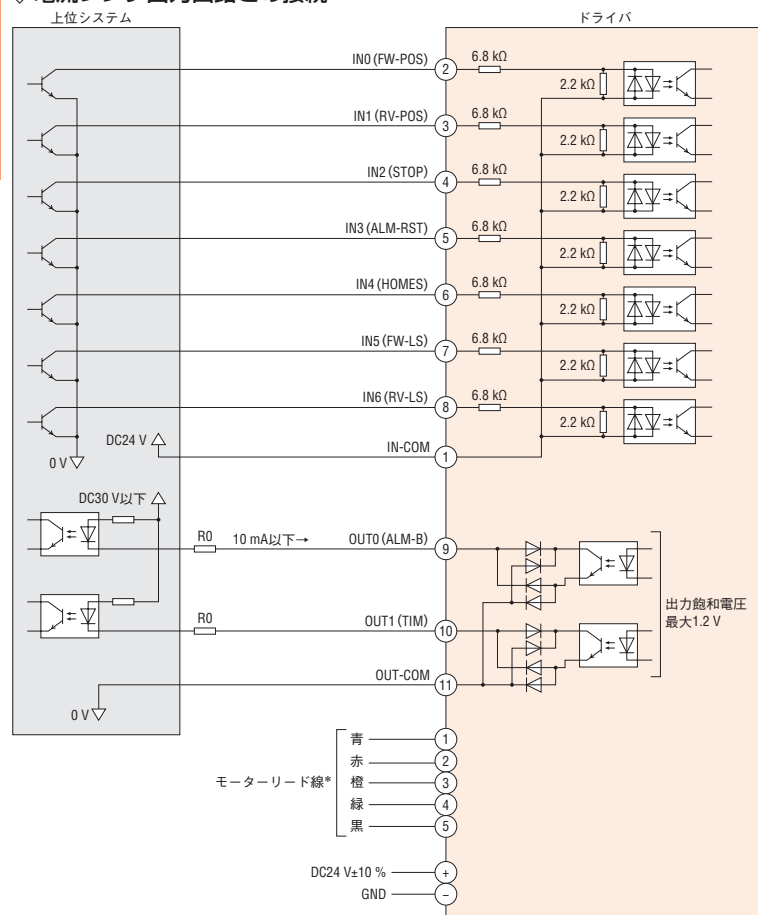
モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

接続図

◇電流シンク出力回路との接続



【配線上のご注意】

◇入出力信号の接続

- 出力信号
出力信号は、DC30V、10mA以下でご利用ください。電流値が10mAを超えるときは、外部抵抗R0を接続してください。
- 入出力信号用ケーブルには、ツイストペア線やシールド線を推奨します。
- ノイズの影響を抑えるため、ケーブルはできるだけ短く(2m以内)配線してください。
- 入出力信号ラインは、パワーライン(電源ライン、モーターラインなど)から100mm以上離して配線してください。

◇電源の接続

- DC電源入力線の極性を間違えるとドライバが破損します。通電前に必ず極性を確認してください。

◇モーターの接続

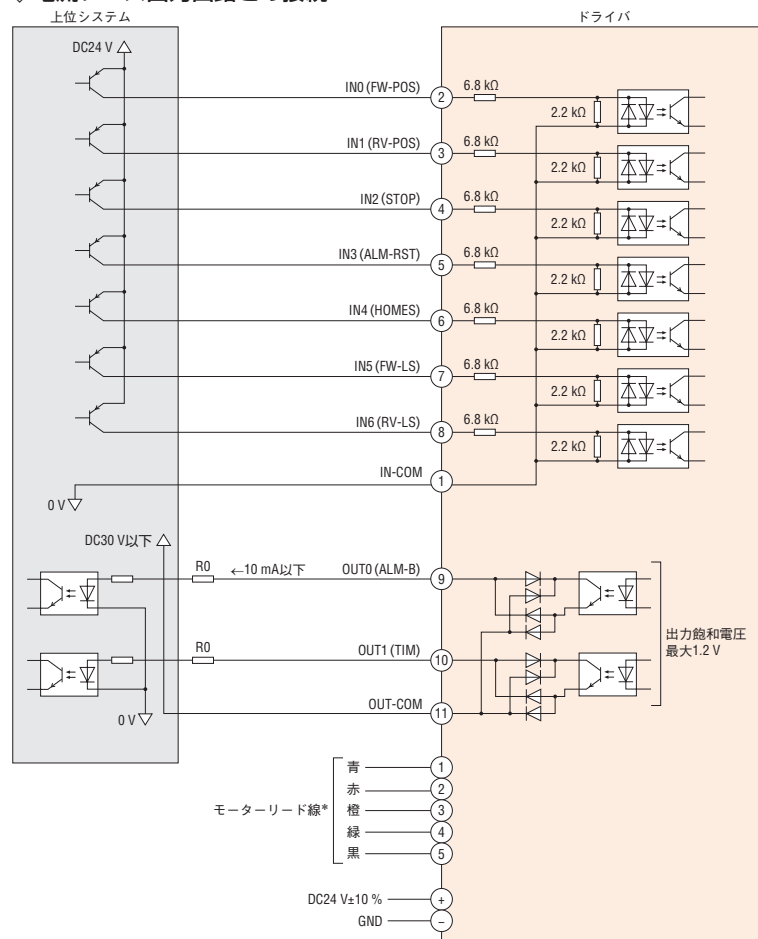
- モーターとドライバ間の接続に使用できるケーブルは3本までです。
- 最大延長距離は10mです。

◇全般

- 付属コネクタとリード線の圧着には、手動圧着工具が別途必要です。別売りの接続ケーブルは、リード線圧着済です。
- 配線・配置によりモーターケーブルや電源ケーブルから発生するノイズが問題になる場合は、シールドするかフェライトコアを使用してください。

*モーターによって、コネクタのピン配列が異なります。詳細はD-14ページの接続表をご確認ください。

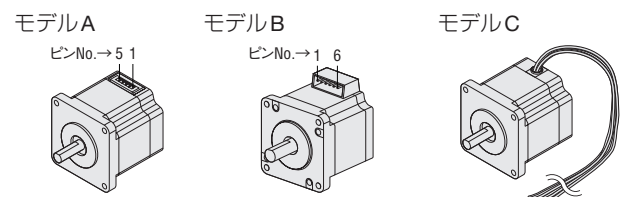
◇電流ソース出力回路との接続



*モーターによって、コネクタのピン配列が異なります。詳細はD-14ページの接続表をご確認ください。

◇2相CVDドライバの接続表

- モーター：2相**PKP/PK**シリーズ バイポーラ4本リード線
- ドライバ：2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ



ドライバ CN2	ピンNo.	モデルA ピンNo.	色	モデルB ピンNo.	色	モデルC 色
1	1	4	青	1	青	青
2	2	5	赤	3	赤	赤
3	3	—	—	—	—	—
4	4	2	緑	6	緑	緑
5	5	1	黒	4	黒	黒

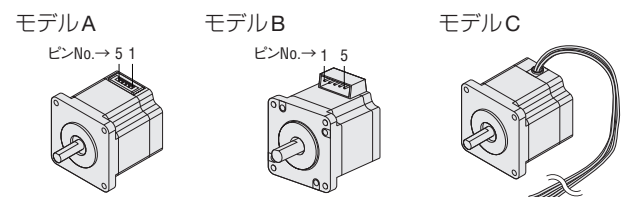
●表の「色」は別売りの接続ケーブルのリード線色を表しています。

【ご注意】

- モデルにより、ピン配列が異なります。接続を間違えると正常に回転しません。

◇5相CVDドライバの接続表

- モーター：5相**PKP/PK**シリーズ
- ドライバ：5相ステッピングモーター用ドライバ



ドライバ CN2	ピンNo.	モデルA ピンNo.	色	モデルB ピンNo.	色	モデルC 色
1	1	5	青	1	青	青
2	2	4	赤	2	赤	赤
3	3	3	橙	3	橙	橙
4	4	2	緑	4	緑	緑
5	5	1	黒	5	黒	黒

●表の「色」は別売りの接続ケーブルのリード線色を表しています。

2相モーター PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相 モーター用 ドライバ

ケーブル

ケーブル

モーター接続
ケーブル

モーター中継
ケーブル

エンコーダ
接続ケーブル

電磁ブレーキ
接続ケーブル

入出力信号用
ケーブル

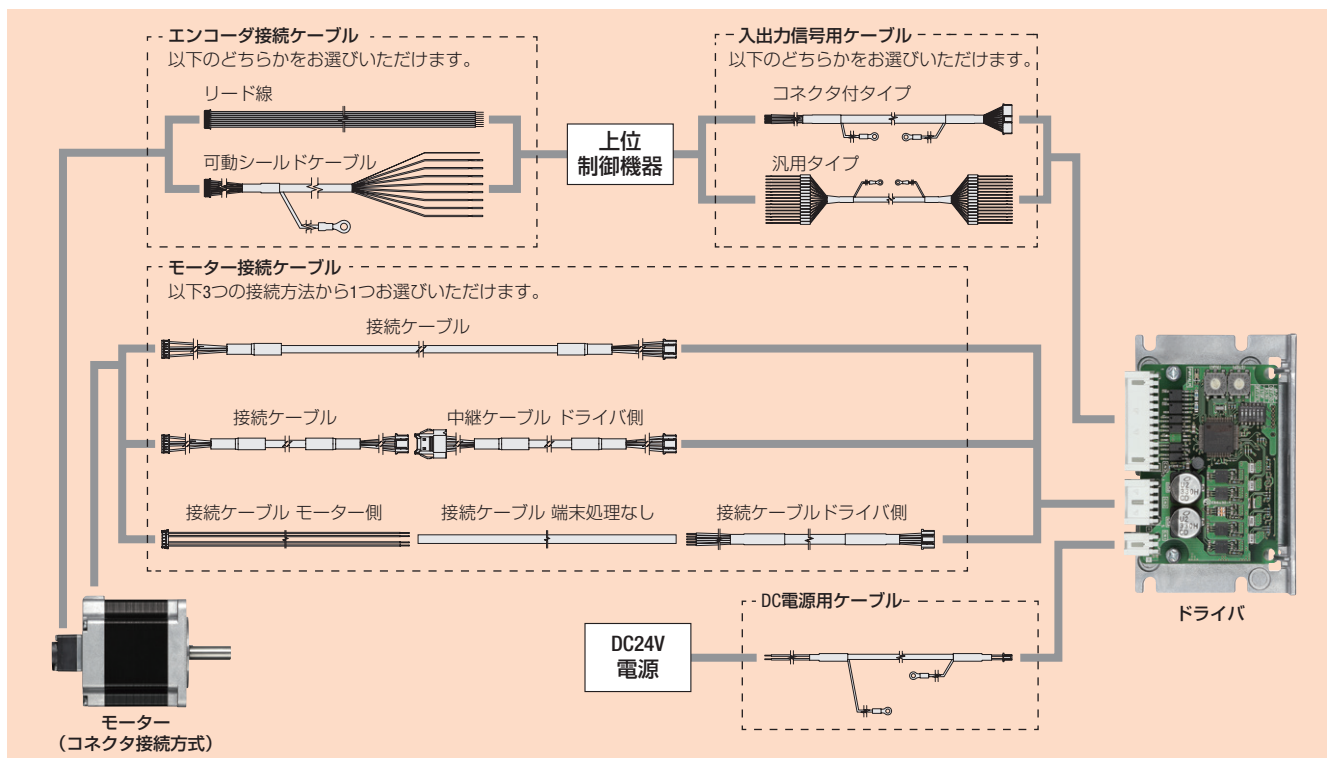
DC電源用
ケーブル

ドライバ
接続ケーブル
セット

電源/入出力
信号用
ケーブルセット

■ケーブルのシステム構成例

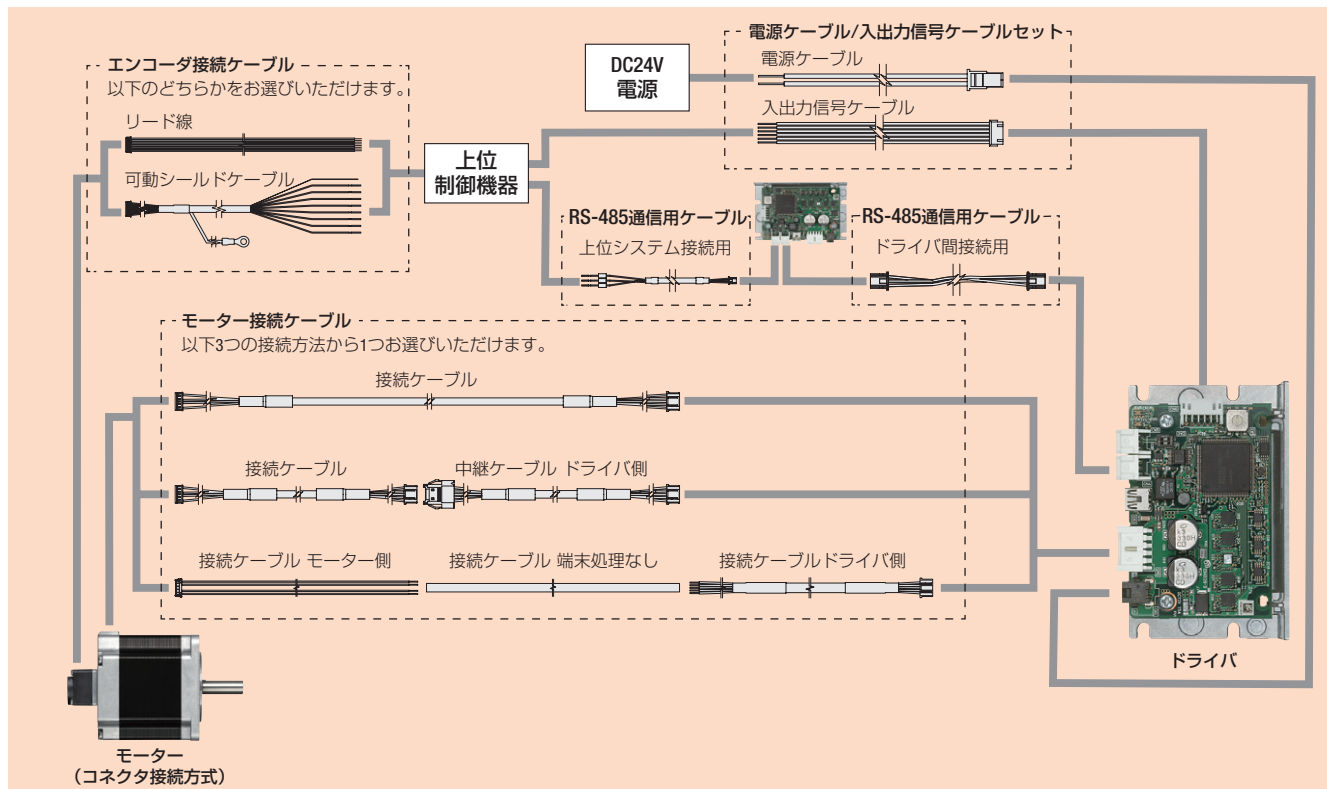
●パルス列入力タイプドライバ



ご注意

- モーターとドライバ間の接続に使用できるケーブルは3本までです。
- モーターとドライバ間の最大延長距離は以下になります。
2相ハイボールド結線モーターと2相CVDドライバ: 10m (CVD242の場合は5m)
5相モーターと5相CVDドライバ: 10m (CVD528、CVD538の場合は5m)

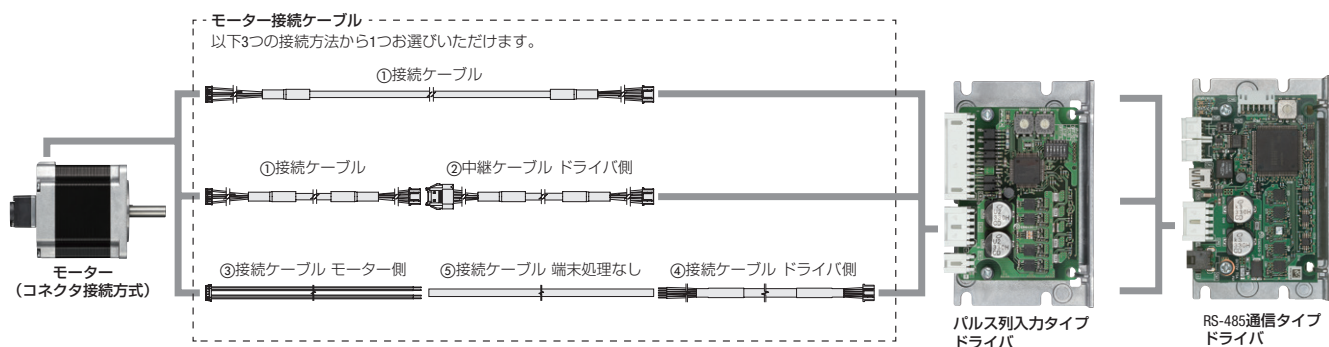
●RS-485通信タイプドライバ



ご注意

- モーターとドライバ間の接続に使用できるケーブルは3本までです。
- モーターとドライバ間の最大延長距離は10mです。

■モーター接続ケーブル



①接続ケーブル

コネクタ接続方式のモーターとドライバを直接接続するケーブルです。
両側コネクタ付のため、モーターとドライバを直接接続できます。

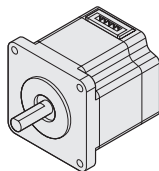


●適用製品についてのご注意

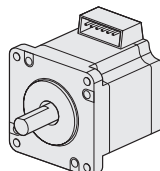
◇コネクタ接続方式のモーターは、コネクタの形状が2種類あります。

それぞれのコネクタ形状に適合したケーブルをお選びください。

モデルA



モデルB

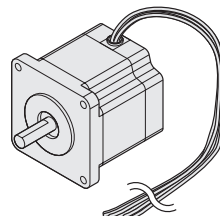


●ギヤードモーター、エンコーダ付についても同様です。

◇以下のモーターに適用する接続ケーブルは現在ご用意がありません。

- 2相ユニポーラ(5本または6本リード線)
- モデルCのモーター

モデルC



●2相 取付角寸法28mm バイポーラ(4本リード線) コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2AAF	0.5
CCM010V2AAF	1
CCM015V2AAF	1.5
CCM020V2AAF	2
CCM025V2AAF	2.5
CCM030V2AAF	3
CCM040V2AAF	4
CCM050V2AAF	5
CCM070V2AAF	7
CCM100V2AAF	10

●可動接続ケーブル

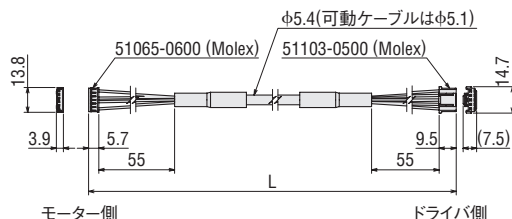
品名	長さ L (m)
CCM005V2AAR	0.5
CCM010V2AAR	1
CCM015V2AAR	1.5
CCM020V2AAR	2
CCM025V2AAR	2.5
CCM030V2AAR	3
CCM040V2AAR	4
CCM050V2AAR	5
CCM070V2AAR	7
CCM100V2AAR	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページをご確認ください。

◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	28mm	CVD215	CVD2

◇外形図(単位 mm)



●2相 取付角寸法35/42mm バイポーラ(4本リード線) コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2ABF	0.5
CCM010V2ABF	1
CCM015V2ABF	1.5
CCM020V2ABF	2
CCM025V2ABF	2.5
CCM030V2ABF	3
CCM040V2ABF	4
CCM050V2ABF	5
CCM070V2ABF	7
CCM100V2ABF	10

●可動接続ケーブル

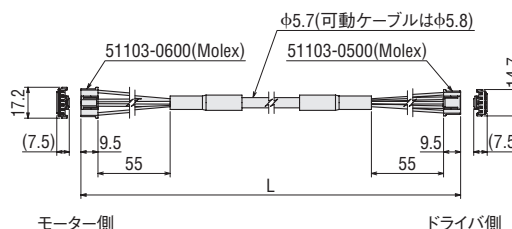
品名	長さ L (m)
CCM005V2ABR	0.5
CCM010V2ABR	1
CCM015V2ABR	1.5
CCM020V2ABR	2
CCM025V2ABR	2.5
CCM030V2ABR	3
CCM040V2ABR	4
CCM050V2ABR	5
CCM070V2ABR	7
CCM100V2ABR	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページをご確認ください。

◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	35mm 42mm	CVD215 CVD223	CVD2

◇外形図(単位 mm)



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

●2相 取付角寸法 56.4mm バイポーラ (4本リード線)

コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2ACF	0.5
CCM010V2ACF	1
CCM015V2ACF	1.5
CCM020V2ACF	2
CCM025V2ACF	2.5
CCM030V2ACF	3
CCM040V2ACF	4
CCM050V2ACF	5
CCM070V2ACF	7
CCM100V2ACF	10

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2ACR	0.5
CCM010V2ACR	1
CCM015V2ACR	1.5
CCM020V2ACR	2
CCM025V2ACR	2.5
CCM030V2ACR	3
CCM040V2ACR	4
CCM050V2ACR	5
CCM070V2ACR	7
CCM100V2ACR	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページをご確認ください。

●2相 取付角寸法 42/51/56.4/60mm バイポーラ (4本リード線)

ミニコネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2AEF	0.5
CCM010V2AEF	1
CCM015V2AEF	1.5
CCM020V2AEF	2
CCM025V2AEF	2.5
CCM030V2AEF	3
CCM040V2AEF	4
CCM050V2AEF	5
CCM070V2AEF	7
CCM100V2AEF	10

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2AER	0.5
CCM010V2AER	1
CCM015V2AER	1.5
CCM020V2AER	2
CCM025V2AER	2.5
CCM030V2AER	3
CCM040V2AER	4
CCM050V2AER	5
CCM070V2AER	7
CCM100V2AER	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページをご確認ください。

●2相 取付角寸法 56.4mm バイポーラ (4本リード線)

ミニコネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2BEF	0.5
CCM010V2BEF	1
CCM020V2BEF	2
CCM030V2BEF	3
CCM050V2BEF	5

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V2BER	0.5
CCM010V2BER	1
CCM020V2BER	2
CCM030V2BER	3
CCM050V2BER	5

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5BFFT)」はE-5ページをご確認ください。

●5相 取付角寸法 20/28mm

コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5AAF	0.5
CCM010V5AAF	1
CCM015V5AAF	1.5
CCM020V5AAF	2
CCM025V5AAF	2.5
CCM030V5AAF	3
CCM040V5AAF	4
CCM050V5AAF	5
CCM070V5AAF	7
CCM100V5AAF	10

●可動接続ケーブル

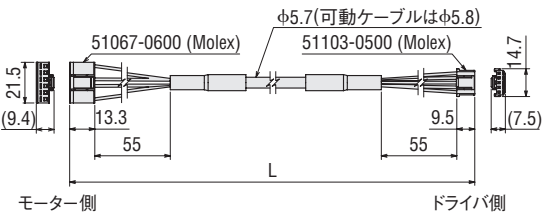
品名	長さ L (m)
CCM005V5AAR	0.5
CCM010V5AAR	1
CCM015V5AAR	1.5
CCM020V5AAR	2
CCM025V5AAR	2.5
CCM030V5AAR	3
CCM040V5AAR	4
CCM050V5AAR	5
CCM070V5AAR	7
CCM100V5AAR	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページをご確認ください。

◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタ タイプ	取付角 寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	56.4mm	CVD228	CVD2

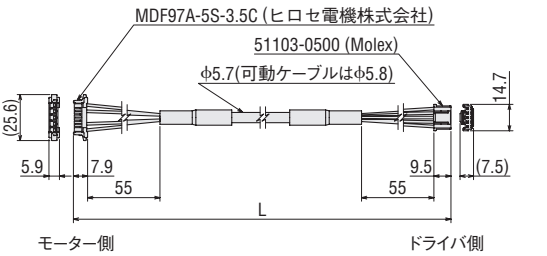
◇外形図 (単位 mm)



◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタ タイプ	取付角 寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルA	42mm	CVD223F	CVD2
	51mm		
	56.4mm	CVD228	
	60mm		

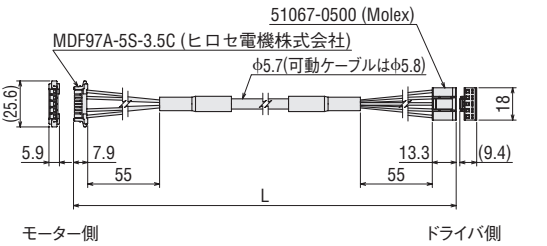
◇外形図 (単位 mm)



◇製品

モーター		ドライバ
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力
モデルA	56.4mm	CVD242

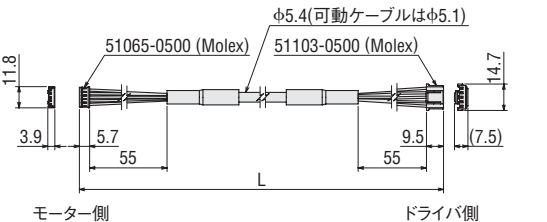
◇外形図 (単位 mm)



◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタ タイプ	取付角 寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	20mm	CVD503	CVD5
	28mm	CVD503	
		CVD507	
		CVD512	

◇外形図 (単位 mm)



●5相 取付角寸法 42/60mm ミニコネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5AEF	0.5
CCM010V5AEF	1
CCM015V5AEF	1.5
CCM020V5AEF	2
CCM025V5AEF	2.5
CCM030V5AEF	3
CCM040V5AEF	4
CCM050V5AEF	5
CCM070V5AEF	7
CCM100V5AEF	10

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5AER	0.5
CCM010V5AER	1
CCM015V5AER	1.5
CCM020V5AER	2
CCM025V5AER	2.5
CCM030V5AER	3
CCM040V5AER	4
CCM050V5AER	5
CCM070V5AER	7
CCM100V5AER	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページ
をご確認ください。

●5相 取付角寸法 42mm コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5ABF	0.5
CCM010V5ABF	1
CCM015V5ABF	1.5
CCM020V5ABF	2
CCM025V5ABF	2.5
CCM030V5ABF	3
CCM040V5ABF	4
CCM050V5ABF	5
CCM070V5ABF	7
CCM100V5ABF	10

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5ABR	0.5
CCM010V5ABR	1
CCM015V5ABR	1.5
CCM020V5ABR	2
CCM025V5ABR	2.5
CCM030V5ABR	3
CCM040V5ABR	4
CCM050V5ABR	5
CCM070V5ABR	7
CCM100V5ABR	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページ
をご確認ください。

●5相 取付角寸法 56.4/60mm ミニコネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5BEF	0.5
CCM010V5BEF	1
CCM020V5BEF	2
CCM030V5BEF	3
CCM050V5BEF	5

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5BER	0.5
CCM010V5BER	1
CCM020V5BER	2
CCM030V5BER	3
CCM050V5BER	5

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5BFFT)」はE-5ページ
をご確認ください。

●5相 取付角寸法 60mm コネクタ仕様

◇種類

●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCM005V5ACF2	0.5
CCM010V5ACF2	1
CCM015V5ACF2	1.5
CCM020V5ACF2	2
CCM025V5ACF2	2.5
CCM030V5ACF2	3
CCM040V5ACF2	4
CCM050V5ACF2	5
CCM070V5ACF2	7
CCM100V5ACF2	10

●可動接続ケーブル

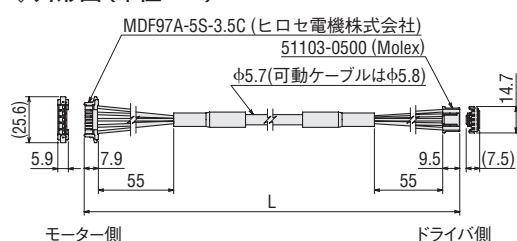
品名	長さ L (m)
CCM005V5ACR2	0.5
CCM010V5ACR2	1
CCM015V5ACR2	1.5
CCM020V5ACR2	2
CCM025V5ACR2	2.5
CCM030V5ACR2	3
CCM040V5ACR2	4
CCM050V5ACR2	5
CCM070V5ACR2	7
CCM100V5ACR2	10

●接続ケーブルに継ぎ足す「中継ケーブル ドライバ側 (CCM□□□V5ADFT)」はE-5ページ
をご確認ください。

◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルA	42mm	CVD518	CVD5
	60mm	CVD524	

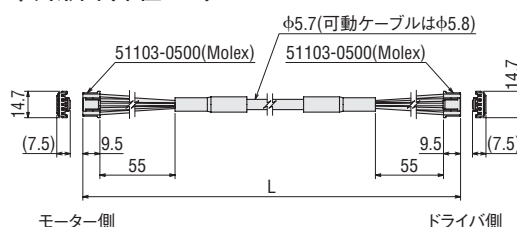
◇外形図 (単位 mm)



◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	42mm	CVD518	CVD5

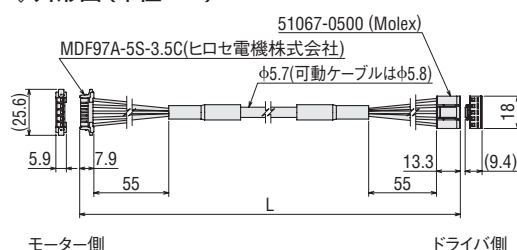
◇外形図 (単位 mm)



◇適用製品

モーター		ドライバ
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力
モデルA	56.4mm	CVD528
	60mm	CVD538

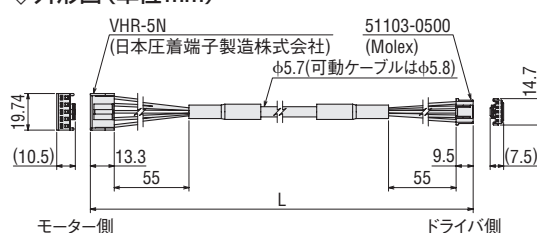
◇外形図 (単位 mm)



◇適用製品

モーター		ドライバ	
コネクタタイプ	取付角寸法	パルス列入力	RS-485通信
モデルB	60mm	CVD524	CVD5

◇外形図 (単位 mm)



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

② 中継ケーブル ドライバ側

「接続ケーブル」に継ぎ足すケーブルです。
接続ケーブルとドライバ間を直接接続できます。



◇種類

●中継ケーブル

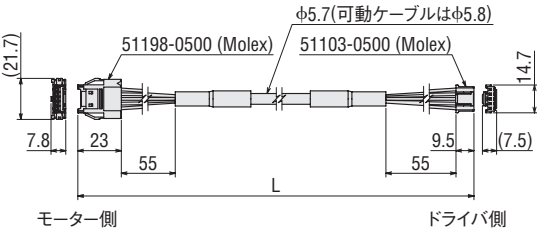
品名	適用ドライバ		長さ L (m)
	パルス列入力	RS-485通信	
CCM005V5ADFT	CVD215、CVD223、CVD223F、 CVD228、CVD503、CVD507、 CVD512、CVD518、CVD524	CVD2、CVD5	0.5
CCM010V5ADFT			1
CCM015V5ADFT			1.5
CCM020V5ADFT			2
CCM025V5ADFT			2.5
CCM030V5ADFT			3
CCM040V5ADFT			4
CCM050V5ADFT			5
CCM070V5ADFT			7
CCM090V5ADFT			9
CCM005V5BFFT	CVD242、CVD528、CVD538	—	0.5
CCM010V5BFFT			1
CCM020V5BFFT			2
CCM030V5BFFT			3
CCM040V5BFFT			4

●可動中継ケーブル

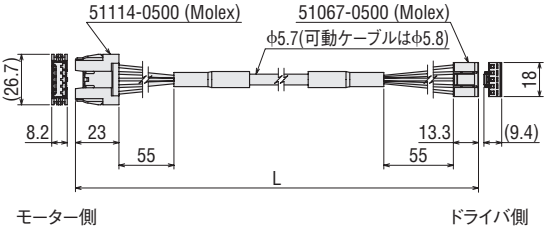
品名	適用ドライバ		長さ L (m)
	パルス列入力	RS-485通信	
CCM005V5ADRT	CVD215、CVD223、CVD223F、 CVD228、CVD503、CVD507、 CVD512、CVD518、CVD524	CVD2、CVD5	0.5
CCM010V5ADRT			1
CCM015V5ADRT			1.5
CCM020V5ADRT			2
CCM025V5ADRT			2.5
CCM030V5ADRT			3
CCM040V5ADRT			4
CCM050V5ADRT			5
CCM070V5ADRT			7
CCM090V5ADRT			9
CCM005V5BFRT	CVD242、CVD528、CVD538	—	0.5
CCM010V5BFRT			1
CCM020V5BFRT			2
CCM030V5BFRT			3
CCM040V5BFRT			4

◇外形図(単位 mm)

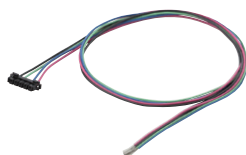
品名：CCM□□□V5ADFT、CCM□□□V5ADRT



品名：CCM□□□V5BFFT、CCM□□□V5BFRT



③ 接続ケーブル モーター側



モーター側にコネクタが付いている接続ケーブルです。「適用モーター」「ケーブル外形図」は各モーターの仕様・外形図ページでご確認ください。

◇種類 (2相バイポーラ用)

品名	長さ L (m)
LC2B06A	0.6
LC2B10A	1
LC2B06B	0.6
LC2B10B	1
LC2B06C	0.6
LC2B10C	1
LC2B06E	0.6
LC2B10E	1

◇種類 (2相ユニポーラ用)

品名	長さ L (m)
LC2U06A	0.6
LC2U10A	1
LC2U06B	0.6
LC2U10B	1
LC2U06C	0.6
LC2U10C	1
LC2U06E	0.6
LC2U10E	1

◇種類 (5相用)

品名	長さ L (m)
LC5N06A	0.6
LC5N10A	1
LC5N06B	0.6
LC5N10B	1
LC5N06C2	0.6
LC5N10C2	1
LC5N06E	0.6
LC5N10E	1

④ 接続ケーブルドライバ側



モーターとドライバ間の接続ケーブルです。ドライバ側にコネクタが付いています。

- 2相ステッピングモーター用バイポーラ駆動ドライバ (品名例: **CVD2**~) 用の製品はご用意がありません。リード線タイプの入出力信号用・モーター用・DC電源用ケーブルがセットになったドライバ接続ケーブルセット (→ E-11 ページ) をご用意しています。(パルス列入力タイプ用)

◇種類

品名	適用ドライバ	長さ L (m)	種類	導体 AWG
CC005N1	5相ステッピングモーター用ドライバ* (品名例: CVD5 ~)	0.5	固定	22 (0.3mm ²)
CC010N1		1		
CC005N1R		0.5	可動	22 (0.3mm ²)
CC010N1R		1		

***CVD528**、**CVD538** を除く

- 外形図は当社 WEB サイトをご確認ください。

⑤ 接続ケーブル 端末処理なし



5相モーターおよび2相バイポーラ結線モーターとドライバ間の延長用接続ケーブルです。モーターとドライバ間の配線距離は、10m 以下となるようにしてください。

◇種類

品名	ケーブル種類	長さ L (m)	導体 AWG	仕上がり外径 (mm)
CC05PK5	標準モーター用 接続ケーブル	5	22 (0.3mm ²)	φ7.2
CC10PK5		10		
CC05PK5R	標準モーター用 可動接続ケーブル	5	22 (0.3mm ²)	φ5.8
CC10PK5R		10		

- 線心構成: 5心 (青、赤、橙、緑、黒)

- ケーブル定格: 105°C

- 外装シース: 耐油・耐熱・非移行性ビニル

- 適用製品:

2相ステッピングモーターは、モーター定格電流2.8A以下の製品にご使用できます。

5相ステッピングモーターは、モーター定格電流2.4A以下の製品にご使用できます。

- 可動接続ケーブルは5相ステッピングモーターのみに使用可能です。

- 外形図は当社 WEB サイトをご確認ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■エンコーダ接続ケーブル

モーター接続
ケーブル

モーター中継
ケーブル

エンコーダ
接続ケーブル

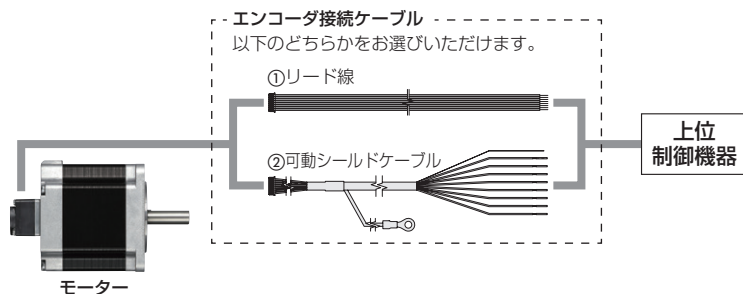
電磁ブレーキ
接続ケーブル

入出力信号用
ケーブル

DC電源用
ケーブル

ドライバ
接続ケーブル
セット

電源/入出力
信号用
ケーブルセット



① リード線



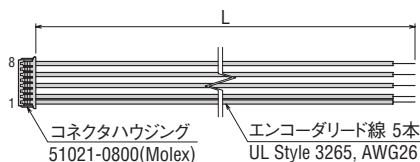
モーター側にエンコーダ用コネクタが付いているエンコーダ接続ケーブルです。

◇種類

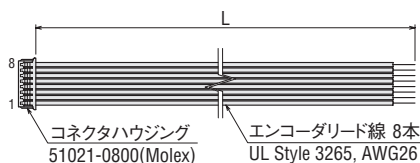
品名	適用モーター	長さ L (m)	導体 AWG
LCE05A-006	エンコーダ付 電圧出力タイプ	0.6	26 (0.13mm ²)
LCE08A-006	エンコーダ付 ラインドライバ出力タイプ		

◇外形図 (単位 mm)

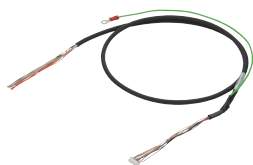
●LCE05A-006



●LCE08A-006



② 可動シールドケーブル



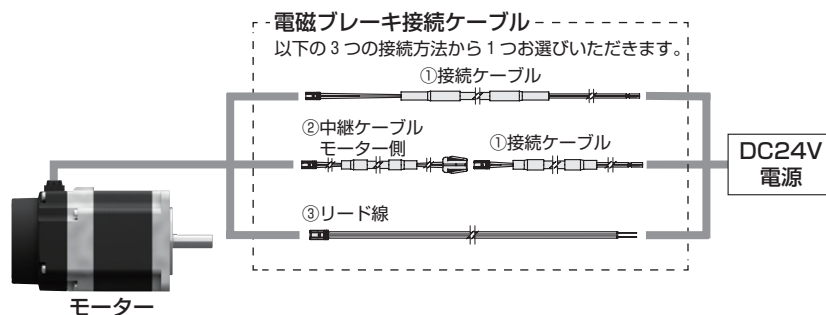
モーター側にエンコーダ用コネクタが付いている可動シールドケーブルです。接地しやすいシールドアース線を出しました。

◇種類

品名	適用モーター	長さ L (m)	導体 AWG
CC010E1R	エンコーダ付 ラインドライバ出力タイプ	1	26 (0.13mm ²)
CC020E1R		2	
CC030E1R		3	

●外形図は当社WEBサイトをご確認ください。

■電磁ブレーキ接続ケーブル



① 接続ケーブル

モーター側に電磁ブレーキ用コネクタが付いている接続ケーブルです。
コネクタ接続方式の電磁ブレーキに使用できます。

◇種類

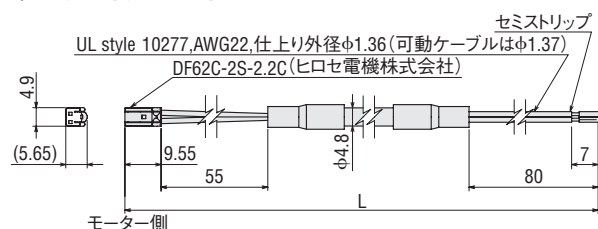
●接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCB005VYAF	0.5
CCB010VYAF	1
CCB015VYAF	1.5
CCB020VYAF	2
CCB025VYAF	2.5
CCB030VYAF	3
CCB040VYAF	4
CCB050VYAF	5
CCB070VYAF	7
CCB100VYAF	10

●可動接続ケーブル

品名	長さ L (m)
CCB005VYAR	0.5
CCB010VYAR	1
CCB015VYAR	1.5
CCB020VYAR	2
CCB025VYAR	2.5
CCB030VYAR	3
CCB040VYAR	4
CCB050VYAR	5
CCB070VYAR	7
CCB100VYAR	10

◇外形図 (単位 mm)



② 中継ケーブル

「接続ケーブル」に継ぎ足すケーブルです。
接続ケーブルと電磁ブレーキ間を直接接続できます。

◇種類

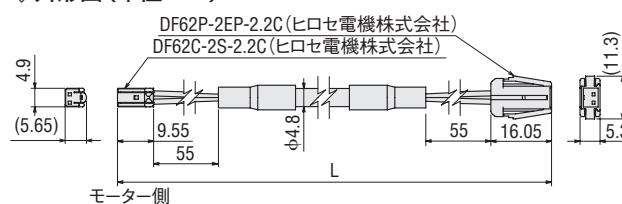
●中継ケーブル

品名	長さ L (m)
CCB005VBART	0.5
CCB010VBART	1
CCB015VBART	1.5
CCB020VBART	2
CCB025VBART	2.5
CCB030VBART	3
CCB040VBART	4
CCB050VBART	5
CCB070VBART	7
CCB090VBART	9

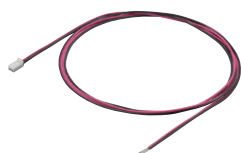
●可動中継ケーブル

品名	長さ L (m)
CCB005VBART	0.5
CCB010VBART	1
CCB015VBART	1.5
CCB020VBART	2
CCB025VBART	2.5
CCB030VBART	3
CCB040VBART	4
CCB050VBART	5
CCB070VBART	7
CCB090VBART	9

◇外形図 (単位 mm)



③ リード線



モーター側に電磁ブレーキ用コネクタが付いている電磁ブレーキ
接続ケーブルです。コネクタ接続方式の電磁ブレーキに使用で
きます。「ケーブル外形図」は各モーターの仕様・外形図ページで
ご確認ください。

◇種類

品名	適用モーター	長さ L (m)	導体 AWG
LCM02A-006	PKP24□M2	0.6	22
LCM02A-010	PKP26□M2	1	(0.3mm ²)

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

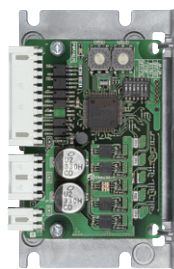
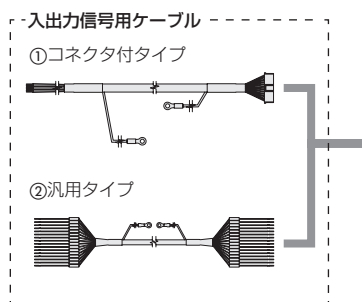
共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

■入出力信号用ケーブル（パルス列入力タイプ用）



パルス列入力タイプ
ドライバ

①コネクタ付タイプ



上位システムとドライバ間の接続ケーブルです。
シールドケーブルを採用し、ケーブル両端は接地
しやすいアース線付です。

◇種類

品名	適用ドライバ	長さL (m)	導体 AWG
CC12D005-2	2相ステッピングモーター用 バイポーラ駆動ドライバ (品名例： CVD2 ～)	0.5	24 (0.2mm ²)
CC12D010-2		1	
CC12D015-2	5相ステッピングモーター用 ドライバ (品名例： CVD5 ～)	1.5	
CC12D020-2		2	

●外形図は当社WEBサイトをご確認ください。

②汎用タイプ



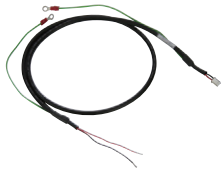
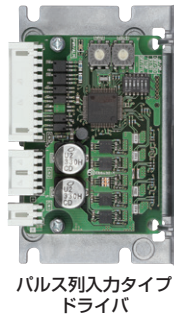
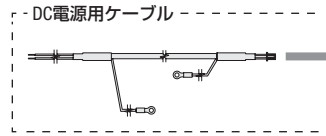
上位システムとドライバ間の接続ケーブルです。
両端がバラ線になっています。
シールドケーブルを採用し、ケーブル両端は接地
しやすいアース線付です。

◇種類

品名	長さL (m)	リード線 心数	外径D (mm)	AWG
CC06D005B-1	0.5	6	φ5.4	24 (0.2mm ²)
CC06D010B-1	1			
CC06D015B-1	1.5			
CC06D020B-1	2			
CC10D005B-1	0.5	10	φ6.7	
CC10D010B-1	1			
CC10D015B-1	1.5			
CC10D020B-1	2			
CC12D005B-1	0.5	12	φ7.5	
CC12D010B-1	1			
CC12D015B-1	1.5			
CC12D020B-1	2			

●外形図は当社WEBサイトをご確認ください。

■DC 電源用ケーブル (パルス列入力タイプ用)



電源とドライバ間の接続ケーブルです。
シールドケーブルを採用し、ケーブル両端は接地
しやすいアース線付です。

◇種類

品名	適用ドライバ	長さ L (m)	導体 AWG
CC02D005-2	CVD205、CVD206、 CVD215、CVD223、 CVD228、CVD503、 CVD507、CVD512、 CVD514、CVD518、 CVD524	0.5	22 (0.3mm ²)
CC02D010-2		1	
CC02D015-2		1.5	
CC02D020-2		2	
CC02D005-4	CVD242、CVD245、 CVD528、CVD538	0.5	18 (0.87mm ²)
CC02D010-4		1	
CC02D020-4		2	

●外形図は当社WEBサイトをご確認ください。

2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

モーター接続
ケーブル

モーター中継
ケーブル

エンコーダ
接続ケーブル

電磁ブレーキ
接続ケーブル

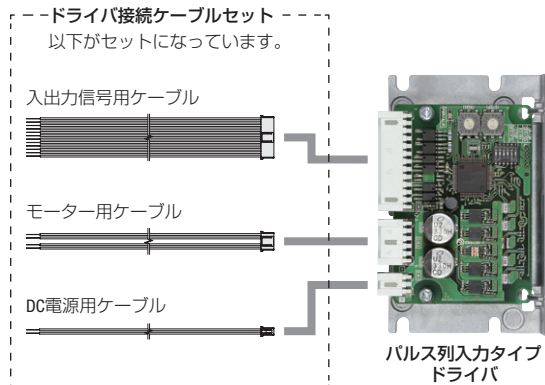
入出力信号用
ケーブル

DC電源用
ケーブル

ドライバ
接続ケーブル
セット

電源/入出力
信号用
ケーブルセット

ドライバ接続ケーブルセット（パルス列入力タイプ用）



ドライバに接続するモーター用、入出力信号用、DC電源用の接続ケーブルをセットにしました。
ドライバ側にコネクタが付いています。

種類

品名	適用ドライバ	コネクタ名	コネクタ品名	長さ L1	長さ L2	導体 AWG
LCS04SD5	CVD503、CVD507 CVD512、CVD514 CVD518、CVD524	モーター用	51103-0500	0.6m	10mm	22(0.3mm ²)
		電源用	51103-0200			
		入出力信号用	51103-1200			
LCS05SD5	CVD528、CVD538	モーター用	51067-0500			20(0.5mm ²)
		電源用	51067-0200			
		入出力信号用	51103-1200			22(0.3mm ²)
LCS01CVK2	CVD205、CVD206 CVD215、CVD223 CVD228	モーター用	51103-0500			22(0.3mm ²)
		電源用	51103-0200			
		入出力信号用	51103-1200			
LCS02CVK2	CVD242、CVD245	モーター用	51067-0500			20(0.5mm ²)
		電源用	51067-0200			
		入出力信号用	51103-1200			22(0.3mm ²)

●適用ドライバ品名は、品名が識別可能な文字を記載しています。

コネクタ配列

◇モーター用

●LCS0□SD5

ピン番号	線色
1	青
2	赤
3	橙
4	緑
5	黒

●LCS0□CVK2

ピン番号	線色
1	青
2	赤
3	－
4	緑
5	黒

◇電源用

●全ケーブル共通

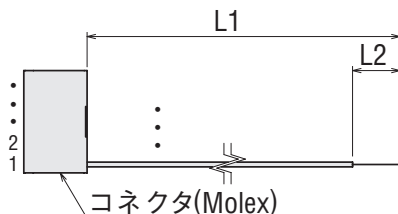
ピン番号	線色
1	赤
2	黒

◇入出力信号用

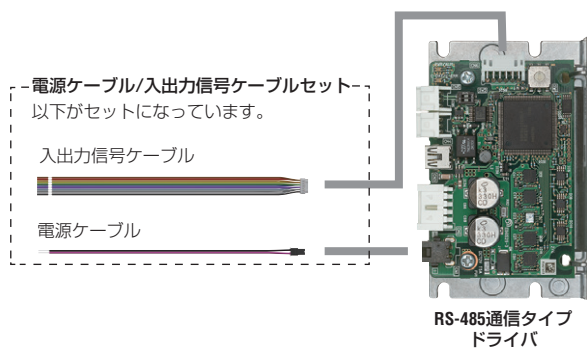
●全ケーブル共通

ピン番号	線色
1	茶
2	赤
3	橙
4	黄
5	緑
6	青
7	紫
8	灰
9	白
10	黒
11	茶
12	赤

外形図



■電源ケーブル／入出力信号ケーブルセット (RS-485通信タイプ用)



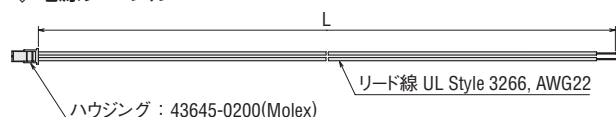
電源ケーブルは、ドライバとDC電源を接続するケーブルです。
入出力信号ケーブルは、ドライバと上位制御機器を接続するケーブルです。
電源ケーブルと入出力信号ケーブルがセットになっています。

●種類

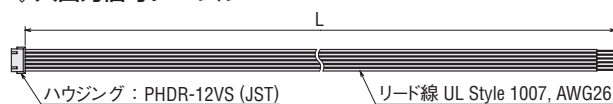
品名	長さ L (m)
LH5003CC	0.3
LH5010CC	1

●外形図 (単位 mm)

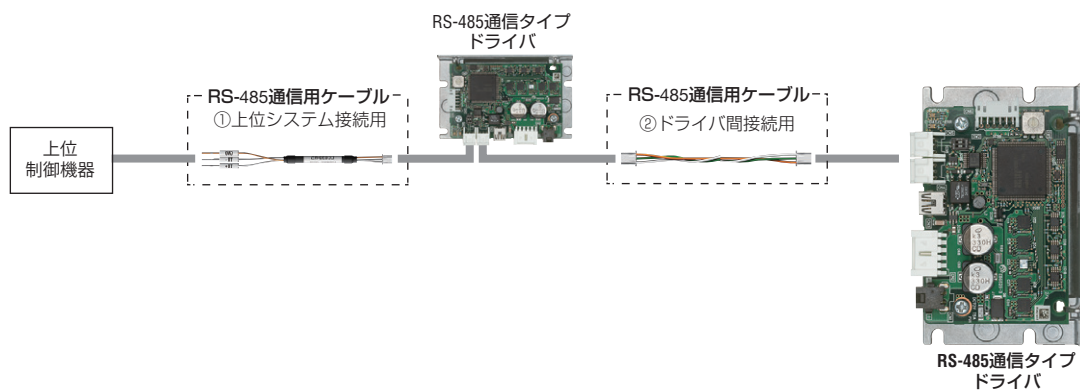
◇電源ケーブル



◇入出力信号ケーブル



■RS-485通信用ケーブル (RS-485通信タイプ用)



①上位システム接続用

ドライバと上位制御機器をつなぐケーブルです。

◇種類

品名	長さ (m)
CC030-RS	3

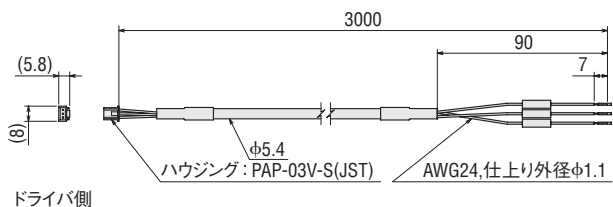
②ドライバ間接続用

ドライバ間をつなぐケーブルです。

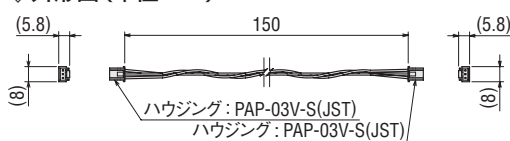
◇種類

品名	長さ (m)
LH0015-RWN	0.15

◇外形図 (単位 mm)



◇外形図 (単位 mm)



2相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

薄型
タイプ

SHギヤード
タイプ

CSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
内部結線

5相モーター
PKP

システム構成
種類

標準
タイプ

高分解能
タイプ

TSギヤード
タイプ

共通仕様

モーター
ピン配列

2相/5相
モーター用
ドライバ

ケーブル

● **Oriental motor** は、日本その他の国におけるオリエンタルモーター株式会社の登録商標または商標です。

お客様ご相談センター

製品に関する技術的なお問い合わせ、購入についてのご相談はこちらまで。

TEL 0120-925-410

E-mail webts@orientalmotor.co.jp

オリエンタルモーター株式会社
www.orientalmotor.co.jp/ja

オリエンタルモーター PKP

検索

2025 年 1 月制作

お問い合わせ先